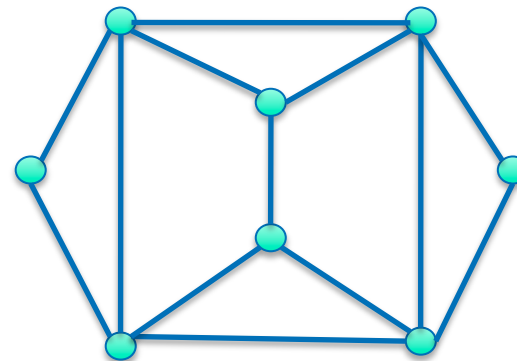
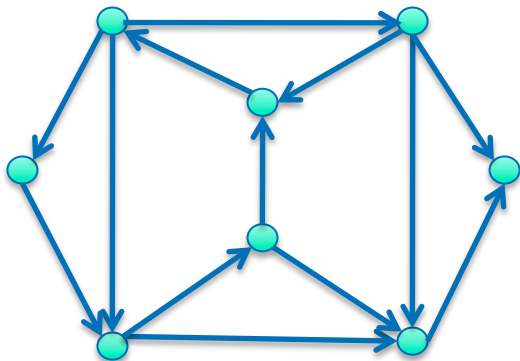


# Graphen und klassische Graphprobleme

- Was ist ein Graph?
  - Ein ungerichteter **Graph** ist ein Paar  $G=(V,E)$ , wobei  $E \subseteq \{\{u,v\} \mid u,v \in V\}$ .
    - Die Elemente von  $E$  sind ungeordnet.
    - Elemente aus  $V$  heißen **Knoten (engl.: node, vertex)**  
Elemente aus  $E$  heißen **Kanten (engl.: edge)**
  - Ein **gerichteter Graph** ist ebenfalls ein Paar  $G=(V,E)$ , wobei aber dort Elemente von  $E$  geordnete Paare von Elementen aus  $V$  sind. Also  $E \subseteq \{(u,v) \mid u,v \in V\}$ .
    - Elemente aus  $V$  heißen Knoten  
Elemente aus  $E$  heißen **gerichtete Kanten** oder auch **Bögen**



# Graphen und klassische Graphprobleme

## Nachbarschaftsbeziehungen

Inzidenz: Ein Knoten  $v$  heißt mit einer Kante  $e$  inzident, wenn gilt:  $v \in e$ .

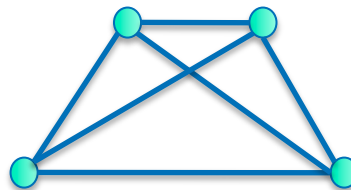


Adjazenz: Zwei Knoten  $x$  und  $y$  heißen adjazent in  $G$ , wenn  $\{x,y\} \in E$  ist.



Grad: Der Grad eines Knotens  $v$  ist die Anzahl der mit  $v$  inzidenten Kanten.

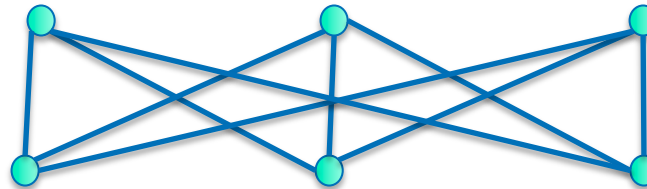
Clique: Sind je 2 Knoten von  $G$  benachbart, heißt  $G$  vollständig.  $G$  wird auch Clique genannt.



# Graphen und klassische Graphprobleme

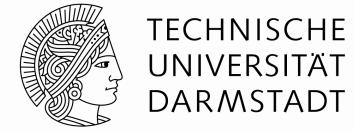
## Bipartite Graphen

Ein Graph heißt bipartit, wenn sich  $V$  in zwei disjunkte Teile  $V_1$  und  $V_2$  teilen läßt, so dass jede Kante in  $E$  einen Endknoten in  $V_1$  und einen Endknoten in  $V_2$  besitzt.



Satz: Ein Graph ist genau dann bipartit, wenn er nur Kreise gerader Länge enthält.  
Beweis: Übung

# Graphen und klassische Graphprobleme



- **Kodierungen von Graphen: Kantenlisten, Adjazenzmatrizen, Knoten-Kanten-Inzidenzmatrizen, Adjazenzlisten**

- **Kantenliste**

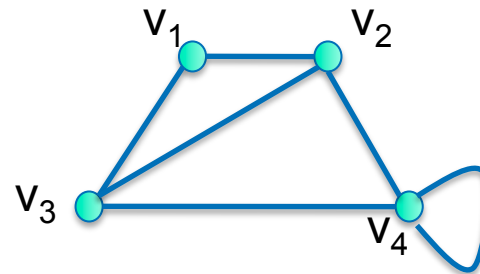
- Ist  $G=(V,E)$  ein Graph mit  $n=|V|$  Knoten und  $m=|E|$  Kanten, so sieht eine **Kantenliste** wie folgt aus:

$n,m,\{a_1,e_1\},\{a_2,e_2\},\dots,\{a_m,e_m\}$ , mit  $\{a_i,e_i\}$  sind Endknoten der Kante  $i$

- Die Reihenfolge der Kanten innerhalb der Liste ist beliebig
- Bei Schleifen an einem Knoten  $v$  wird  $\{v,v\}$  eingefügt
- Bei gerichteten Graphen ist zu beachten, dass immer zunächst der Anfangsknoten und dann der Endknoten repräsentiert wird

# Graphen und klassische Graphprobleme

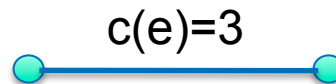
**Beispiel:**



**Kantenliste:**  $4, 6, \{v_1, v_2\}, \{v_2, v_4\}, \{v_4, v_4\}, \{v_3, v_4\}, \{v_2, v_3\}, \{v_3, v_1\}$

# Graphen und klassische Graphprobleme

Kanten können auch ein Gewicht oder Kosten haben. Dann gibt es eine Kostenfunktion  $c: E \rightarrow \mathbb{Q}$



Kodiert werden die Gewichte, indem man für jede Kante das Gewicht dazu notiert.

Eine Kantenliste erfordert  $2m+2$  Speicherstellen zur Speicherung,  
Eine Kantenliste mit Gewichten  $3m+2$  Zellen

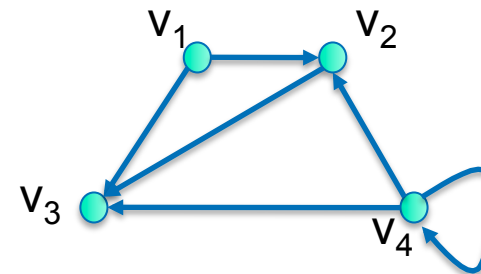
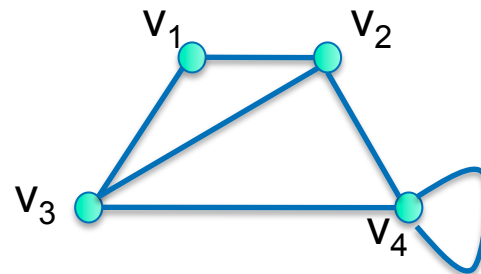
## ▪ Kodierungen von Graphen: Kantenlisten, Adjazenzmatrizen, Knoten-Kanten-Inzidenzmatrizen, Adjazenzlisten

### – Adjazenzmatrix

- Sei  $G=(V,E)$  ein einfacher (d.h., er hat höchstens eine Kante je Knotenpaar) Graph mit den Knoten  $1,\dots,n$ . Dann heißt die Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mit
  - $A_{ij} = 1$ , falls  $i$  und  $j$  durch eine Kante verbunden sind,
  - $A_{ij} = 0$  sonstdie **Adjazenzmatrix** von  $G$ .
- Falls  $G$  ungerichteter Graph ist, ist  $A$  symmetrisch und es reicht, die obere Dreiecksmatrix zu speichern.
- Hat  $G$  Kantengewichte, so setzt man  $A_{ij} = c((i,j))$ , falls  $(i,j) \in E$ , und  $A_{ij} = 0, +\infty$ , oder  $-\infty$  andernfalls, je nach Bedarf
- Speicherbedarf beträgt  $O(n^2)$  Zellen.

# Graphen und klassische Graphprobleme

## Beispiele:



## Adjazenzmatrix:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$



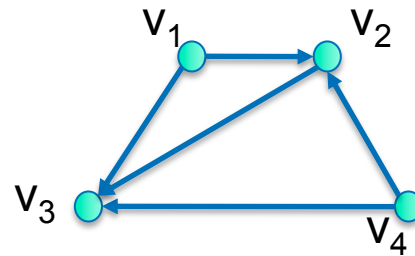
- **Kodierungen von Graphen: Kantenlisten, Adjazenzmatrizen, Knoten-Kanten-Inzidenzmatrizen, Adjazenzlisten**

- **Knoten-Kanten-Inzidenzmatrix**

- Sei  $G=(V,E)$  ein einfacher gerichteter Graph mit den Knoten  $1,\dots,n$ . Dann heißt die Matrix  $A \in \{-1,0,1\}^{|V| \times |E|}$  mit
  - $A_{ij} = 1$ , falls Kante  $j$  verläßt Knoten  $i$ ,
  - $A_{ij} = -1$ , falls Kante  $j$  zeigt in Knoten  $i$  hinein,
  - $A_{ij} = 0$  sonstdie **Knoten-Kanten-Inzidenzmatrix** von  $G$ .
- Speicherbedarf beträgt  $O(|V| \cdot |E|)$  Zellen.

# Graphen und klassische Graphprobleme

Beispiele:



Knoten-Kanten-Inzidenzmatrix:

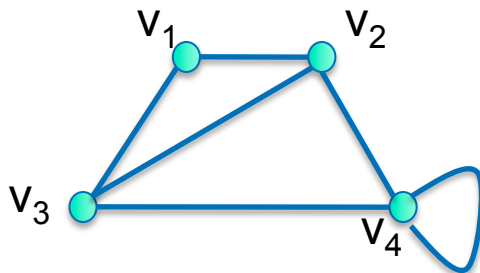
	$v_1$	$v_1$	$v_2$	$v_4$	$v_4$
	$v_2$	$v_3$	$v_3$	$v_2$	$v_3$
$v_1$	1	1	0	0	0
$v_2$	-1	0	1	-1	0
$v_3$	0	-1	-1	0	-1
$v_4$	0	0	0	1	1

# Graphen und klassische Graphprobleme

- **Kodierungen von Graphen: Kantenlisten, Adjazenzmatrizen, Knoten-Kanten-Inzidenzmatrizen, Adjazenzlisten**

- **Adjazenzliste**

Speichert man für einen Graphen  $G=(V,E)$  die Anzahl von Knoten, und für jeden Knoten seinen Grad und seine Nachbarknoten, so nennt man solch eine Datenstruktur eine Adjazenzliste von  $G$ . Speicherbedarf:  $O(n+m)$



#Knoten	Knotennummer	Grad	Nachbarn
1	1	2	2,3
	2	3	1,3,4
	3	3	1,2,4
	4	3	2,3,4

# Allgemeine und spezielle Untergraphen

## ■ Wege und Kreise

- Ein **Weg** (oder **Pfad**) in einem Graphen (gerichtet oder ungerichtet)  $G = (V, E)$  ist eine Folge von Knoten  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  aus  $V$ , so dass für alle  $i \in \{1, \dots, k\}$  gilt, dass  $(v_{i-1}, v_i) \in E$  (bzw.  $\{v_{i-1}, v_i\} \in E$ ) eine Kante ist.
- Ein Weg heißt **einfach**, falls in der Folge  $(v_1, \dots, v_k)$  kein Knoten mehrfach auftritt.
- Ein einfacher Weg heißt **Kreis**, falls  $v_0 = v_k$ .
- Ein Graph heißt **azyklisch** (oder kreisfrei), falls es in ihm keinen Kreis gibt. (Gerichtete, azyklische Graphen werden im Englischen **DAG** genannt, für **directed acyclic graph**)

**Vorsicht:** Diese Definitionen sind so, wie sie meistens in der Literatur auftreten. Sie sind ein klein wenig anders, als in den Vorjahren der ADM-Vorlesungen, wo es eine Unterscheidung zwischen Weg und Pfad gab.

# Allgemeine und spezielle Untergraphen

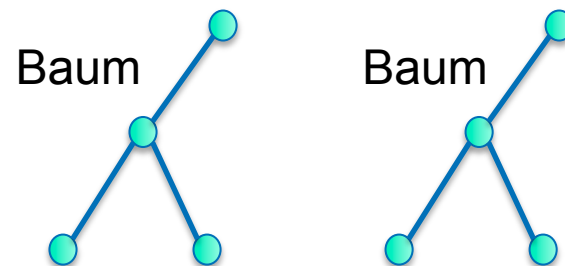
## ▪ Zusammenhangskomponenten, Bäume und Wälder

– Ein Graph heißt **zusammenhängend**, falls es zu jedem Knotenpaar  $v, w \in V$  einen Weg von  $v$  nach  $w$  gibt.

– Die zusammenhängenden Teile von  $G$  heißen **Zusammenhangskomponenten**

– Ein **Baum** ist ein zusammenhängender Graph, der keine Kreise enthält

– Ein **Wald** ist ein Graph, der keine Kreise enthält, also eine Ansammlung von Bäumen.

