

4. Übung

Präsenzaufgaben

G1 (Multiple Choice)

	linear	nicht linear	implizit	explizit	autonom
$y'(x) = f(x)y(x)$	[x]	[]	[]	[x]	[]
$y'(x) = 1 + x + y(x)$	[x]	[]	[]	[x]	[]
$y'(x) = y^2(x)$	[]	[x]	[]	[x]	[x]
$y''(x) = (y'(x))^2 + y(x)$	[]	[x]	[]	[x]	[x]
$\sin(xy'(x)) = 0$	[]	[x]	[x]	[]	[]
$(yy^{(5)})^2 + xy'' + \ln(y) = 0$	[]	[x]	[x]	[]	[]
$y' = xy^2$	[]	[x]	[]	[x]	[]
$y''(x) = -\frac{(y'(x))^2}{-5y(x)}$	[]	[x]	[]	[x]	[x]
$y'(x) = \sin(y(x))$	[]	[x]	[]	[x]	[x]

G2 (Richtungsfelder)

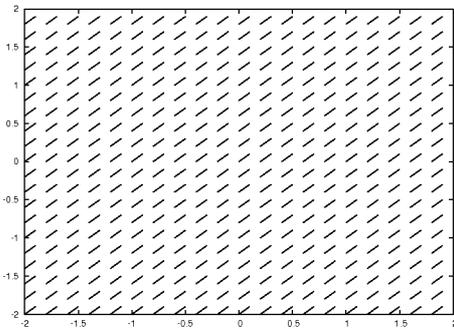


Figure 1: $x' = 1$

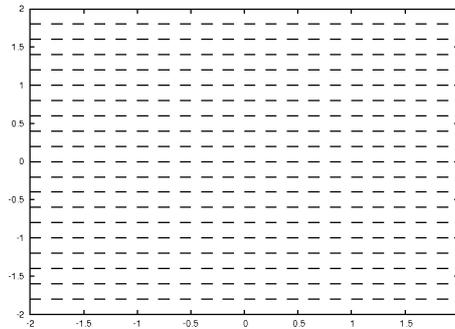


Figure 2: $x' = 0$

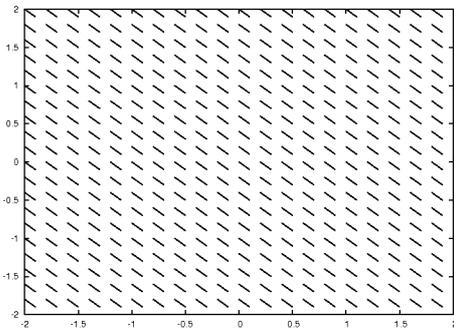


Figure 3: $x' = -1$

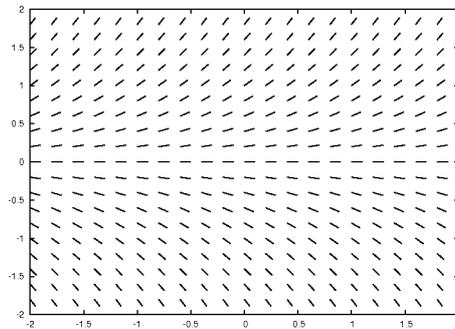


Figure 4: $x' = x$

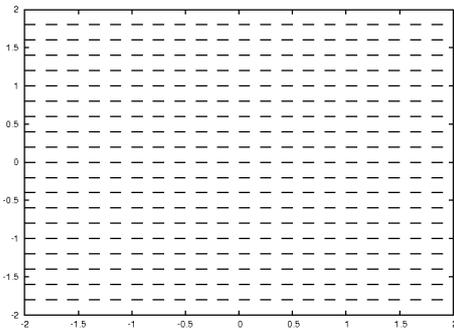


Figure 5: $x' = 0x$

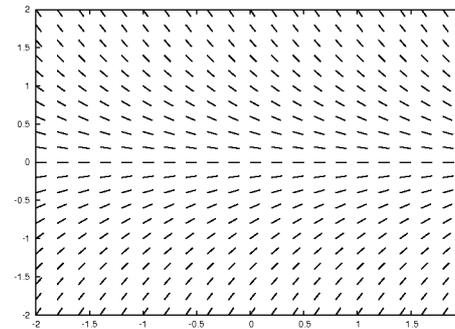


Figure 6: $x' = -x$

- i) Siehe Abbildungen.
- ii) Eine Lösung der Dgl ist eine Kurve $y(x)$ im Richtungsfeld, deren Ableitung in jedem Punkt $y' = p$ bzw. $y' = qy$ ist. Das bedeutet insbesondere, dass das Vektorfeld in jedem Kurven Punkt tangential ist.

G3 (Gerüchteküche und beschränktes Wachstum)

Der Anteil der Uninformierten zum Zeitpunkt t ist

$$q = \frac{N - I(t)}{N}.$$

