

Graph-Spiel ist PSPACE-vollständig



Graph-Spiel := $\{(G, s) : G=(V, E) \text{ gerichteter Graph, } s \in V, \text{ Spieler 1 besitzt eine Gewinnstrategie}\}$

Übung: Graph-Spiel \in PSPACE

Zeige nun: $3QBF \leq_p$ Graph-Spiel, d.h.

- gegeben $\Phi = „\exists x_1 \forall x_2 \exists x_3 \dots \exists x_n: \varphi(x_1, \dots, x_n)“$,
 - oBdA. sind die Variablen alternierend quantifiziert
 - $\varphi = C_1 \wedge \dots \wedge C_k$ mit 3 Literalen in jeder Klausel
- berechne in polynomieller Zeit (G, s) mit:
 - Φ wahr \Leftrightarrow Spieler 1 hat Gewinnstrategie auf (G, s)

3QBF \leq_p Graph-Spiel



Gegeben $\Phi =$

„ $\exists x_1 \forall x_2 \exists x_3 \dots \exists x_n: \varphi(x_1, \dots, x_n)$ “

- $\varphi = C_1 \wedge \dots \wedge C_k$ mit 3 Literalen in jeder Klausel

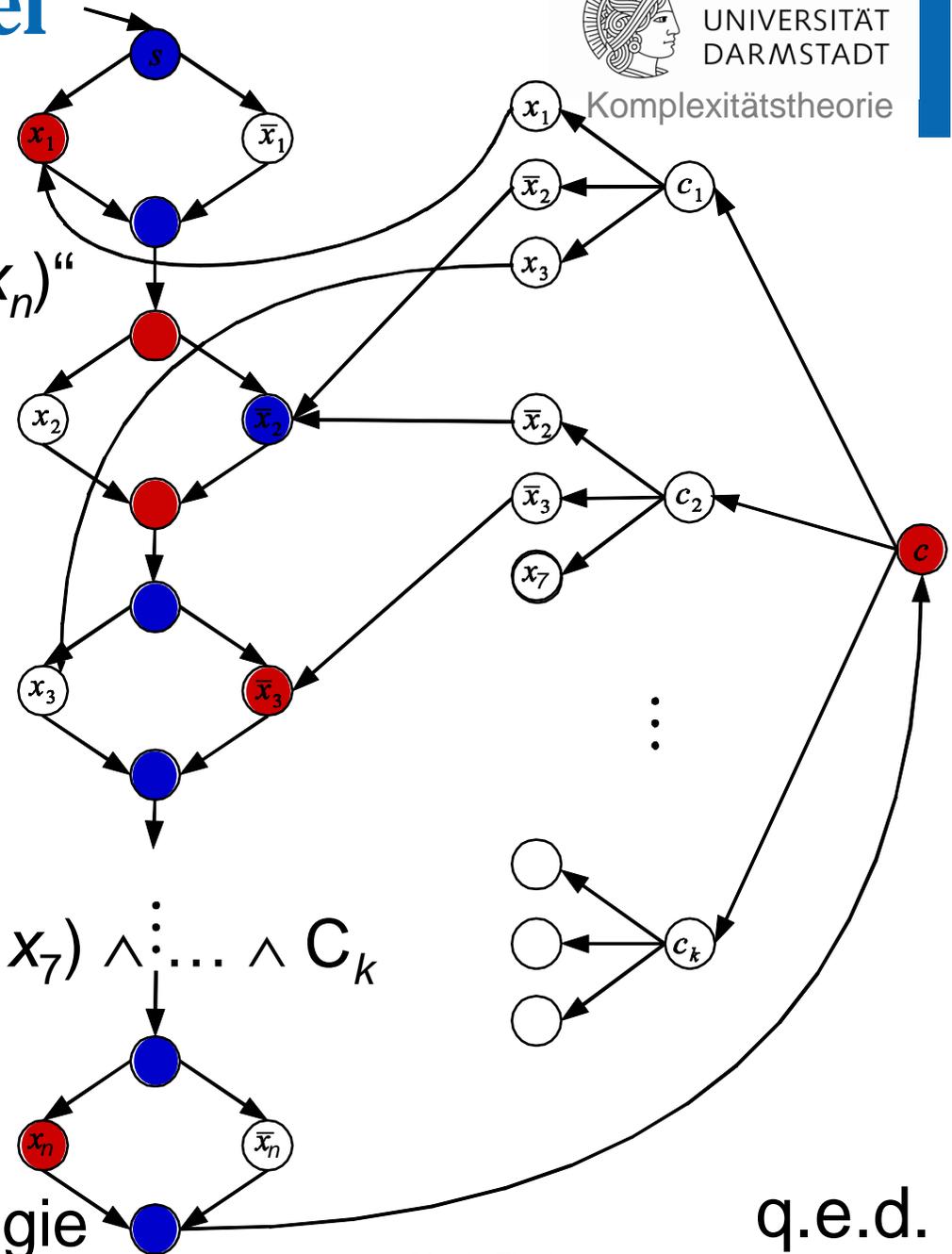
berechne (G, s) mit:

- Φ wahr \Leftrightarrow **Spieler 1** hat Gewinnstrategie auf (G, s)

Beispiel für

$\varphi = (x_1 \vee \underline{x}_2 \vee x_3) \wedge (\underline{x}_2 \vee \underline{x}_3 \vee x_7) \wedge \dots \wedge C_k$

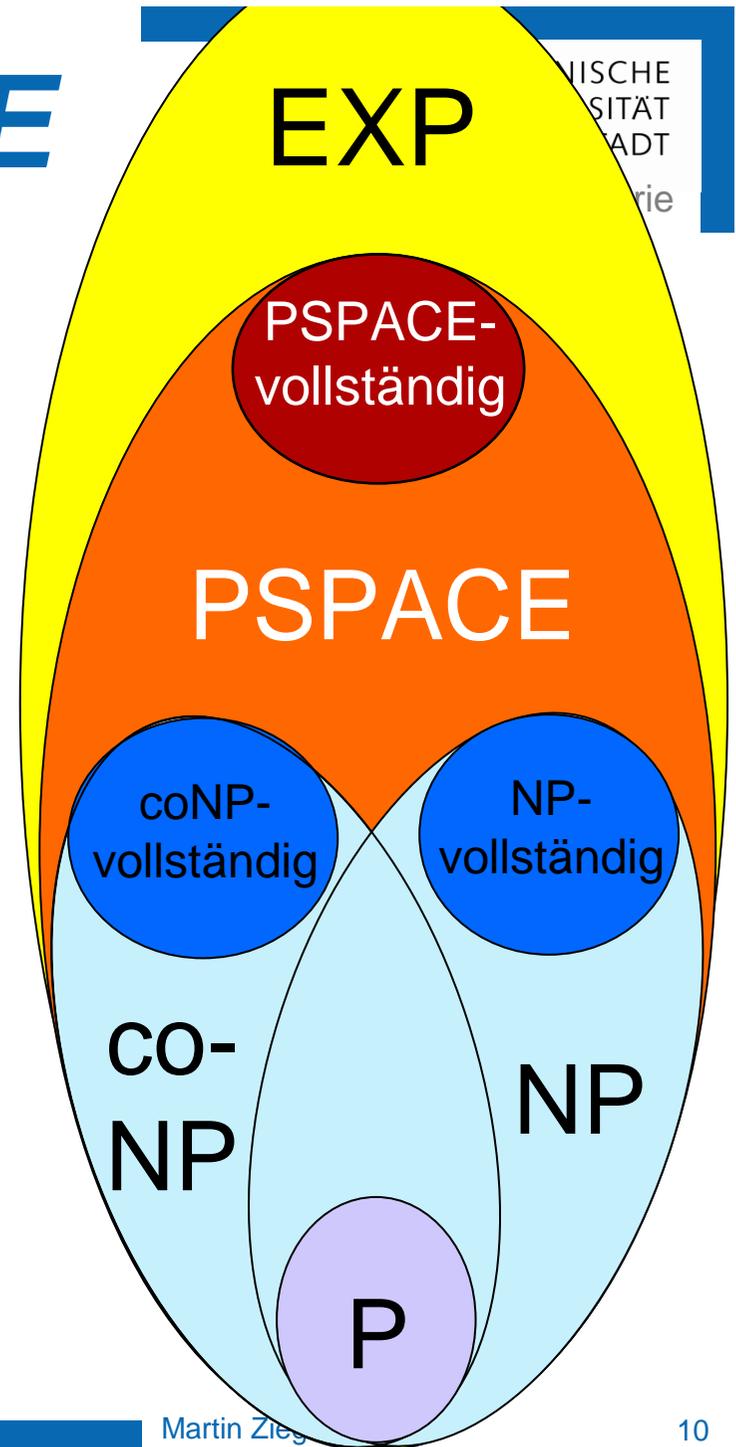
- Φ sei wahr
- **Spieler 1** habe Gewinnstrategie