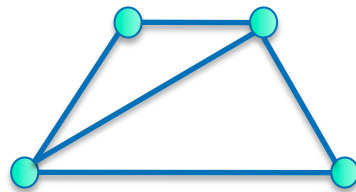


zusammen: ein Wald

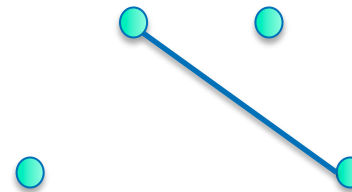
# Allgemeine und spezielle Untergraphen

## ▪ Komplementärgraph

- Der zu G **komplementäre Graph**  $G'$  ist der Graph  $G'=(V,E')$ , mit  $(i,j) \in E' \Leftrightarrow (i,j) \notin E$



Graph

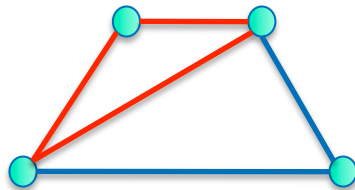


Komplement

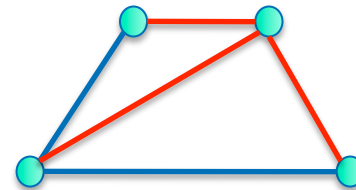
- Satz: Mindestens einer der Graphen  $G$  oder  $G'$  ist zusammenhängend.  
Beweis Übung.

# Allgemeine und spezielle Untergraphen

- Untergraphen, aufspannende Untergraphen
  - $G'=(V',E')$  heißt **Untergraph** (oder **Teilgraph**) von  $G=(V,E)$ , falls  $V' \subseteq V$  und  $E' \subseteq E$  ist.
  - $G' \subseteq G$  heißt **aufspannender Untergraph** von  $G$ , falls zusätzlich gilt  $V'=V$



Graph mit Untergraph



aufspannender Baum

# Elementare Graphalgorithmen

- Beispiele für Problemstellungen  
Sei  $G=(V,E)$  ein Graph (gerichtet oder ungerichtet).
  - Problem 1:
    - Eingabe: Graph  $G$  in Adjazenzlistenform.
    - Ausgabe: „ja“, wenn  $G$  einen Kreis enthält? Sonst „nein“
  - Problem 2:
    - Eingabe: Graph  $G$  in Adjazentlistenform.
    - Anzahl der Zusammenhangskomponenten von  $G$ ?
  - Problem 3:
    - Eingabe: Graph  $G$  in Adjazentlistenform.
    - Für jede Zusammenhangskomponente einen aufspannenden Baum.



# Elementare Graphalgorithmen

- Tiefensuche (engl. **Depth-First-Search**)
  - **Input:** Graph  $G=(V,E)$  in Form einer Adjazenzliste, d.h. für jeden Knoten  $v$  ist eine Adjazenzliste  $adj[v]$  gegeben.  
**Output:** Kantenmenge  $T$  (aufspannender Wald) und Kantenmenge  $B$  mit  $B \cup T = E$  und  $B \cap T = \emptyset$ .
  - Idee:
    - entdecke neue Knoten ausgehend vom zuletzt besuchten
    - Sind alle adjazenten Knoten des zuletzt gefundenen Knotens  $v$  bereits entdeckt, springe zu dem Knoten zurück, von dem aus  $v$  entdeckt wurde. Rekursives Hinzufügen von Kanten zum Wald  $T$  oder zu kreisschließenden Kanten  $B$
    - Wenn unentdeckte Knoten übrigbleiben, starte Tiefensuche von einem dieser Knoten neu.

# Elementare Graphalgorithmen

- Tiefensuche (engl. Depth-First-Search)
  - Zur Orientierung im folgenden Algorithmus:
    - Zu Beginn: alle Knoten werden weiß gefärbt
    - Entdeckte Knoten werden grau
    - Fertig abgearbeitete Knoten werden schwarz gefärbt
    - Es gibt zwei Zeitstempel:  $d[v]$  und  $f[v]$  (zwischen 1 und  $2|V|$ )
    - $d[v]$ :  $v$  wird entdeckt (discover-time)
    - $f[v]$ :  $v$  ist fertig bearbeitet (finishing-time)

# Elementare Graphalgorithmen



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.      $\pi[u]$  := nil;
4.     time := 0;
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if color[u]==white then DFS-Visit(u);

---

DFS-Visit(u)

1. color[u] := gray;
2. time := time+1; d[u] := time;
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if** color[v]==white **then**
5.          $\pi[v]$ :=u;
6.         DFS-Visit(v);
7. color[u] := black
8. time:=time+1;f[u]:=time

**Depth-First-Search** (dt.: Tiefensuche)

engl. für Knoten: node, vertex

„:=“: Variablenzuweisung

$\pi$  speichert predecessor (Vorgänger)

„==“: Vergleich

# Elementare Graphalgorithmen

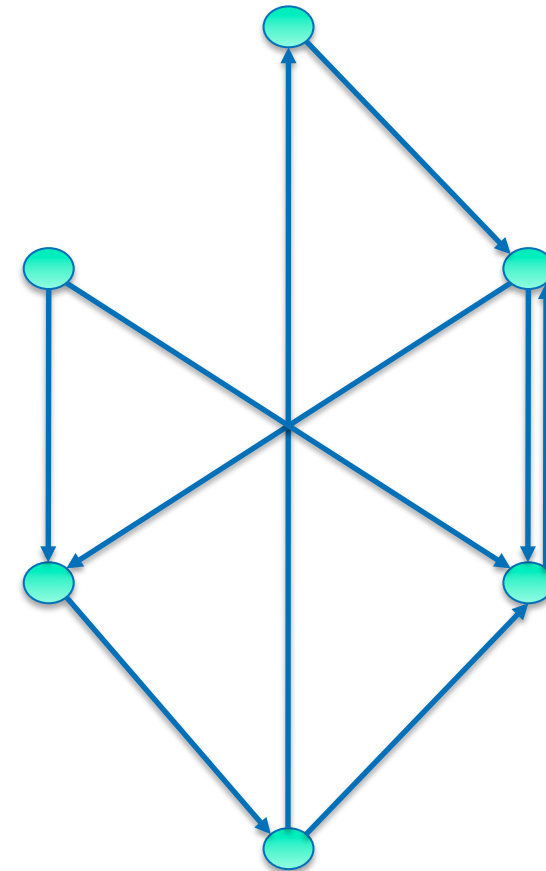
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

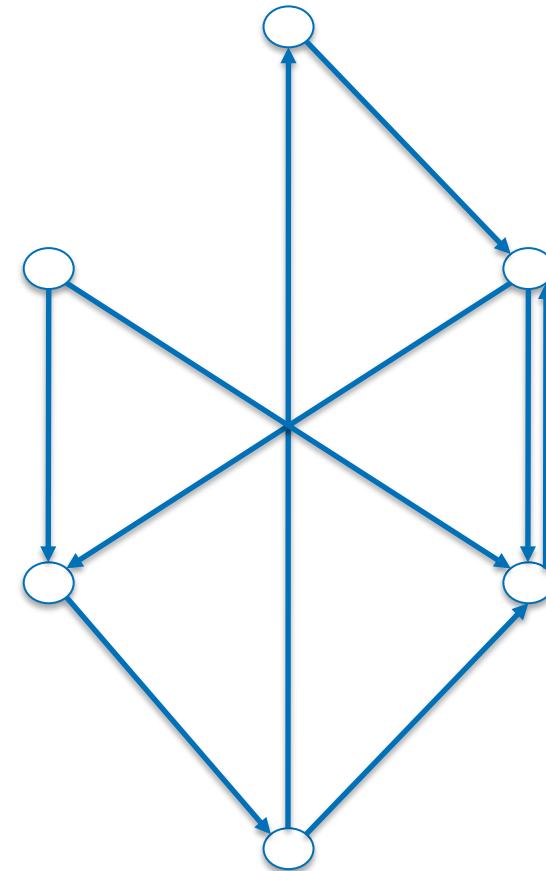
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.  $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



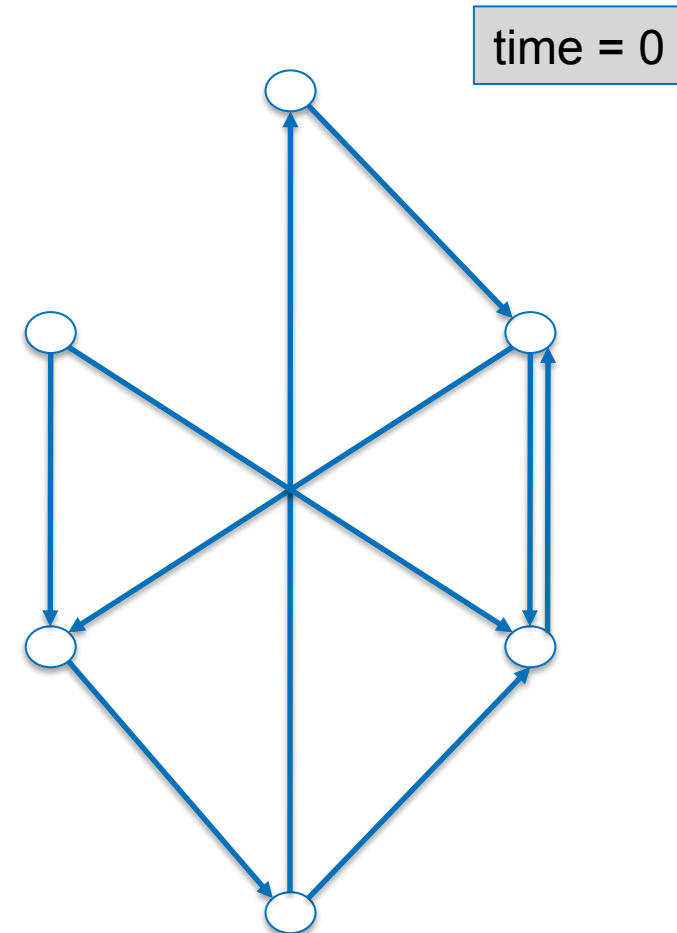
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



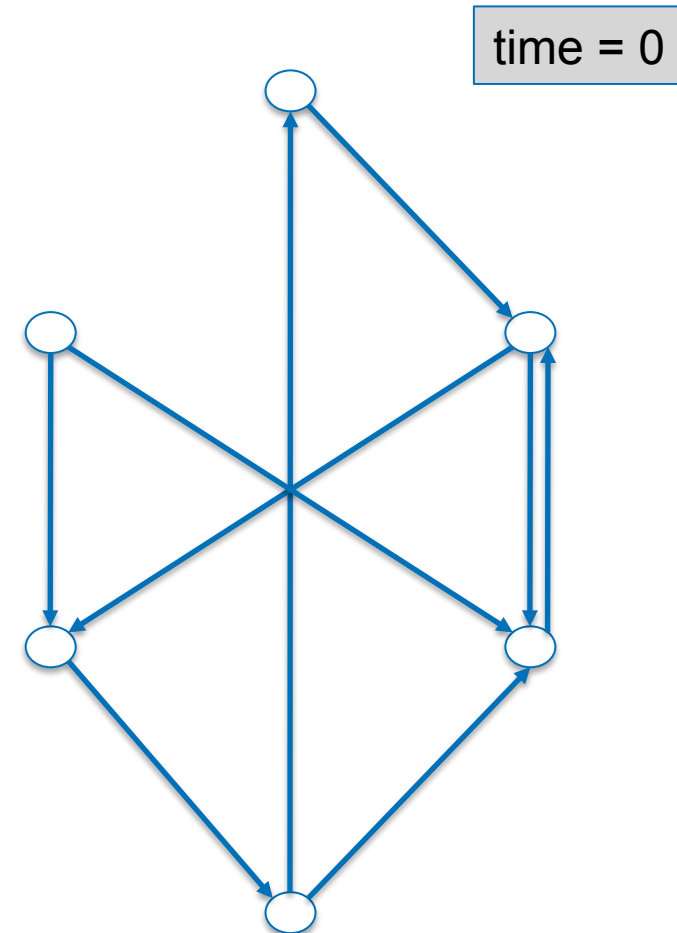
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



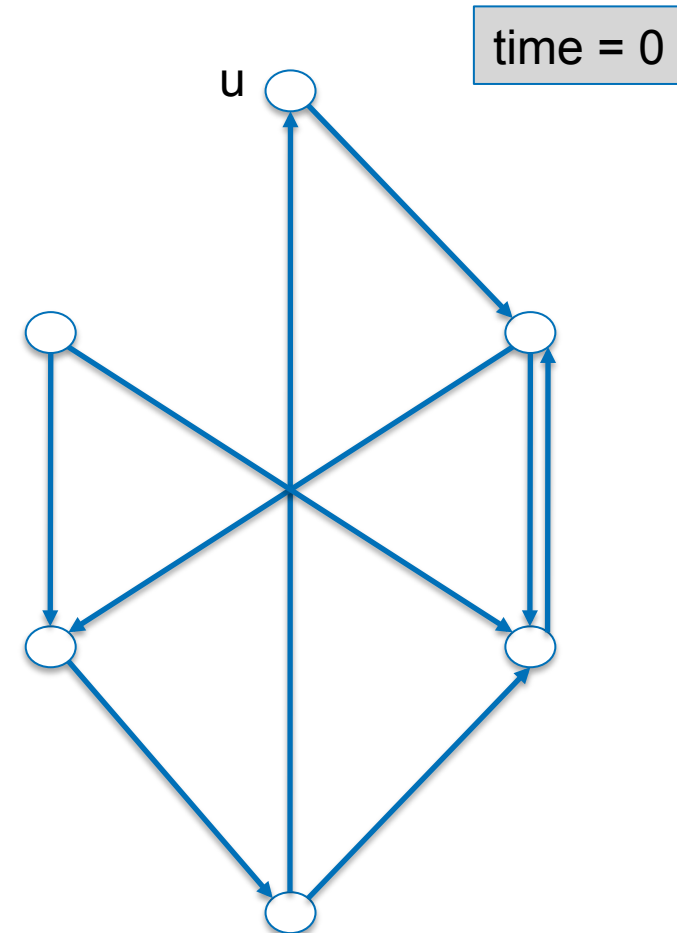
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen



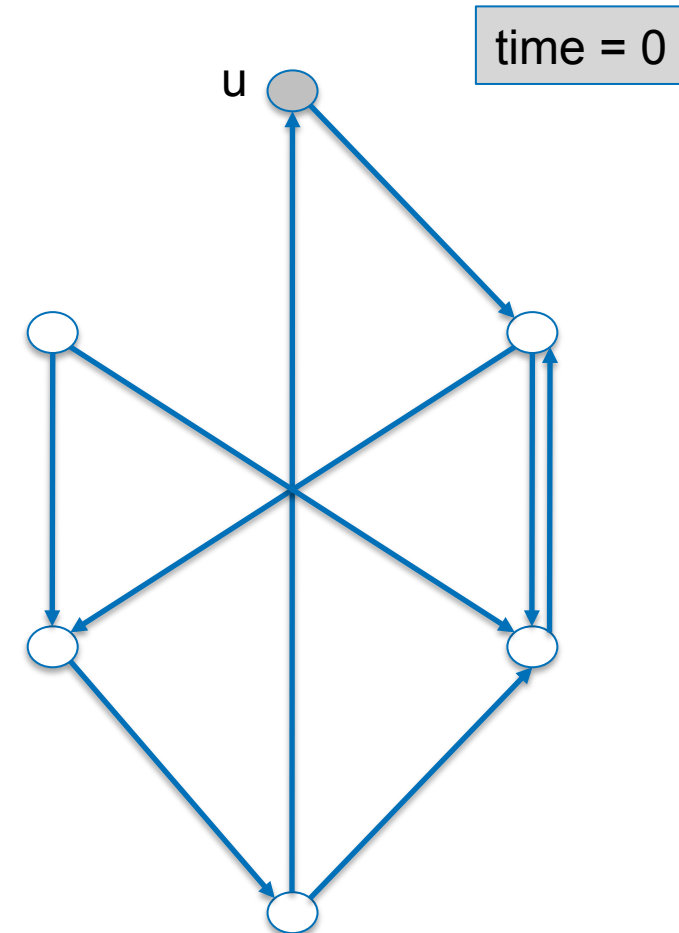
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



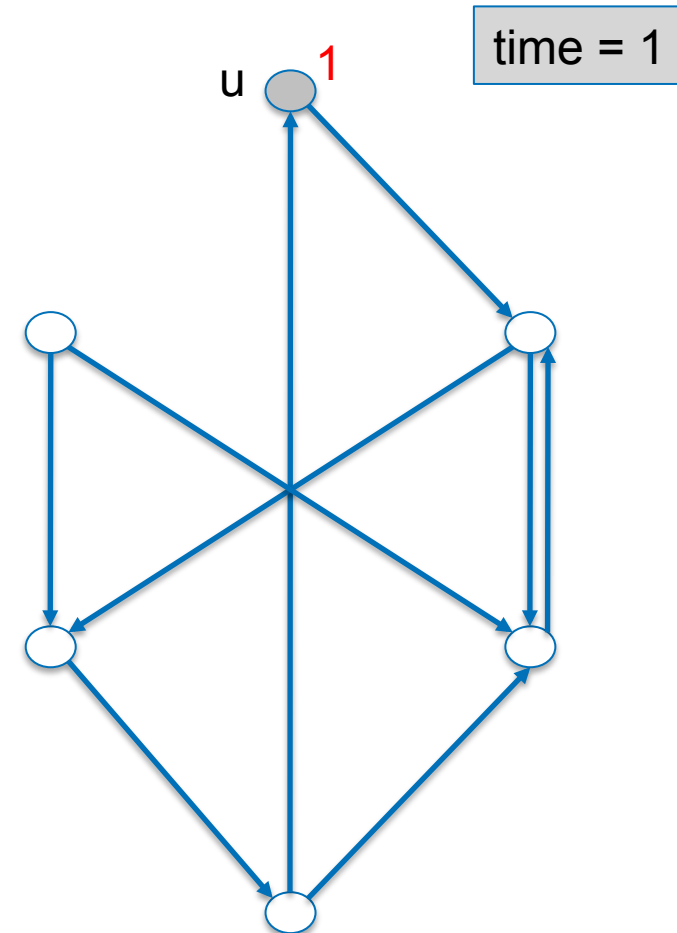
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



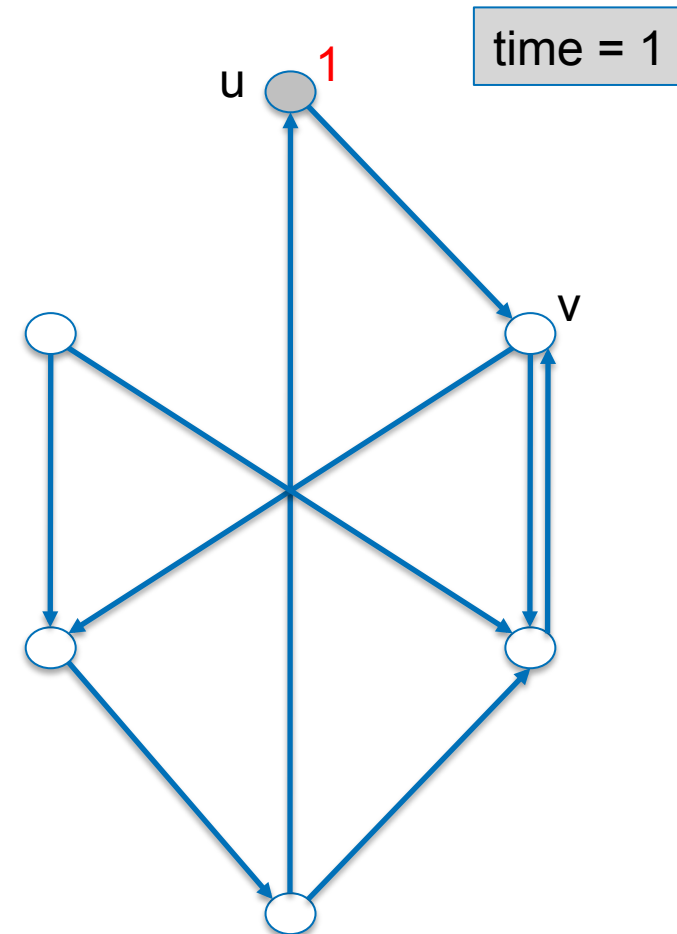
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



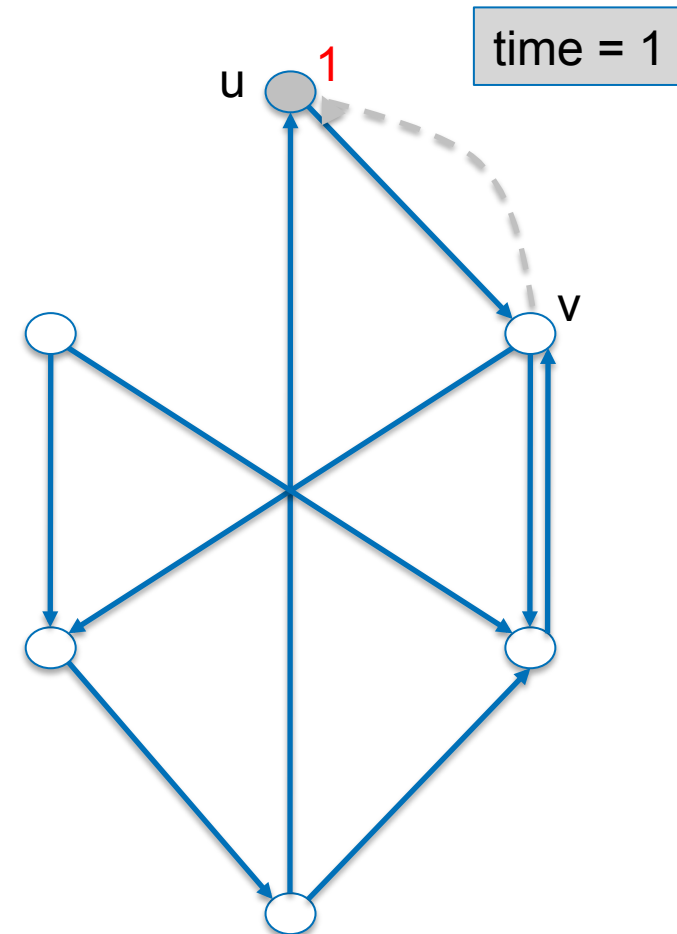
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



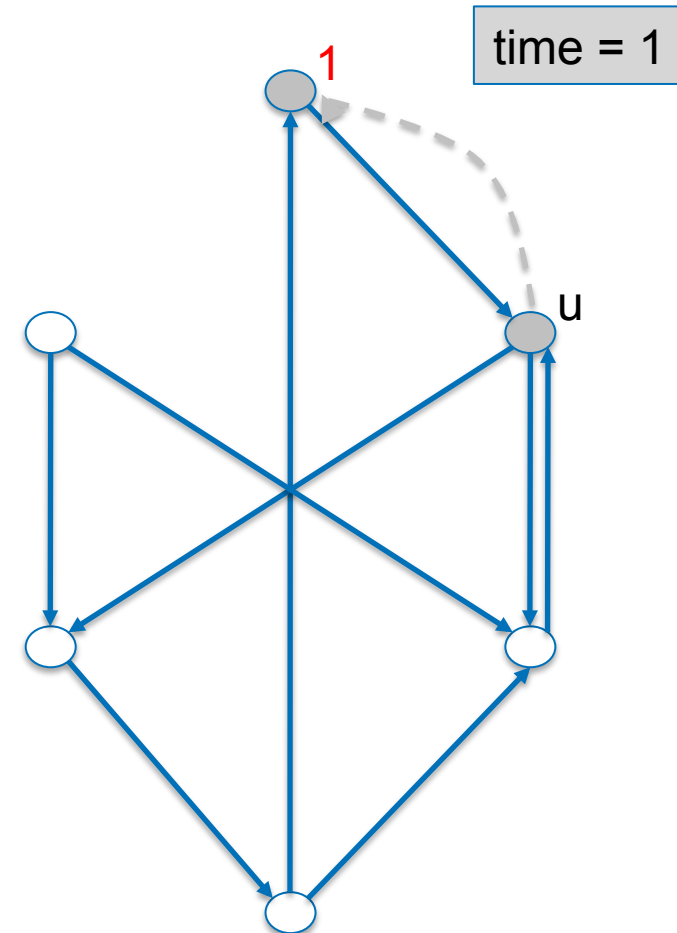
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



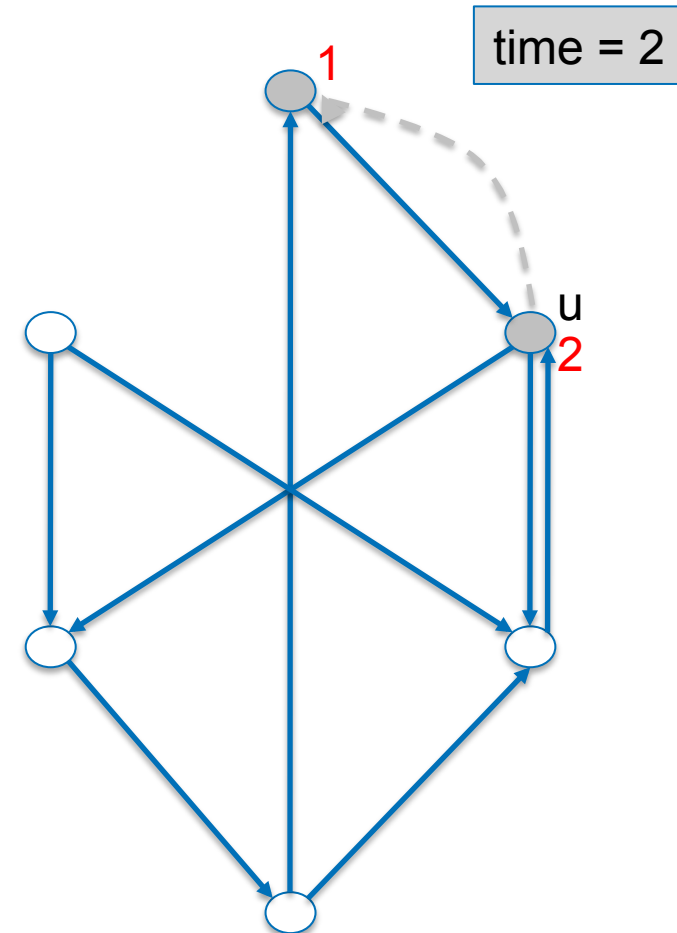
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



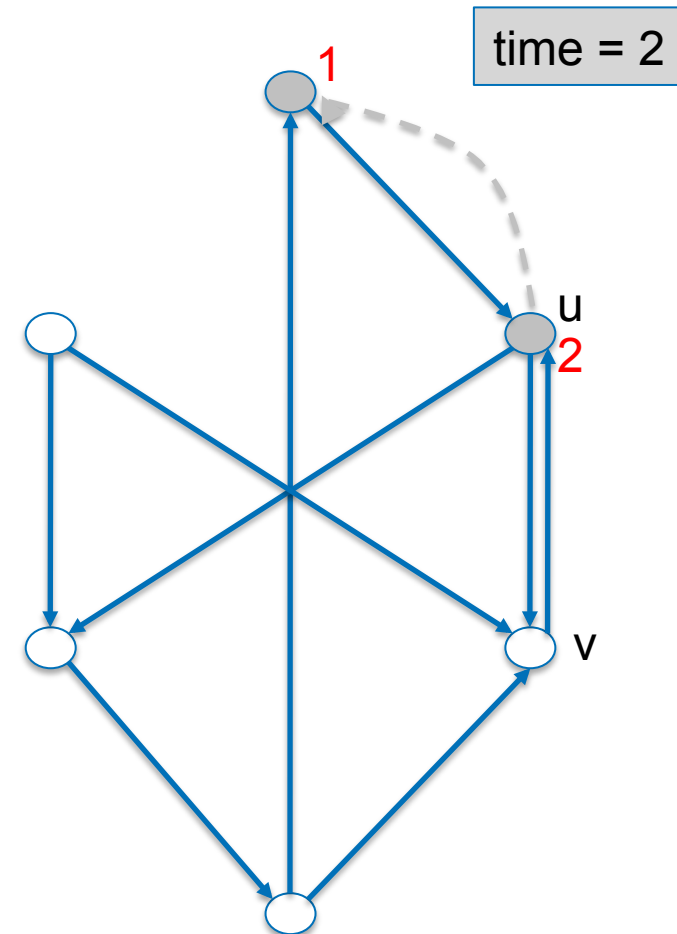
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