- i) In einer Zeitspanne der Länge Δt trifft ein Informierter auf $kq\Delta t$ Nichtinformierte. Da es $I(t)$ Informierte gibt bedeutet dies

$$I(t)' = T(t)kq = \frac{k}{N}I(t)(N - I(t)).$$

Das ist gerade eine Gleichung vom Typ des beschränkten Wachstums.

- ii) Abb. 1

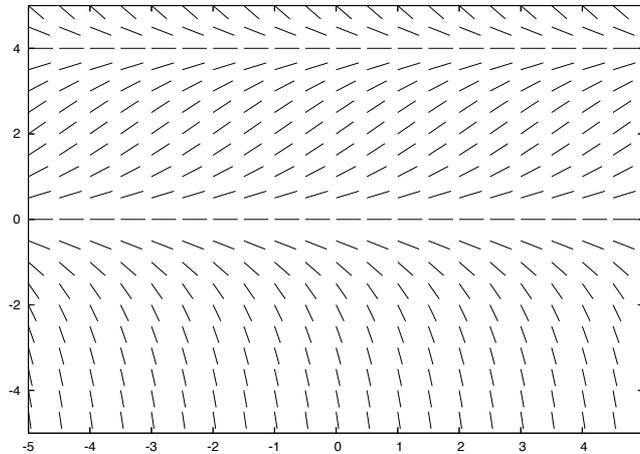


Abbildung 1: $I(t)' = \frac{1}{4}I(t)(4 - I(t))$

Hausaufgaben

H1 (Potentiale)

(3 + 2 Punkte)

Eine Funktion f ein Potential genau dann wenn $\partial_1 f_2 = \partial_2 f_1$ gilt.

- (1) $\partial_1 f_2 = 6x_1 x_2$, $\partial_2 f_1 = 6x_1 x_2$. Die Funktion f hat also ein Potential.
- (2) $\partial_1 g_2 = -e^{x_2} \sin x_1$, $\partial_2 g_1 = e^{x_2} \sin x_1$. Die Funktion g hat also kein Potential.
- (3) h besitzt ein Potential φ , da gilt

$$\frac{\partial h_1}{\partial y} = 2 = \frac{\partial h_2}{\partial x}.$$

Ein Potential φ hat die Form

$$\varphi(x, y) = (3/2)x^2 + 2xy + c.$$

Die Rechnung für die Funktion f noch einmal ausführlich:

- (a) $f_1(x) = \partial_1 \varphi(x)$
- (b) $f_2(x) = \partial_2 \varphi(x)$.

Daraus folgt durch Integration

- (a) $\varphi(x_1, x_2) = \int f_1(x_1, x_2) dx_1 + C_1(x_2) = \frac{3}{2}x_1^2 x_2^2 + C_1(x_2)$
 - (b) $\varphi(x_1, x_2) = \int f_2(x_1, x_2) dx_2 + C_2(x_1) = \frac{3}{2}x_1^2 x_2^2 + C_2(x_1)$
- also gilt $\varphi(x_1, x_2) = \frac{3}{2}x_1^2 x_2^2 + C$ für $C \in \mathbb{R}$.

