

Übungen zur Vorlesung Innere-Punkte-Verfahren der konvexen Optimierung

G1. Strikt zulässige Punkte

Gegeben seien stetige Funktionen $h_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $i = 1, \dots, l$. Setze $h = (h_1, \dots, h_l)^T$ und betrachte die Menge

$$S = \{x \in \mathbb{R}^n : h(x) \leq 0\},$$

sowie das *strikte Innere* S° von S

$$S^\circ = \{x \in \mathbb{R}^n : h(x) < 0\}$$

und den *offenen Kern* $\mathring{S} = S \setminus \partial S$ von S .

- Zeigen Sie: Sind $h_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ konvex, $1 \leq i \leq l$, und ist S° nichtleer, dann gilt $S^\circ = \mathring{S}$.
- Geben Sie stetige $h_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $1 \leq i \leq l$, an, für die gilt $S^\circ \neq \emptyset$, aber $S^\circ \neq \mathring{S}$.

G2. Zentraler Pfad

Wir betrachten das konvexe quadratische Optimierungsproblem

$$\min \frac{x_1^2}{2} + x_2 \quad \text{unter der Nebenbed. } x_1 \geq 0, x_2 \geq 0. \quad (\text{QP})$$

- Stellen Sie das Barriereproblem (BP_μ) zu (QP) bei Verwendung der log-Barrierefunktion auf. Berechnen Sie Gradient und Hessematrix der Zielfunktion von (BP_μ) .
- Bestimmen Sie die Lösung $x(\mu)$ von (BP_μ) und skizzieren Sie den zentralen Pfad.
- Zeigen Sie, dass $\bar{x} = \lim_{\mu \searrow 0} x(\mu)$ existiert und dass \bar{x} Lösung von (QP) ist.
- Wie ändert sich der zentrale Pfad, wenn die Nebenbedingung $x_2 \geq 0$ in (QP) m -mal auftritt?

G3. Konvexe quadratische Nebenbedingung als Second-Order-Cone-Nebenbedingung

Es sei $Q \in \mathbb{R}^{n,n}$ symmetrisch positiv definit, $c \in \mathbb{R}^n$ und $\gamma \in \mathbb{R}$. Schreiben Sie die streng konvexe quadratische Nebenbedingung

$$\frac{1}{2}x^T Qx + c^T x + \gamma \leq 0$$

als Second-Order-Cone-Nebenbedingung, also in der Form

$$\|Cx + a\| \leq d^T x + e$$

mit geeigneten $C \in \mathbb{R}^{m,n}$, $a \in \mathbb{R}^m$, $d \in \mathbb{R}^n$, $e \in \mathbb{R}$.

Tip: Es gibt $R \in \mathbb{R}^{n,n}$ mit $Q = R^T R$ (z.B. durch Cholesky-Faktorisierung).

Bitte wenden!

Hausaufgaben:

H1. Log-Barriere-Funktion für die Menge positiv semidefiniter Matrizen [4 Punkte]

Sei

$$S := \{X \in \mathbb{R}^{n,n} : X = X^T, X \text{ positiv semidefinit}\}.$$

Zeigen Sie, dass die **Barrierefunktion**

$$p : \overset{\circ}{S} \rightarrow \mathbb{R}, \quad p(X) := -\ln(\det(X))$$

die *Barriere-Eigenschaften* hat

$$(X_k) \subset \overset{\circ}{S}, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} X_k = X \in \partial S \implies p(X_k) \rightarrow \infty.$$

Tip: $\overset{\circ}{S} = \{X \in \mathbb{R}^{n,n} : X = X^T, X \text{ positiv definit}\}.$

H2. Algorithmus LOGB für lineare Programme [6 Punkte]

Betrachte für $A \in \mathbb{R}^{m,n}$ und $b \in \mathbb{R}^m$ und $c \in \mathbb{R}^n$ das lineare Programm

$$\min c^T x \quad \text{unter der Nebenbedingung } Ax = b, \quad x \geq 0. \quad (\text{LP})$$

- Stellen Sie das Barriereproblem (BP_μ) zu (LP) bei Verwendung der log-Barrierefunktion auf. Berechnen Sie Gradient und Hessematrix der Zielfunktion von (BP_μ).
- Zeigen Sie, dass (BP_μ) höchstens eine Lösung $x(\mu)$ hat.
- Geben Sie mit Hilfe geeigneter Aussagen der Vorlesung notwendige Optimalitätsbedingungen für (BP_μ) an.

Abgabe der Hausaufgaben: Am 10.11.2010 in der Übung.