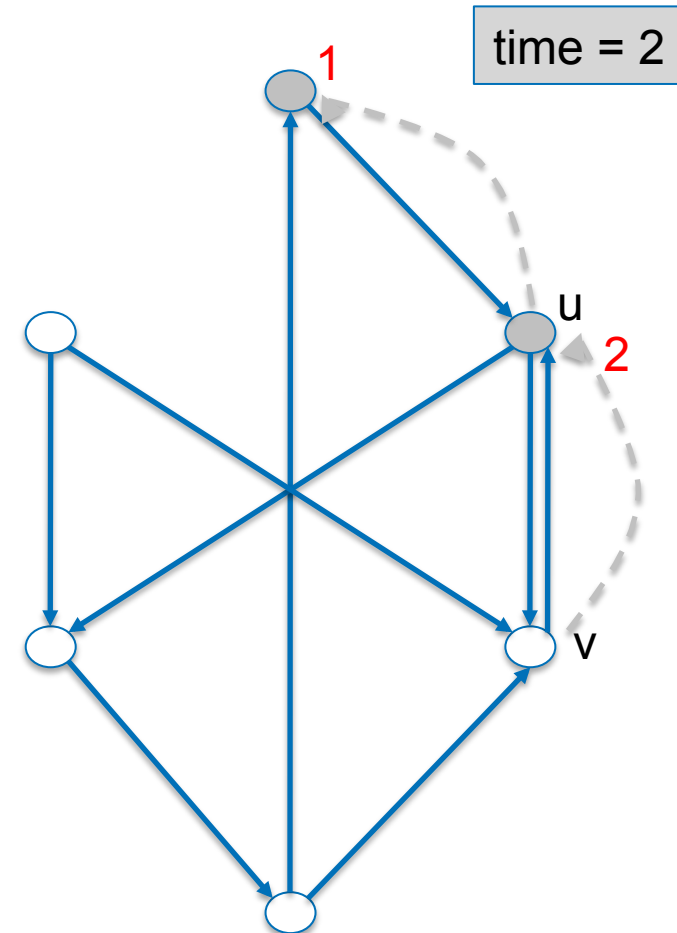
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen



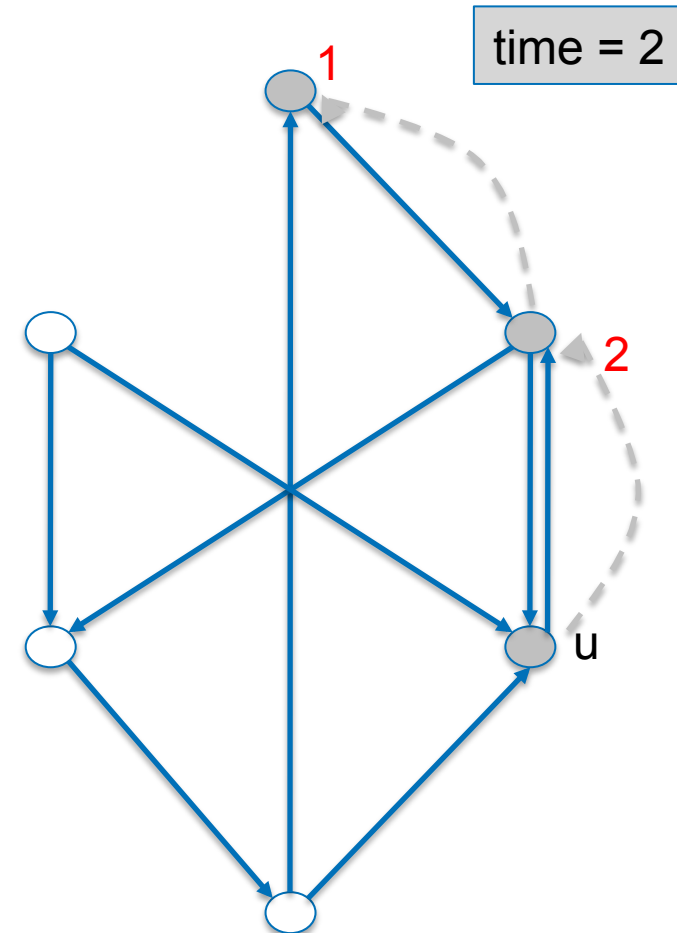
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



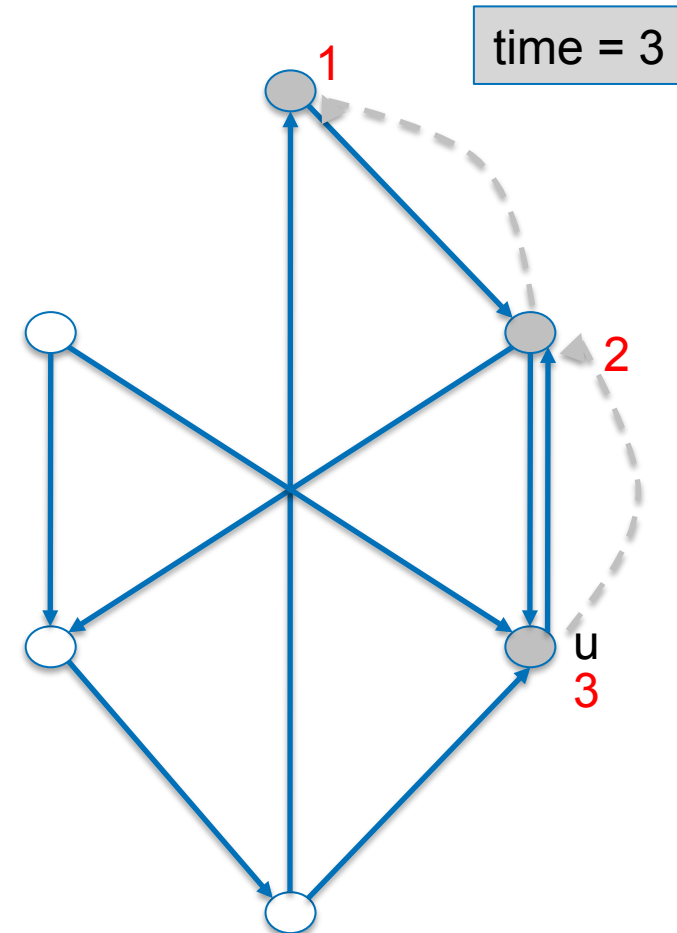
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.      $\text{color}[u] := \text{black}$
8.      $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

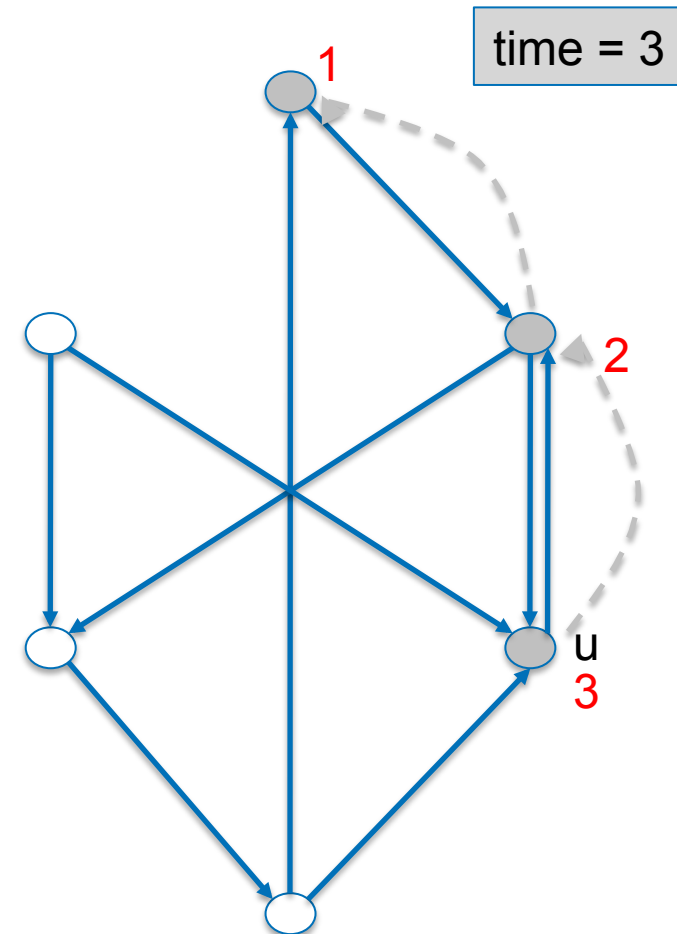
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



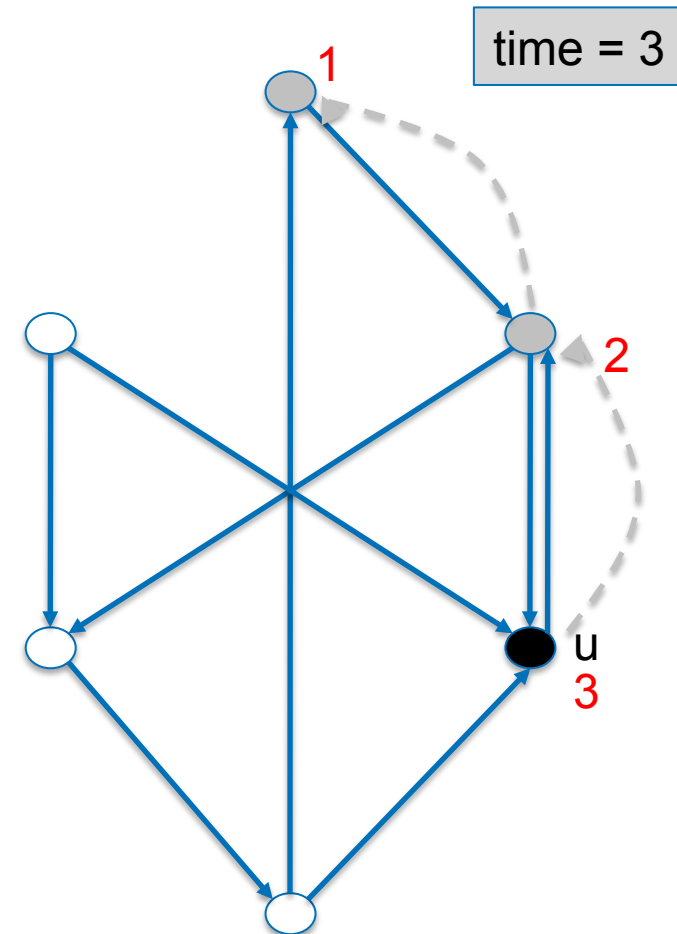
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.  $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

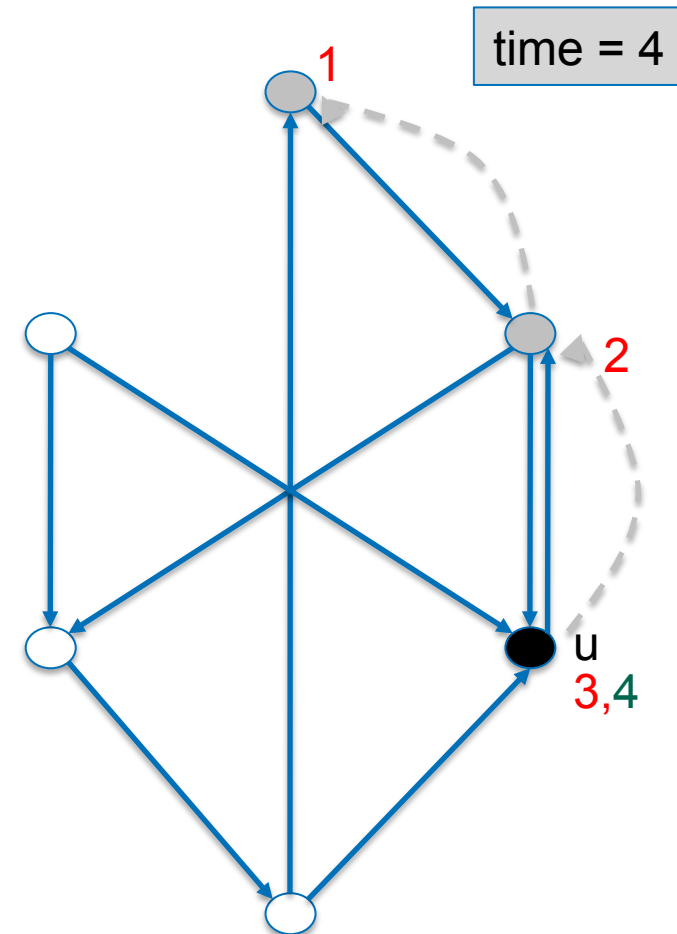
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



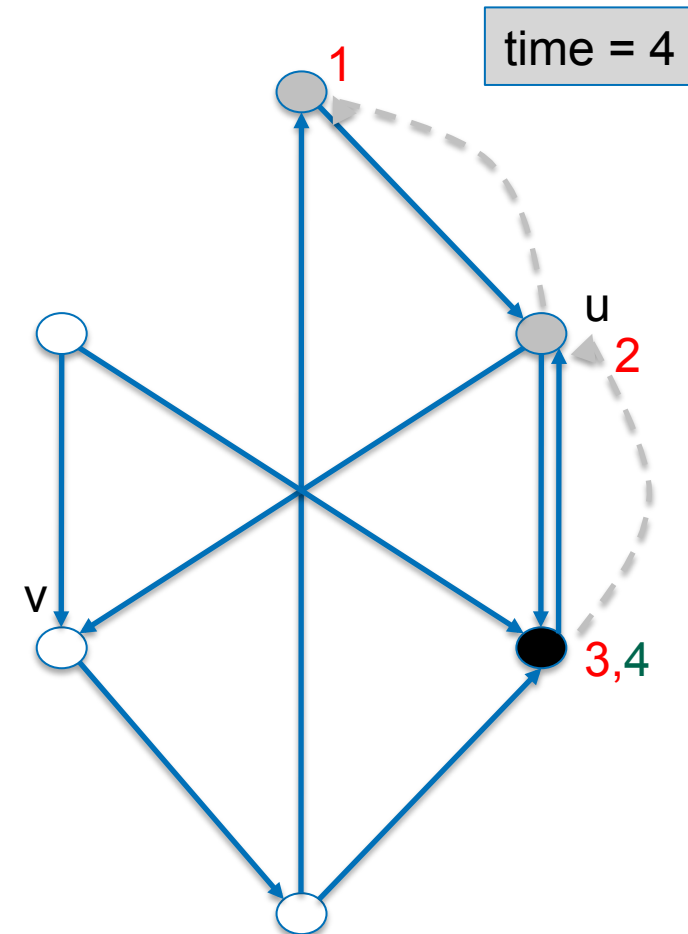
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