q.e.d.

P, NP und PSPACE

- $P = \bigcup_k \text{DTIME}(n^k)$
- $NP = \bigcup_k \text{NTIME}(n^k)$
- $P \subseteq NP \checkmark$ • $P \subseteq \text{coNP} \checkmark$
- $P = NP ?$ • $NP = \text{coNP} ?$
- **PSPACE** = $\bigcup_k \text{DSPACE}(n^k)$
- $NP, \text{coNP} \subseteq \text{PSPACE} \checkmark$
- $NP = \text{PSPACE} ?$
- $P = \text{PSPACE} ?$
- **EXP** := $\bigcup_k \text{DTIME}(2^{n^k})$
- $\text{PSPACE} \subseteq \text{EXP}$
- **Theorem** (später): $P \neq \text{EXP}$



Das Wesen der Wissenschaft



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

Komplexitätstheorie

Bertrand Russel (1872-1970):

„Darin besteht das Wesen der Wissenschaft:

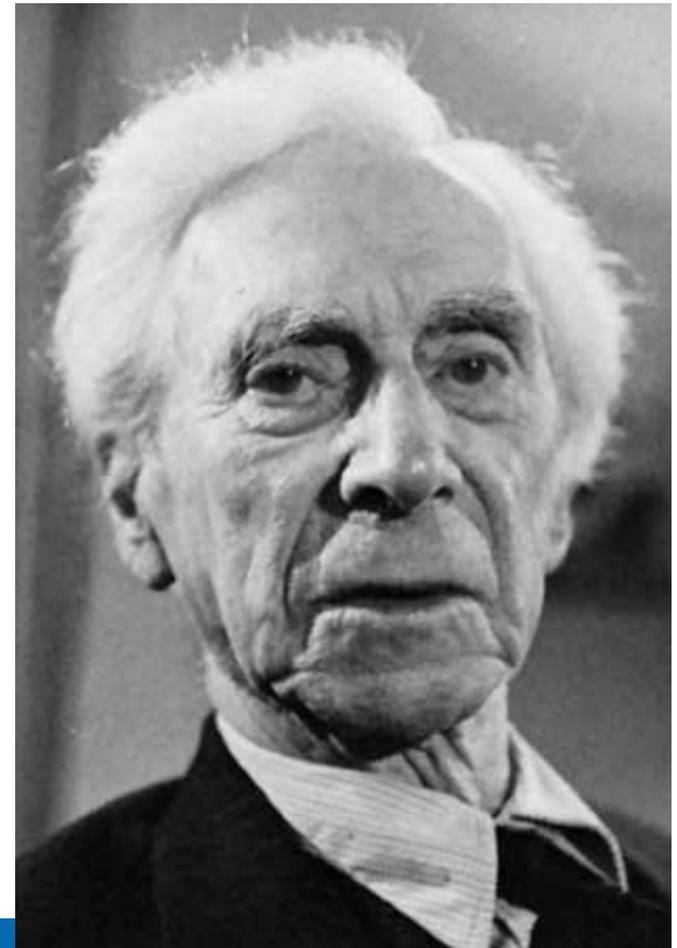
Zuerst denkt man an etwas, das wahr sein könnte.