- ii) $\int_W F dX = \varphi(0, 2) - \varphi(1, 0) = -3/2$.

H2 (Potentiale erzeugen keine Wirbelfelder)

(2 + 1 Punkte)

i) Es gilt $f_{ij} = f_{ji}$ für $i, j \in \{x, y, z\}$, da f zweimal stetig differenzierbar ist.

$$\operatorname{rot} \operatorname{grad}(f) = (f_{zy} - f_{yz}, f_{xz} - f_{zx}, f_{yx} - f_{xy}) = 0$$

ii) $\operatorname{rot} E = \operatorname{rot} \operatorname{grad} \phi = 0$

H3 (Stromdurchflossener Leiter)

(2 + 2 + 2 Punkte)

i) $(B_1)_x = \frac{-2xy}{(x^2+y^2)^2}$ und $(B_2)_y = \frac{2xy}{(x^2+y^2)^2}$. Daher gilt $(B_1)_x = -(B_2)_y$. Daraus folgt $\operatorname{div} B = (B_1)_x + (B_2)_y + (B_3)_z = 0$

Beachte, daß alle partiellen Ableitungen nach z stets gleich null sind und

$$\frac{\partial B_2}{\partial x} = I \left(\frac{1}{x^2+y^2} - \frac{2x^2}{(x^2+y^2)^2} \right) \quad \text{und} \quad \frac{\partial B_1}{\partial y} = -I \left(\frac{1}{x^2+y^2} + \frac{2y^2}{(x^2+y^2)^2} \right).$$

Daher gilt

$$\frac{\partial B_2}{\partial x} - \frac{\partial B_1}{\partial y} = I \left(\frac{1}{x^2+y^2} - \frac{2x^2}{(x^2+y^2)^2} + \frac{1}{x^2+y^2} - \frac{2y^2}{(x^2+y^2)^2} \right) = I \frac{x^2+y^2 - 2x^2 + x^2 + y^2 - 2y^2}{x^2+y^2} = 0.$$

Und wir erhalten:

$$\left(\frac{\partial B_3}{\partial y} - \frac{\partial B_2}{\partial z}, \frac{\partial B_1}{\partial z} - \frac{\partial B_3}{\partial x}, \frac{\partial B_2}{\partial x} - \frac{\partial B_1}{\partial y} \right) = (0, 0, 0).$$

ii) Die Funktion $\phi = I \arctan^{-1} \left(\frac{y}{x} \right)$ erfüllt $\operatorname{grad} \phi = B$. Allerdings ist sie nicht auf ganz $R^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$ stetig. Auf dem Gebiet D ist sie es. Dort ist sie ein Potential für das Feld B . Nun gehen wir über zu $R^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$. Wir integrieren entlang der Kurve $(0, 2\pi] \ni \phi \mapsto (\cos \phi, \sin \phi, 0)$ und erhalten

$$\int_K B ds = \int_0^{2\pi} I \begin{pmatrix} -\sin \phi \\ \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin \phi \\ \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix} d\phi = \int_0^{2\pi} I d\phi \neq 0.$$

Wir haben über eine geschlossene Kurve integriert. Besäße B auf $R^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$ ein Potential, wäre das Integral gleich null.

iii) Wir berechnen den Normalenvektor auf der Zylinderoberfläche: $n = (\cos \phi, \sin \phi, 0)$ und den Poynting Vektor $S = \frac{1}{\mu_0} E \times B = \frac{I^2}{(x^2+y^2)} (-x, -y, 0)^T = \frac{I^2}{r} (-\cos \phi, -\sin \phi, 0)^T$ Wir erhalten

$$\int_Z \operatorname{div} S d(x, y, z) = \int_{\partial Z} S n d\sigma = \int_{\partial Z} I^2 d\sigma = -2\pi I^2.$$