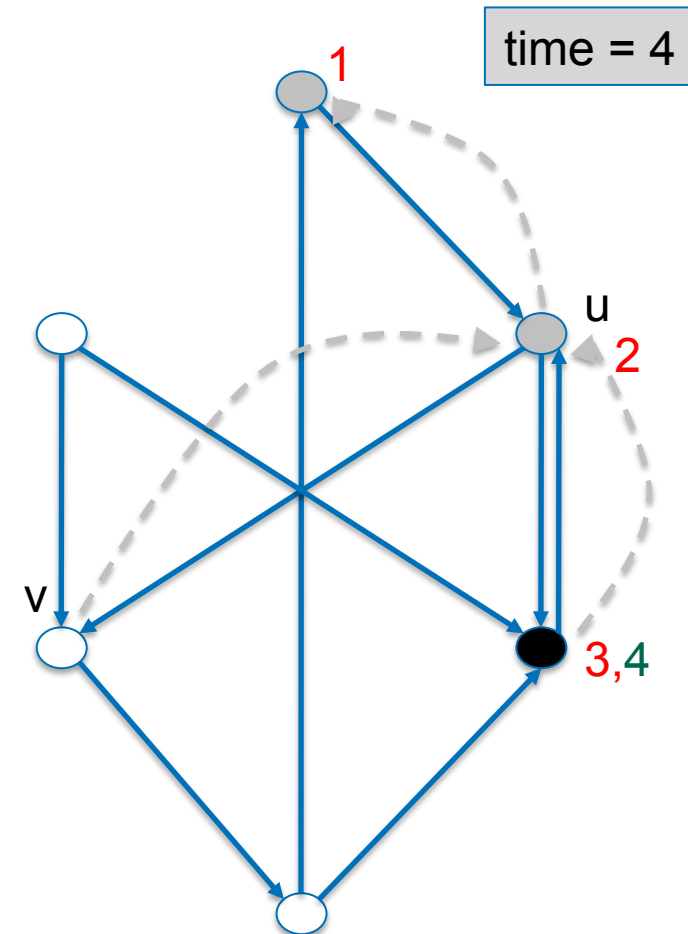
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



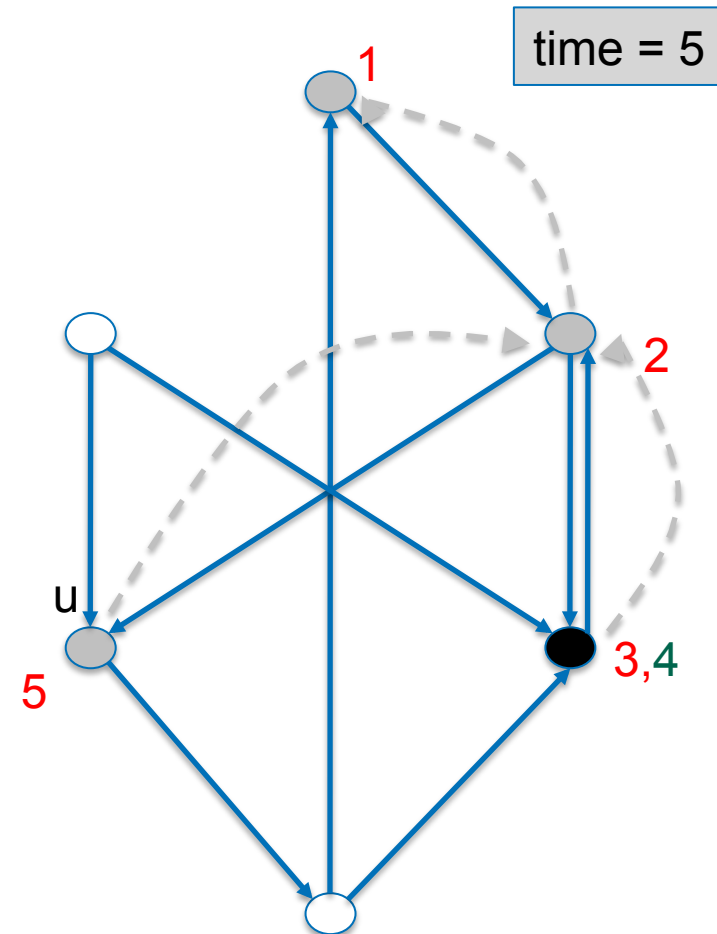
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.      $\text{color}[u] := \text{black}$
8.      $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen



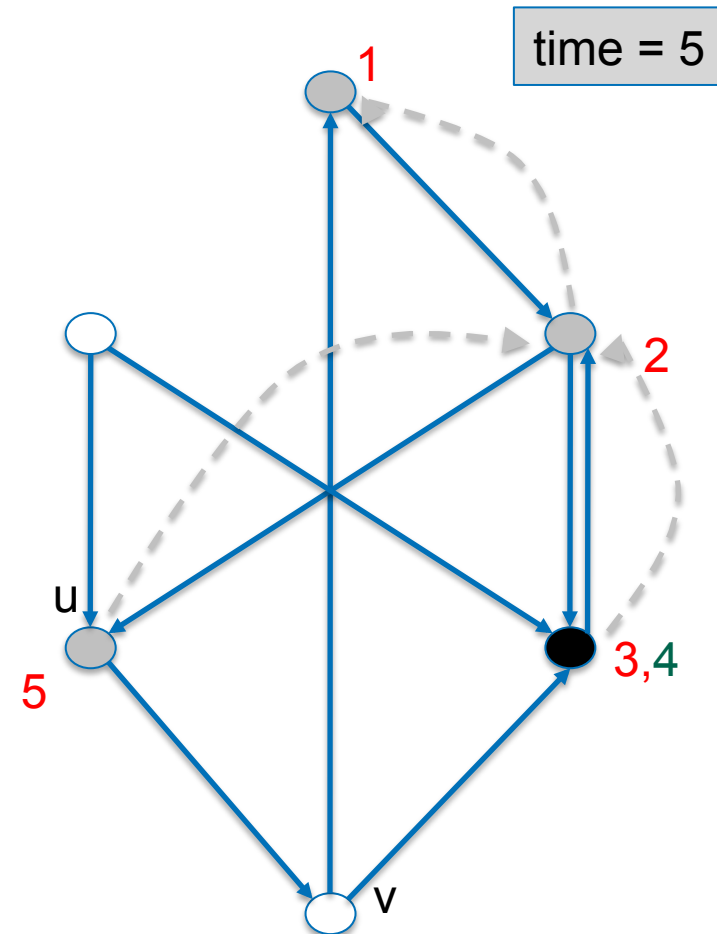
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.      $\text{color}[u] := \text{black}$
8.      $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

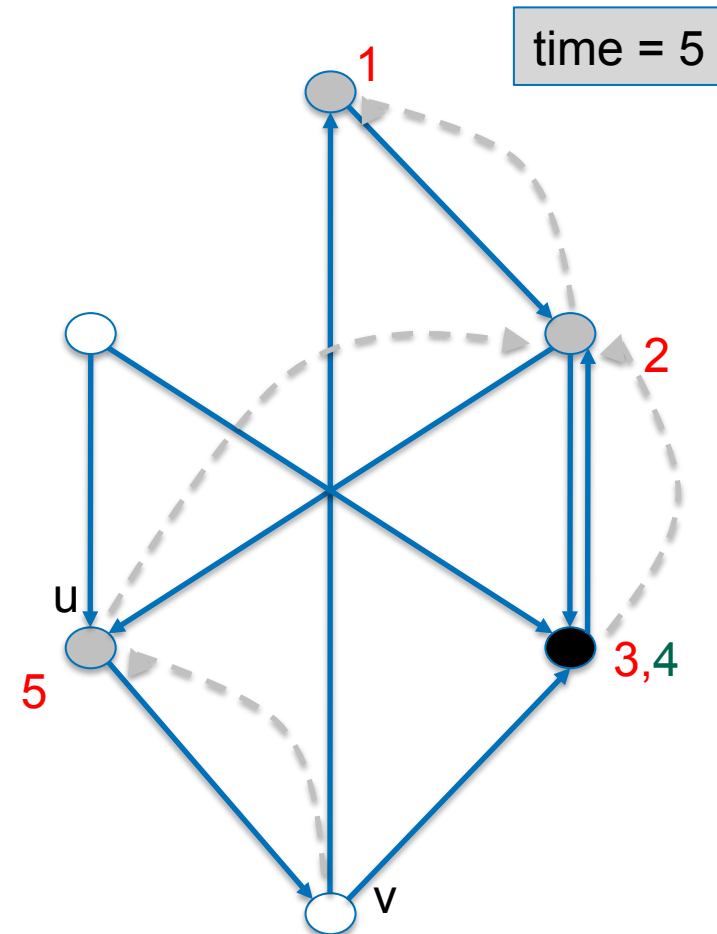
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



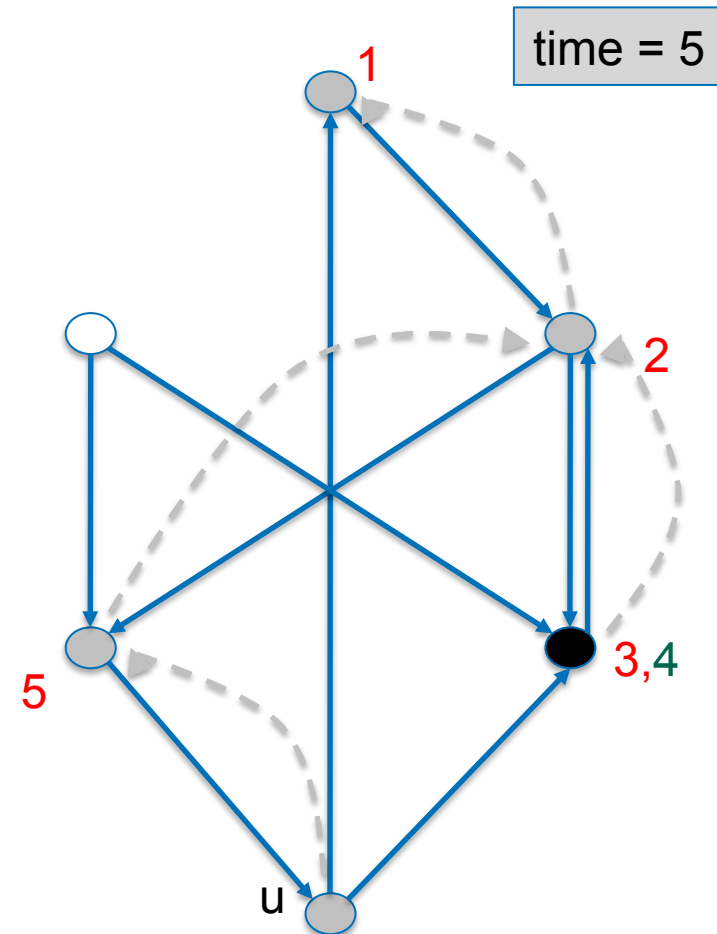
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



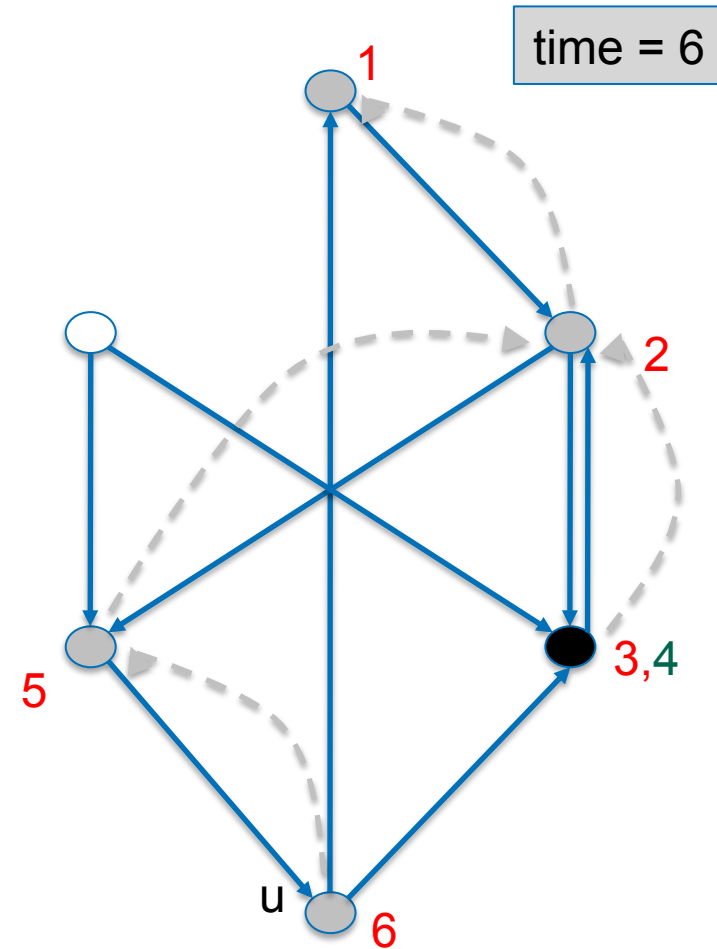
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.  $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