*Dann sieht man nach, ob es der Fall ist
und im allgemeinen ist es nicht der Fall.“*

Erweiterung:

*Oft kann man es nicht beweisen
noch widerlegen.*

Damit muß man umgehen (lernen)!



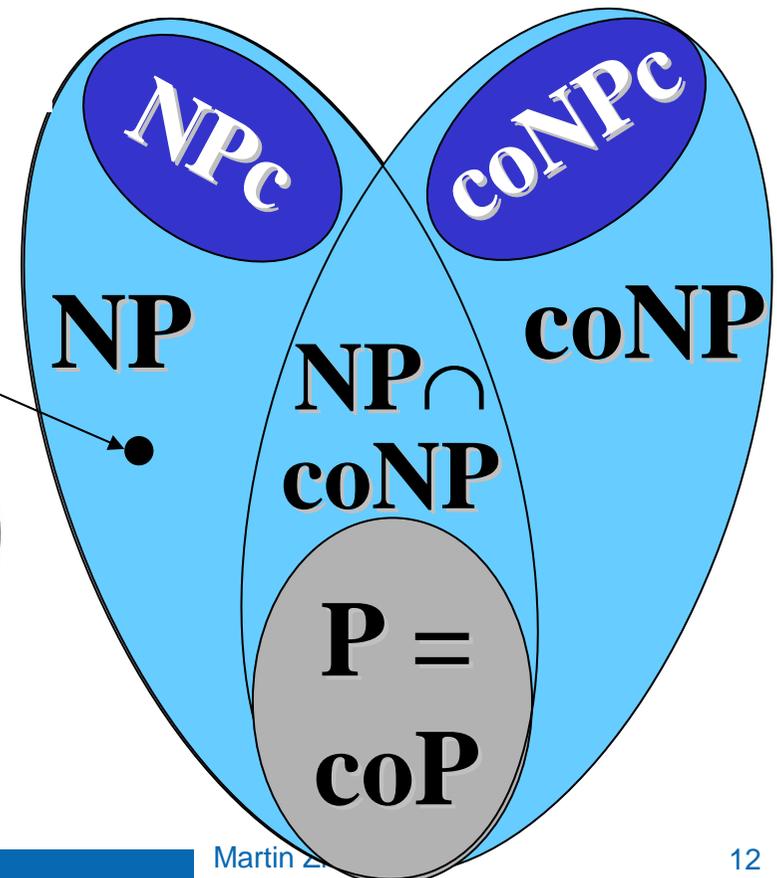
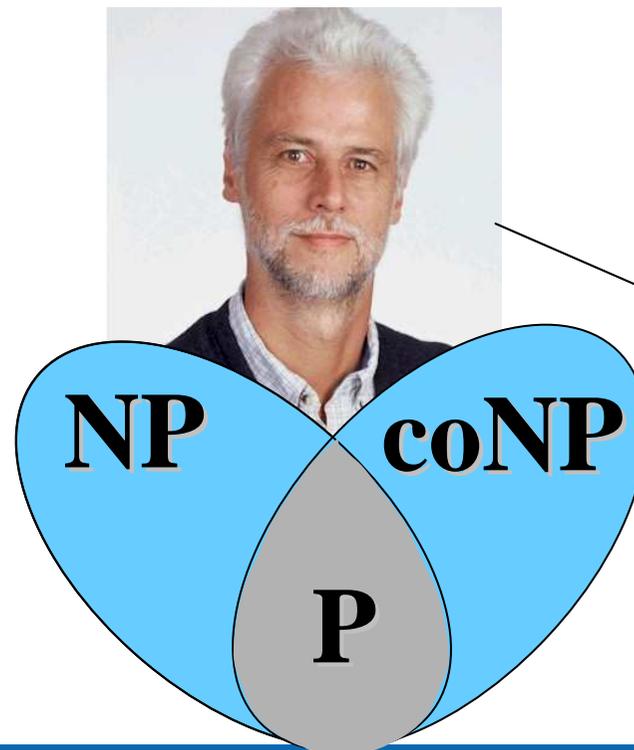
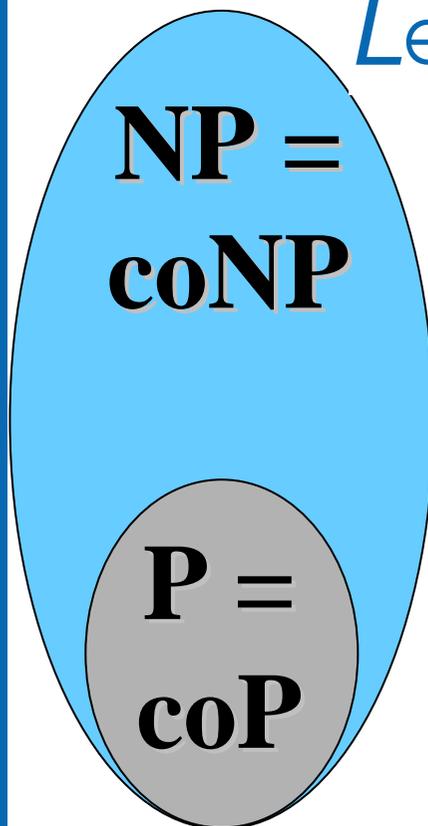
Szenarien für $P \neq NP$



