

# Analysis 2

## 8. Übung



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

Prof. Dr. B. Kümmerer  
W. Reußwig, K. Schwieger

Fachbereich Mathematik  
30. Mai 2011

### Präsenzaufgaben

#### Aufgabe 1 Der Raum der Treppenfunktionen

Sei  $\mathcal{T}[a, b]$  der Raum aller Treppenfunktionen auf dem Intervall  $[a, b]$ . Zeigen Sie: Das Integral  $f \mapsto \int_a^b f(x) dx$  ist eine lineare Abbildung auf  $\mathcal{T}[a, b]$ , d.h. für alle  $f, g \in \mathcal{T}[a, b]$  und  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  gilt

$$\int_a^b (\lambda \cdot f(x) + \mu \cdot g(x)) dx = \lambda \cdot \int_a^b f(x) dx + \mu \cdot \int_a^b g(x) dx.$$

#### Aufgabe 2

Sei  $\mathcal{R}[a, b]$  der reellen Vektorraum aller Regelfunktionen auf dem Intervall  $[a, b]$ . Wir statten  $\mathcal{R}[a, b]$  mit der Supremumsnorm  $\|\cdot\|_\infty$  aus.

a) Zeigen Sie: Für alle Regelfunktionen  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  gilt

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx \leq (b-a) \cdot \|f\|_\infty.$$

Hinweis: Sie können entweder die Monotonie des Integrals nutzen oder die Ungleichung zuerst für Treppenfunktionen zeigen.

b) Folgern Sie: Die Integral-Abbildung  $\mathcal{R}[a, b] \rightarrow \mathbb{R}, f \mapsto \int_a^b f(x) dx$  ist Lipschitz-stetig.

#### Aufgabe 3 Das Integral von Polynomfunktionen

Wir wollen in dieser Aufgabe elementar das Integral  $\int_0^a x^3 dx$  berechnen. Hierzu bezeichne  $f : [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$  die Funktion  $f(x) := x^3$ .

a) Sei  $0 < n \in \mathbb{N}$  fix. Für  $k \in \mathbb{N}$  bezeichne  $I_k$  das Intervall  $I_k := [k \cdot \frac{a}{n}, (k+1) \cdot \frac{a}{n}]$ . Mit diesen Intervallen definieren wir eine Treppenfunktion  $f_n$  auf  $[0, a]$  durch

$$f_n(x) := \sum_{k=0}^{n-1} f(k \cdot \frac{a}{n}) \cdot \chi_{I_k}(x).$$

Skizzieren Sie die Funktion  $f_n$ .

Zeigen Sie: Die Folge der Treppenfunktionen  $f_n$  konvergiert gleichmäßig gegen  $f$ .

b) Zeigen Sie mit vollständiger Induktion: Für alle  $n \in \mathbb{N}$  gilt  $\sum_{k=1}^n k^3 = \frac{n^2 \cdot (n+1)^2}{4}$ .

c) Berechnen Sie  $\int_0^a x^3 dx$  über die Definition des Regelintegrals.

---

## Hausaufgaben

---

### Aufgabe 1 Konvexe Funktionen und wichtige Ungleichungen

---

Zeigen Sie:

- a) Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  eine konvexe Funktion. Dann gilt für alle  $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$  und  $0 \leq \lambda_1, \dots, \lambda_n \leq 1$  mit  $\sum_{k=1}^n \lambda_k = 1$  die sog. *Jensensche Ungleichung*

$$f\left(\sum_{k=1}^n \lambda_k x_k\right) \leq \sum_{k=1}^n \lambda_k f(x_k).$$

**Bemerkung:**

1. Die Jensensche Ungleichung lässt sich völlig analog für konvexe Funktionen (analoge Definition) auf einem Vektorraum zeigen.
2. Die Jensensche Ungleichung lässt sich als Aussage über Schwerpunkte interpretieren: Für Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  eines Vektorraums  $V$  ist nämlich  $\sum_k \lambda_k v_k$  der Schwerpunkt der Punkte  $v_k$  mit jeweiligem Gewicht  $\lambda_k$ .

- b) Für alle  $x_1, \dots, x_n \in ]0, \infty[$  und  $0 \leq \lambda_1, \dots, \lambda_n \leq 1$  mit  $\sum_{k=1}^n \lambda_k = 1$  gilt

$$\prod_{k=1}^n x_k^{\lambda_k} \leq \sum_{k=1}^n \lambda_k x_k. \quad (1)$$

**Bemerkung:** Die linke Seite der Ungleichung heißt *gewichtetes geometrisches Mittel* von  $x_1, \dots, x_n$ , die rechte Seite heißt *gewichtetes arithmetisches Mittel*. Für  $\lambda_k = 1/n$  ergibt sich jeweils das geometrische bzw. arithmetische Mittel.