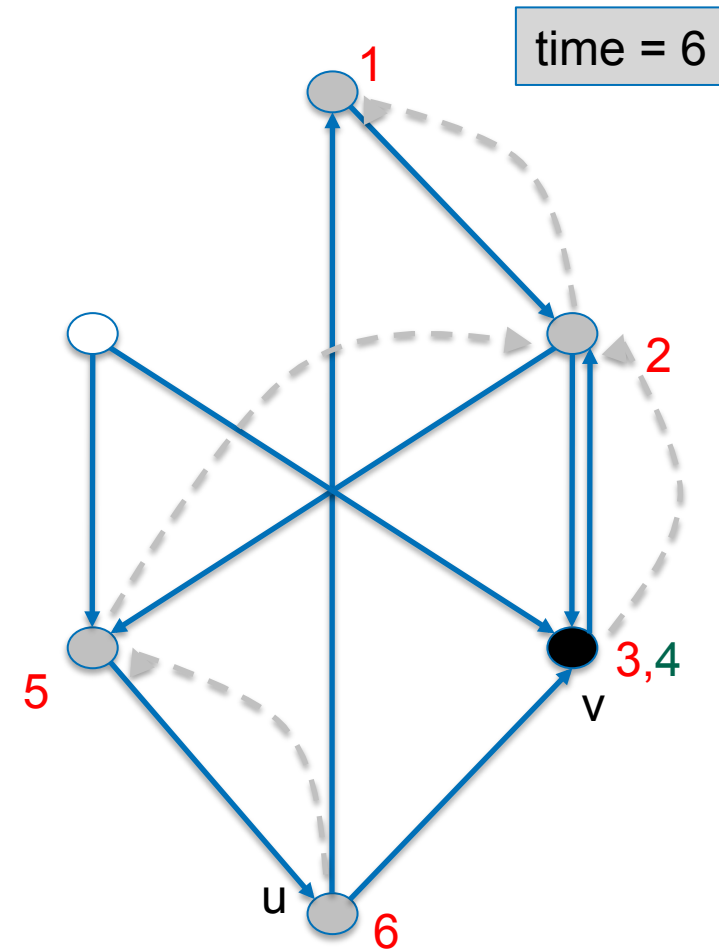
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



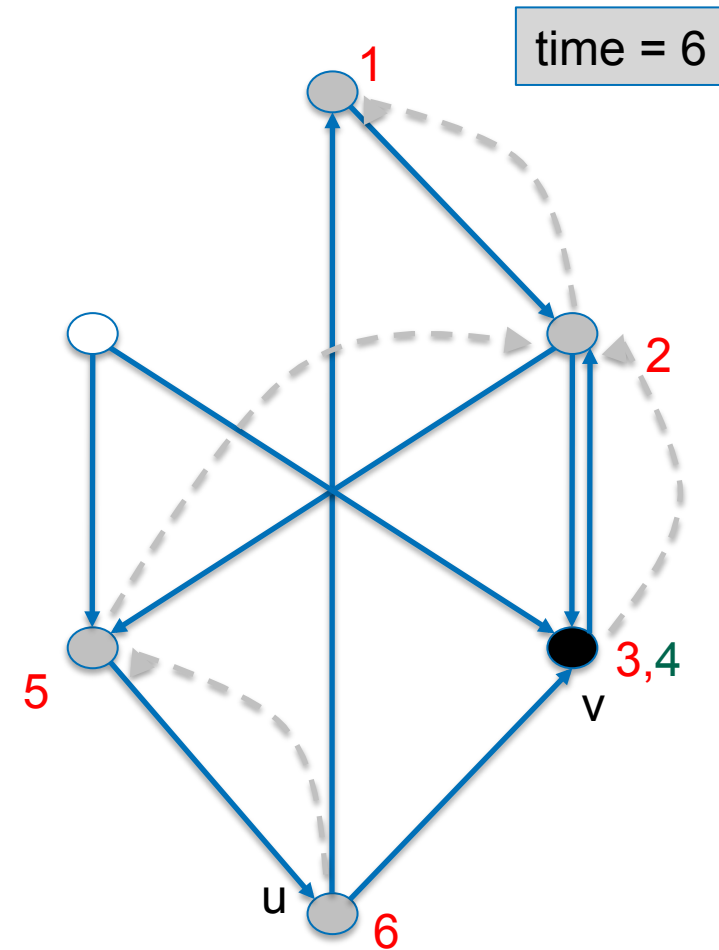
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



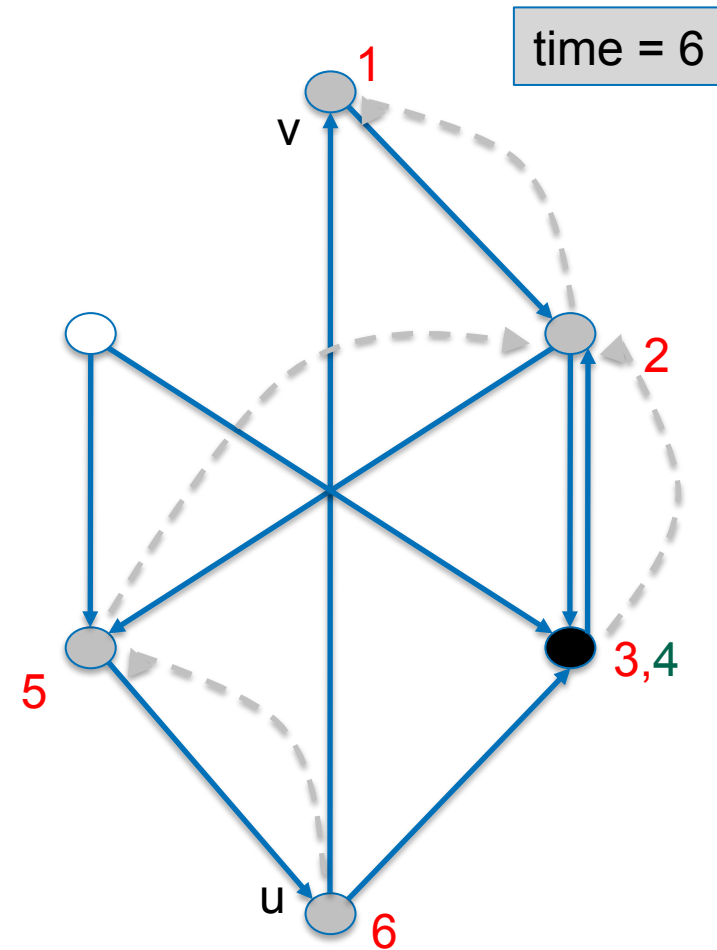
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



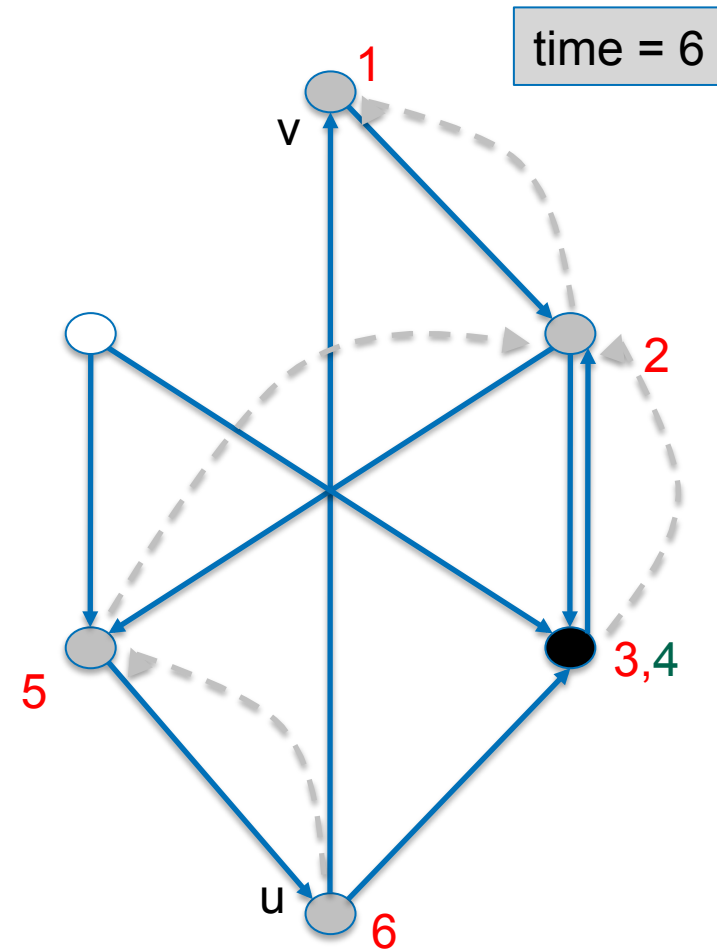
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen

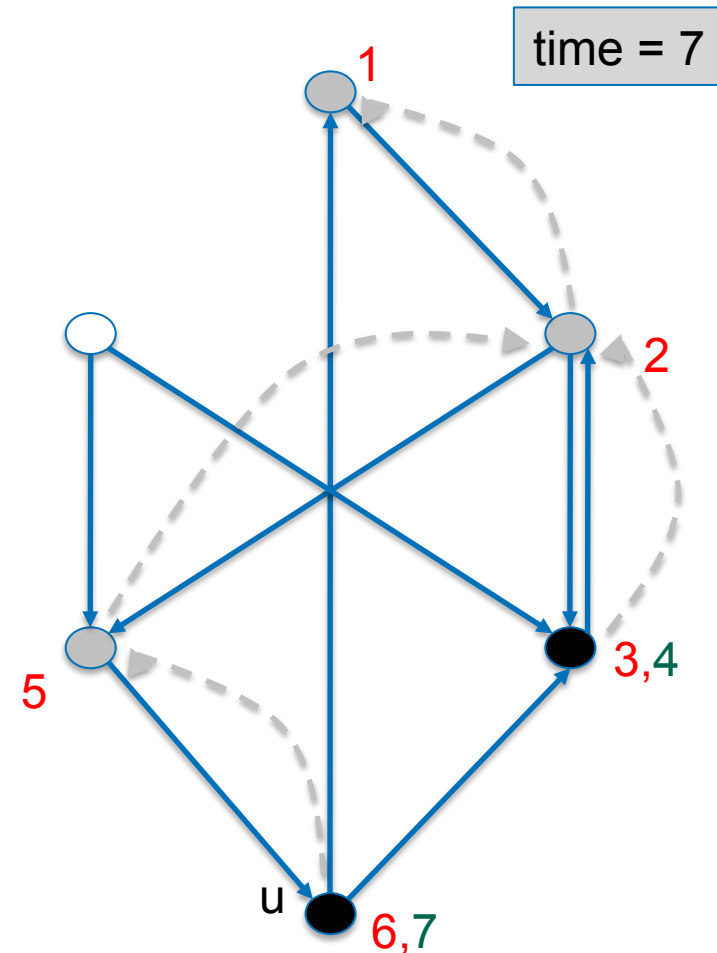
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen



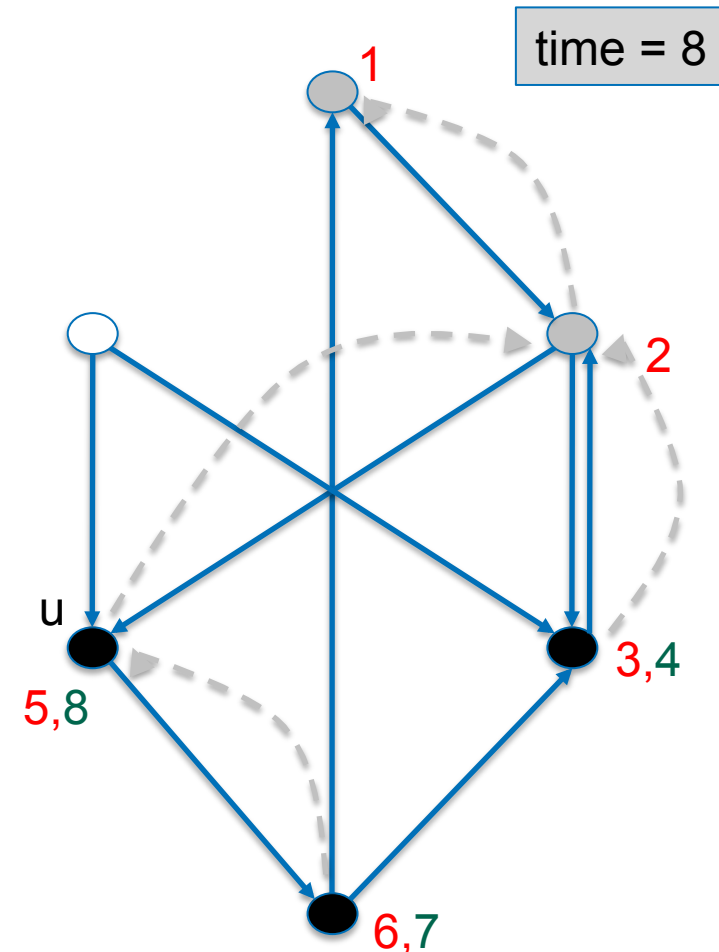
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