coNP := { L : das Komplement von L liegt in **NP** }

unSAT = { Bool-Formel $\varphi(x_1, \dots, x_n)$ falsch $\forall x$ } **coNPC**

Theorem (Ladner 1975): Falls $P \neq NP$, so gibt es
 $L \in NP \setminus (P \cup NPC)$



2.8 Der Satz von Savitch



Zeit: $P \subseteq NP \checkmark$ $P = NP ?$ \$1 Mio

Platz: $PSPACE \subseteq NPSPACE \checkmark$

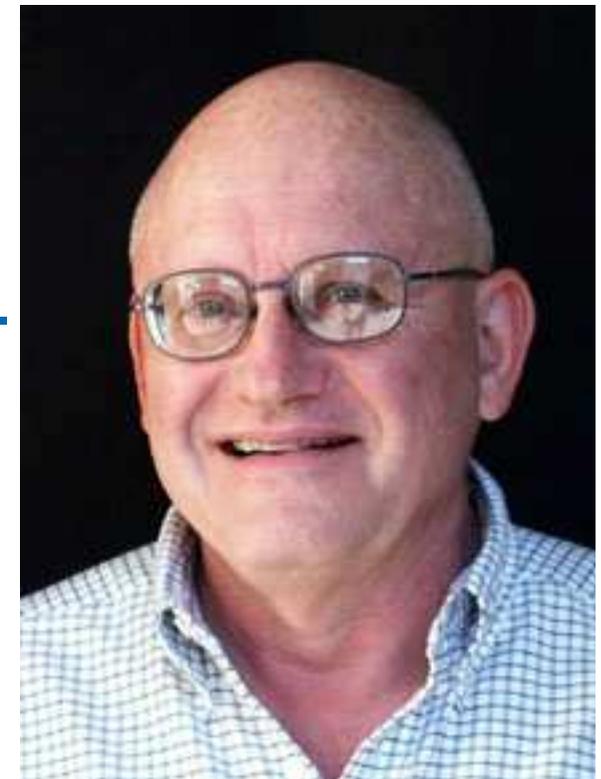
Walter Savitch (1970): $PSPACE = NPSPACE$

Genauer gilt:

$NSPACE(s(n)) \subseteq DSPACE(s(n)^2)$
sofern $s(n) \geq n$ platzkonstruierbar ist.