- c) Seien  $p, q > 1$  mit  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Dann gilt für alle  $v, w \in \mathbb{C}^n$  die sog. *Höldersche Ungleichung*

$$|\langle v, w \rangle| \leq \|v\|_p \cdot \|w\|_q.$$

Welche Ungleichung ergibt sich für  $p = q = 2$ ?

Zur Erinnerung:  $\|(v_1, \dots, v_n)\|_p = (|v_1|^p + \dots + |v_n|^p)^{1/p}$  und analog für  $q$ .

**Hinweis:** Betrachten Sie  $x_1 := |v_k|^p / \|v\|_p^p$  und  $x_2 := |w_k|^q / \|w\|_q^q$  unter Ungleichung (1).

- d) Sei  $p > 1$ . Dann gilt für alle  $v, w \in \mathbb{C}^n$  die sog. *Minkowskische Ungleichung*

$$\|v + w\|_p \leq \|v\|_p + \|w\|_p.$$

**Bemerkung:** Sie können hier nicht damit argumentieren, dass  $\|\cdot\|_p$  eine Norm auf  $\mathbb{C}^n$  ist, denn die Minkowskische Ungleichung wird gerade dazu genutzt, nachzuweisen, dass  $\|\cdot\|_p$  die Dreiecksungleichung erfüllt (Zirkelschluss). Die Homogenität und Definitheit von  $\|\cdot\|_p$  können Sie hingegen verwenden (Beweis leicht).

**Hinweis:** Zeigen Sie zuerst: Für alle  $v, w \in \mathbb{C}^n$  mit  $\|v\|_p, \|w\|_p \leq 1$  und  $0 \leq \lambda \leq 1$  gilt

$$\|\lambda v + (1 - \lambda)w\|_p \leq 1,$$

und folgern Sie hieraus die Minkowskische Ungleichung. Alternativ lässt sich die Minkowskische Ungleichung mit Hilfe der Hölderschen Ungleichung zeigen.

---

## Aufgabe 2 Polynom-Approximation geht besser als Taylor

---

Wir betrachten die Exponentialfunktion  $f(x) := e^x$  auf dem Intervall  $[-1, 1]$  und wollen diese Funktion möglichst gut durch Polynome vom Grad kleiner gleich 3 Grad approximieren.

- Bestimmen Sie für  $f$  das Taylorpolynom  $T_3$  vom Grad 3 um den Punkt  $x_0 = 0$ . Zeichnen Sie mit Hilfe eines Rechners die Restgliedfunktion  $R(x) := f(x) - T_3(x)$  auf dem Intervall  $[-1, 1]$ . Welche Abschätzung für den Fehler  $R(x)$  liefert die Restgliedformel von Lagrange?
- Betrachten Sie das Polynom

$$p_3(x) := 0,994571 + 0,997397 \cdot x + 0,54299 \cdot x^2 + 0,177348 \cdot x^3.$$

Zeichnen Sie auch hier mit Hilfe eines Rechners das Restglied  $\tilde{R}(x) := f(x) - p_3(x)$  auf dem Intervall  $[-1, 1]$ . Vergleichen Sie mit dem Restglied  $R(x)$  der Taylorapproximation.

---

## Aufgabe 3 Äquivalenzrelationen auf Regelfunktionen

---

Sei  $\mathcal{R}[a, b]$  der reelle Vektorraum aller Regelfunktionen auf dem Intervall  $[a, b]$ . Wir definieren eine Relation auf  $\mathcal{R}[a, b]$  wie folgt: Für  $f, g \in \mathcal{R}[a, b]$  sei

$$f \sim g \quad :\Leftrightarrow \quad f(x) = g(x) \text{ für alle bis auf endlich viele } x \in [a, b].$$

In diesem Fall sagen wir auch  $f$  und  $g$  *stimmen fast überall überein*. Zeigen Sie:

- $\sim$  ist eine Äquivalenzrelation.
- Die Äquivalenzklasse  $[0]$  der konstanten Nullfunktion ist ein linearer Teilraum.
- Ist  $f \in \mathcal{R}[a, b]$  stetig, so enthält die Äquivalenzklasse  $[f]$  nur eine stetige Funktion, nämlich  $f$  selbst.
- Ist  $f \sim g$ , so gilt  $\int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$ .
- e\*) Ist die Äquivalenzklasse  $[0]$  eine abgeschlossene Teilmenge von  $\mathcal{R}[a, b]$  bzgl. der Supremumsnorm?