Def: ...d.h. wenn es eine $O(s(n))$ -platzbeschränkte DTM gibt, die bei Eingabe „ 1^n “ die Binärdarstellung von $s(n)$ ausgibt.

Beispiele: Polynome, Übung...



Martin Ziegler

Akzeptanz als Erreichbarkeit



Sei M (nicht-/deterministische) TM,
 $s(n)$ -platzbeschränkt und $t(n)$ -zeitbeschränkt.

Erinnerung: $L(M) \leq_p$ QBF:

$\text{succ}_{\ell}(U, U'') :=$ « U'' ist Nachfolgekonfig. von U , die nach höchstens 2^{ℓ} Rechenschritten erreicht werden kann»

$$\Leftrightarrow \exists U': \text{succ}_{\ell-1}(U, U') \wedge \text{succ}_{\ell-1}(U', U'') \quad \Leftrightarrow$$

$$(\exists U' \forall V, W: ((V=U \wedge W=U') \vee (V=U' \wedge W=U'')) \Rightarrow \text{succ}_{\ell-1}(V, W))$$

Dann rekursiv weiter...

Hier: determin. $s(n)^2$ -platzbeschränkter Algorithmus

Algorithmus „erreichbar“



erreichbar(U, U'', ℓ)

// Ist U'' von U aus

// in $\leq 2^\ell$ Schritten erreichbar?

- Falls $\ell=0$, **return**($U=U'' \vee U \vdash U''$)
- Falls $\ell \geq 1$, teste für alle U' rekursiv:
 - erreichbar($U, U', \ell-1$) und
 - erreichbar($U', U'', \ell-1$)
 - Falls beides ja, **return**(**true**)
- **return**(**false**)

Platzbedarf: $f(\ell) \leq O(S) + f(\ell-1) \leq O(S \cdot \ell)$



$\text{NSPACE}(s(n)) \subseteq \text{DSPACE}(s(n)^2)$

NTM N sei $s(n)$ -platzbeschränkt;
DTM M simuliert N auf Eingabe \underline{w} :

- Berechne $S := s(|\underline{w}|)$
und markiere so viel Platz auf dem Band.
[Nach Vor. „platzkonstruierbar“ geht das!]
- Berechne $\ell := \log(T(|\underline{w}|)) \leq c \cdot S$
- und $U :=$ Startkonfig von N (S Zellen),
- $U' :=$ Endkonfig von N (o.B.d.A. eindeutig)
- Aufruf: $\text{erreichbar}(U, U', \ell)$. Platz $O(S \cdot \ell)$



3.2 Classes L , NL , and L -reductions

$L \subseteq NL \subseteq P \subseteq NP \subseteq PSPACE = NPSPACE \subseteq EXP$

$L := \{ \text{problems decidable using } O(\log n) \text{ tape cells} \}$
but already the input uses $n = |\underline{x}|$ tape symbols.

Def: DTM/NTM with
separate *read-only*
input tape, count
only working/output
tape usage

→ L, NL

Exercise: $NL \subseteq P$

Example: $\{ 0^m 1^m : m \in \mathbb{N} \}$

- check the form $0^* 1^*$
- count #0s
- and #1s;
- compare these numbers:
only $O(\log m)$ tape cells
in addition to the input!

First Problem in *NL*



- directed s-t-connectivity:

$\{ \langle G, s, t \rangle : G=(V, E) \text{ directed graph, } s, t \in V \text{ with a path from } s \text{ to } t \}$

Algorithm `directedReachable(V, E, s, t, ℓ)`:

- while $\ell > 0$ and $s \neq t$ do
 - follow **some** edge $(s, u) \in E$ leaving from s
 - let $s := u, \ell := \ell - 1$
 - if $s = t$ return(`true`), else return(`false`).
- $\ell := |V| - 1, s, u$ each use $O(\log |V|)$ bits.