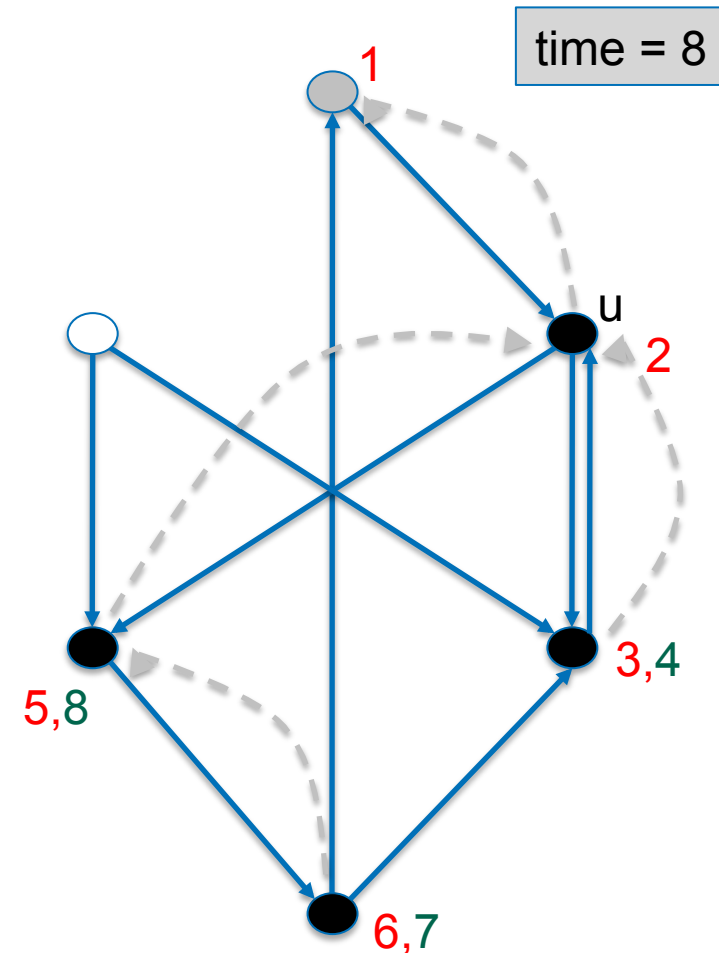


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



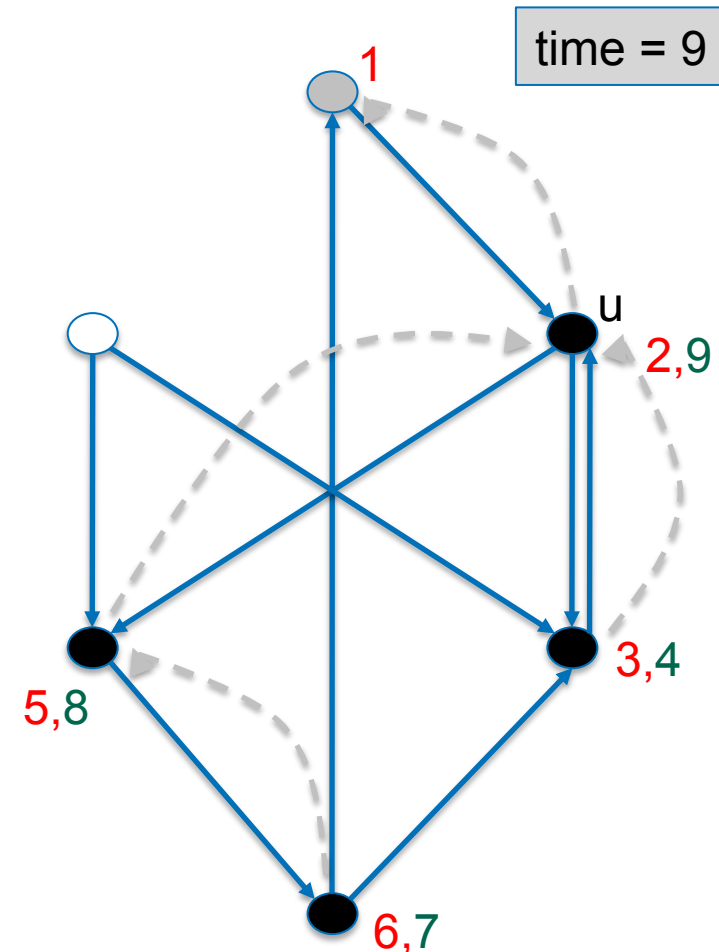
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen



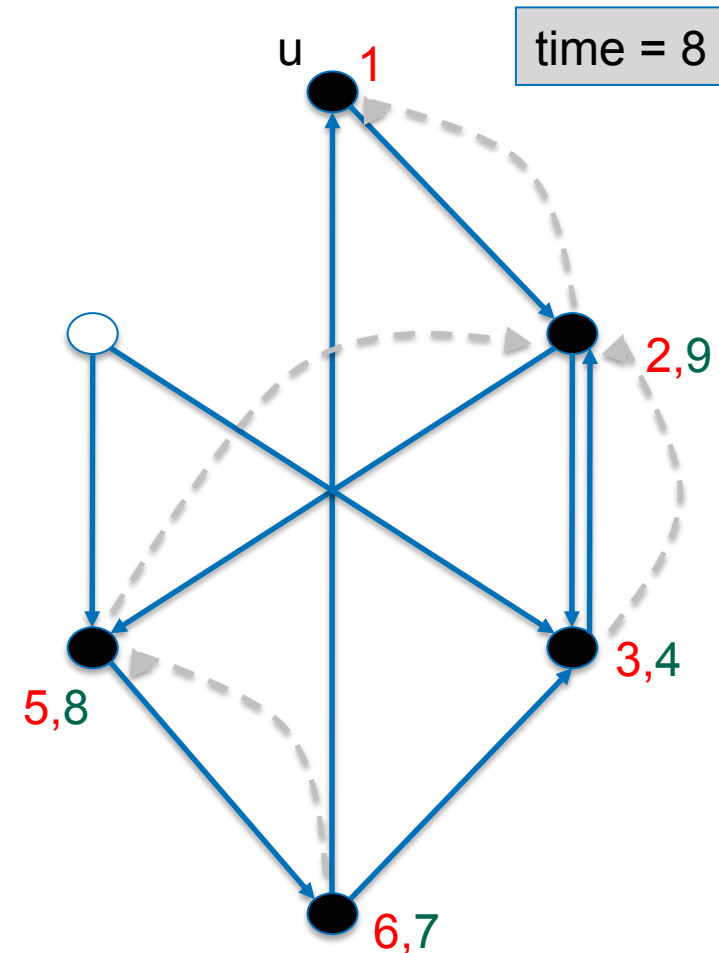
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

---

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

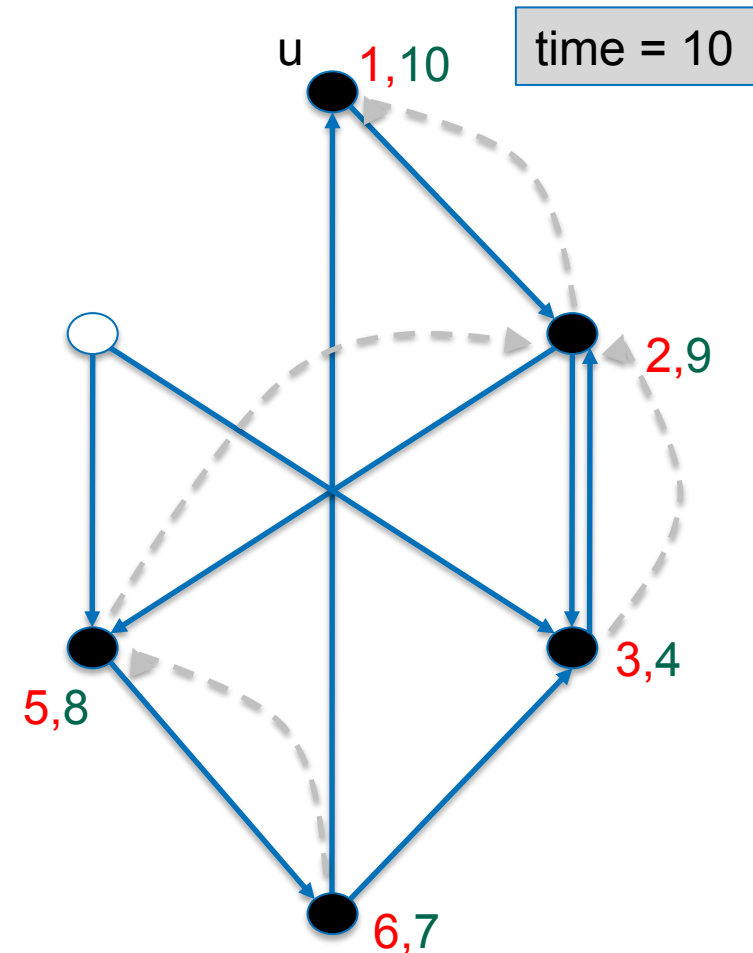


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

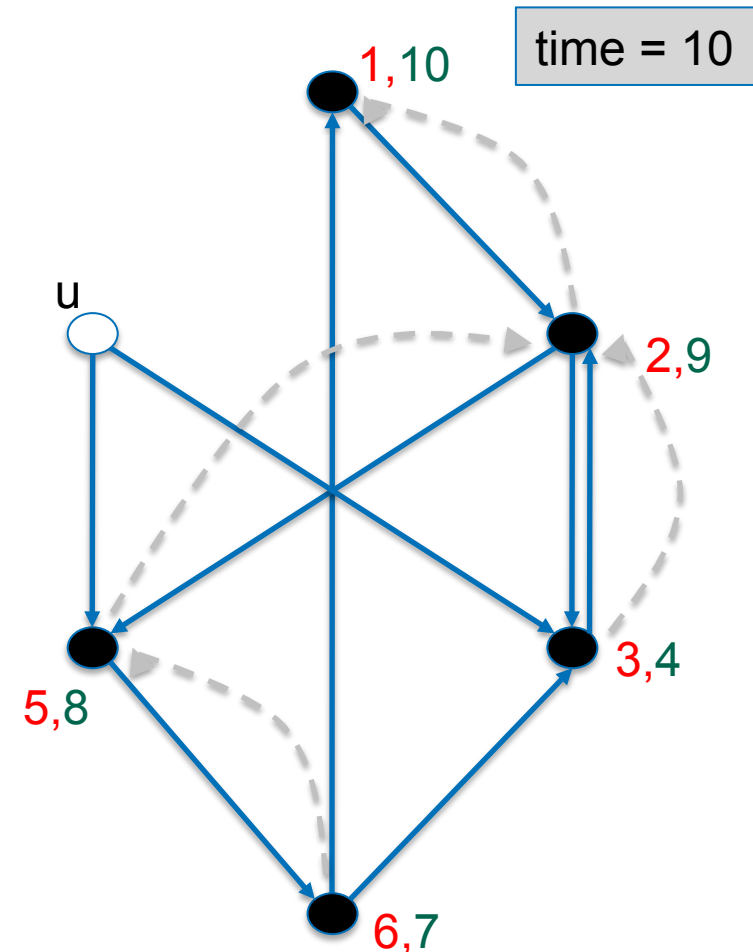


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$





# Elementare Graphalgorithmen

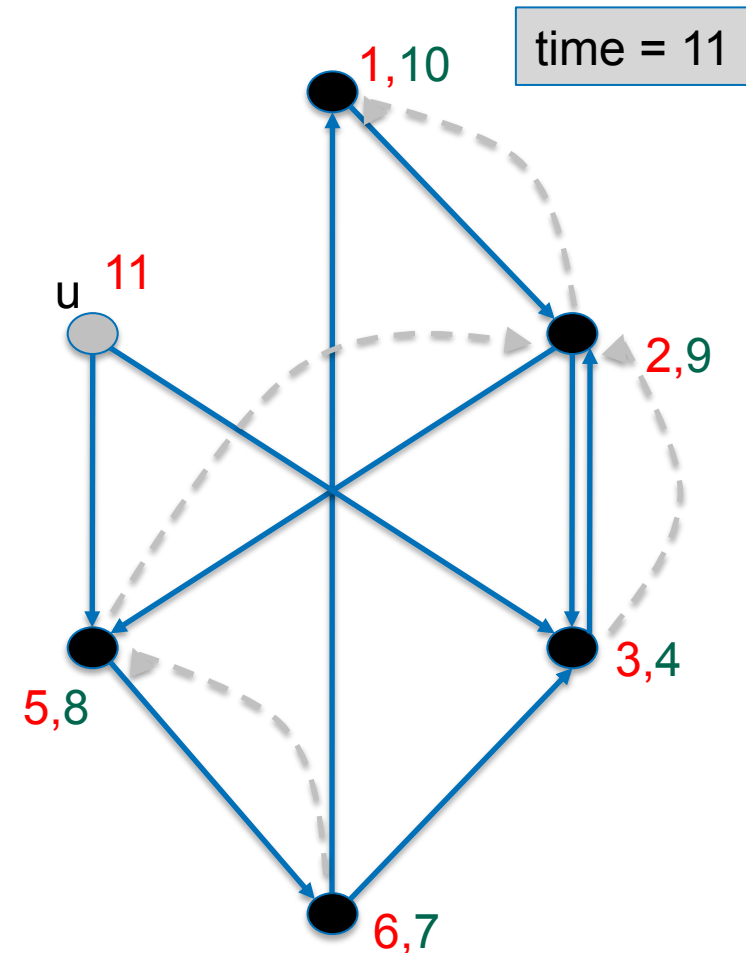


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



# Elementare Graphalgorithmen

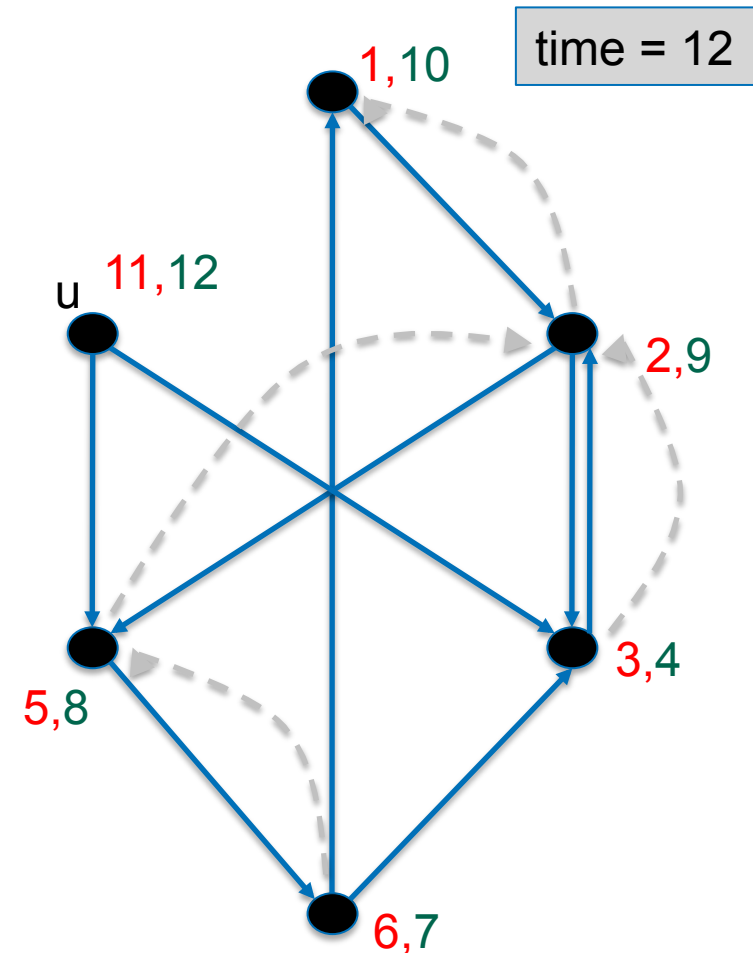


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\pi[u] := \text{nil};$
4.      $\text{time} := 0;$
5. **for each** node  $u \in V$  **do**
6.     if  $\text{color}[u] == \text{white}$  then DFS-Visit( $u$ );

DFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{color}[u] := \text{gray};$
2.  $\text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
3. **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
4.     if  $\text{color}[v] == \text{white}$  **then**
5.          $\pi[v] := u;$
6.         DFS-Visit( $v$ );
7.  $\text{color}[u] := \text{black}$
8.  $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time}$



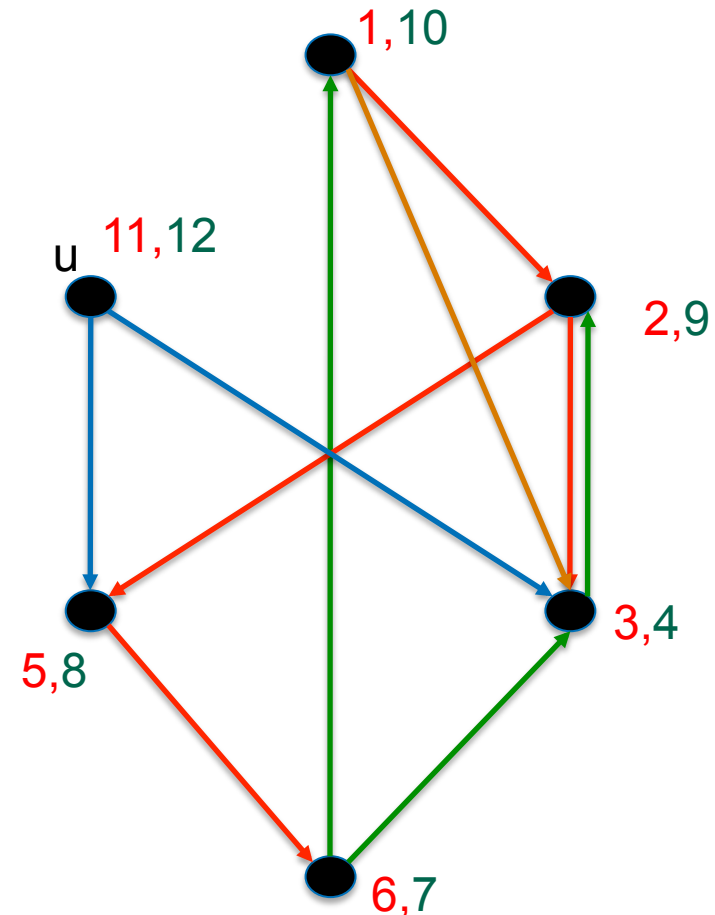
# Elementare Graphalgorithmen

## ■ Tiefensuche (engl. Depth-First-Search)

– DFS Algorithmus teilt die Kanten in vier Teilmengen

- **Baumkanten** sind  
→ Kanten des aufspannenden Waldes
- **Rückwärtskante** sind  
→ Kanten  $(u,v)$ , die Knoten  $u$  mit Vorfahren von  $u$  im DFS-Baum verbinden
- **Vorwärtskanten** sind  
→ nicht-Baumkanten  $(u,v)$ , die  $u$  mit einem Nachfolger  $v$  von  $u$  verbinden.
- **Kreuzungskanten** sind alle anderen Kanten

– Die Laufzeit der DFS ist  $O(|V|+|E|)$

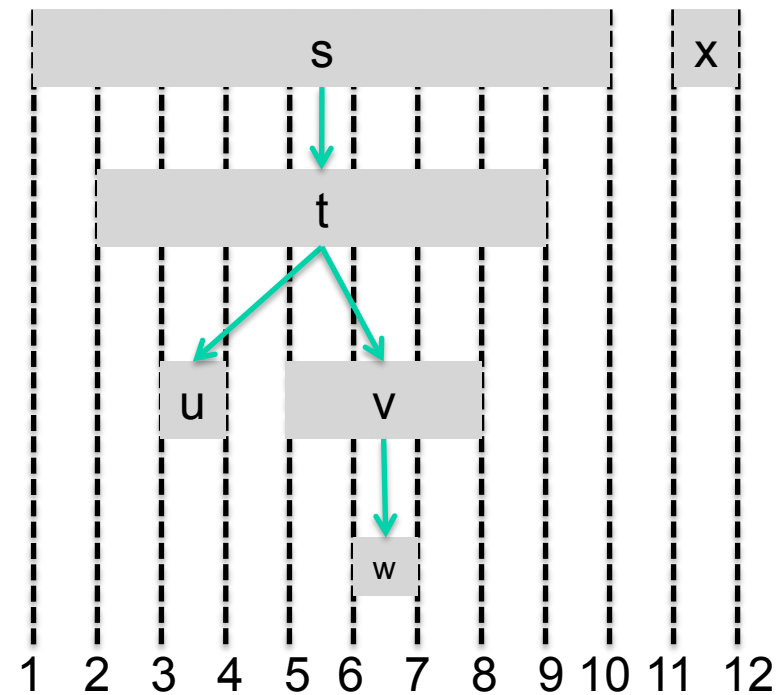
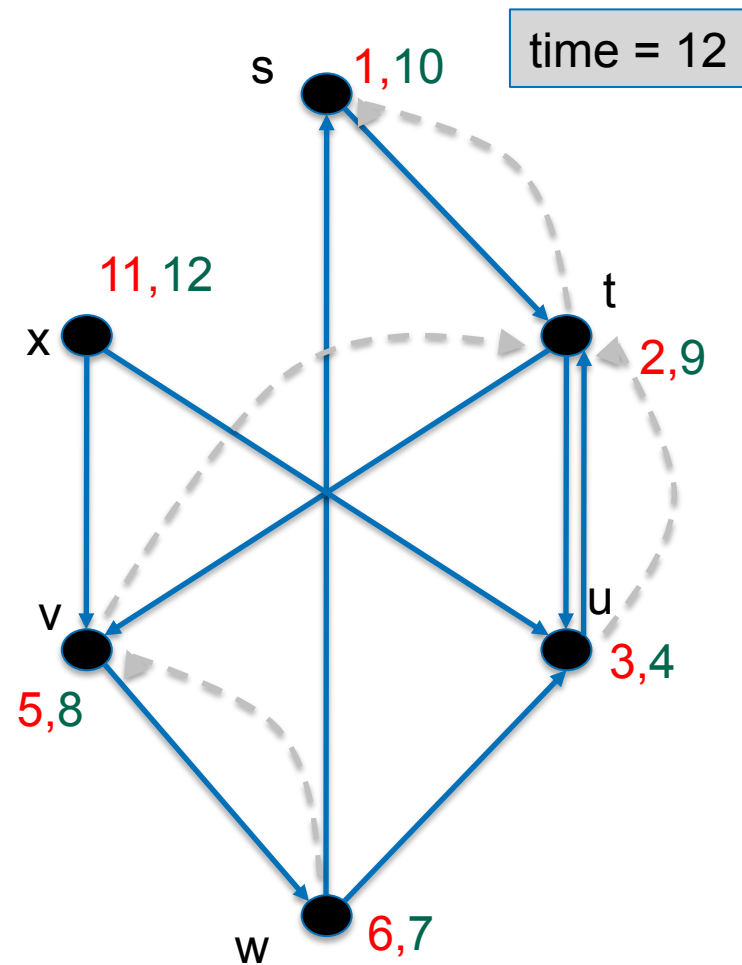


- Klammerungstheorem

– Seien  $u$  und  $v$  Knoten eines gerichteten oder ungerichteten Graphen  $G$ . Nach einer DFS-Suche auf  $G$  gilt eine der drei folgenden Aussagen

- Die Intervalle  $[d[u], f[u]]$  und  $[d[v], f[v]]$  sind disjunkt
- Das Intervall  $[d[u], f[u]]$  ist vollständig im Intervall  $[d[v], f[v]]$  enthalten, und  $u$  ist ein Nachfolger von  $v$  im DFS-Baum
- Das Intervall  $[d[v], f[v]]$  ist vollständig im Intervall  $[d[u], f[u]]$  enthalten, und  $v$  ist ein Nachfolger von  $u$  im DFS-Baum

# Elementare Graphalgorithmen



- Klammerungstheorem, Beweis

- Sei zunächst  $d[u] < d[v]$ . Dann gibt es zwei Unterfälle:

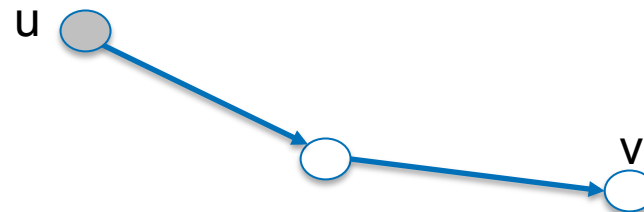
- 1.  $d[v] < f[u]$ :  $v$  wurde entdeckt, als  $u$  noch grau war.  $v$  ist damit Nachfolger von  $u$ . Da  $v$  später als  $u$  entdeckt wurde, wurden alle ausgehende Kanten von  $v$  untersucht, bevor die Suche zu  $u$  zurückkehrte. Es wurde somit erst  $v$ , dann  $u$  beendet. Also  $f[v] < f[u]$ . Insgesamt:  $d[u] < d[v] < f[v] < f[u]$ .

- 2.  $f[u] < d[v]$ :  $v$  wurde erst entdeckt, als  $u$  schon beendet war. Da natürlich  $d[u] < f[u]$  und  $d[v] < f[v]$  gilt, sind die Intervalle  $[d[u], f[u]]$  und  $[d[v], f[v]]$  disjunkt.

- Der Fall  $d[v] < d[u]$  ist analog.

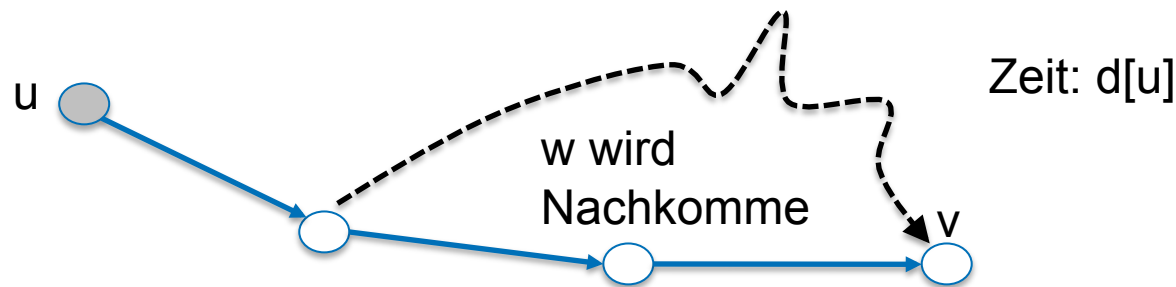
- Der Satz vom weißen Weg

– In einem DFS-Wald eines gerichteten oder ungerichteten Graphen  $G=(V,E)$  ist ein Knoten  $v$  genau dann ein Nachkomme eines Knotens  $u$ , wenn zur Zeit  $d[u]$  der Knoten  $v$  von  $u$  aus allein über weiße Knoten erreichbar ist.



⇒: Sei  $v$  ein Nachkomme  $v$  von  $u$ . Sei also  $d[v]>d[u]$  und sei  $u$  noch nicht beendet. Dann war der Weg zwischen  $u$  und  $v$  zur Zeit  $d[u]$  offenbar weiß, denn DFS hat sich von  $u$  zu  $v$  mit Hilfe von Zeile 4 von DFS-Visit bewegt.

- Der Satz vom weißen Weg



⇐: Es gebe nun einen weißen Weg von  $u$  nach  $v$  zur Zeit  $d[u]$ . O.b.d.A. werde jeder andere Knoten auf dem Weg ein Nachkomme von  $u$ . (falls das nicht so ist, machen wir folgende Überlegung für den ersten Knoten auf dem Weg, der nicht mehr Nachkomme von  $u$  wird.) Sei  $w$  der letzte Knoten auf dem weißen Weg, der noch Nachkomme von  $u$  wird. Offenbar gilt dann:  $f[w] < f[u]$ . Da  $d[v] > d[u]$  und  $d[v] < f[w]$  ( $v$  ist direkter Nachfolger von  $w$ ) gilt:  $d[u] < (d[w] <) d[v] < f[w] < f[u]$ . Wegen des Klammerungstheorems muss  $f[v] < f[w]$  sein. Also ist  $v$  doch ein Nachkomme von  $u$ .



# Elementare Graphalgorithmen

- Sei  $G=(V,E)$  ein **ungerichteter** Graph. Dann gilt:
  - Im DFS-Wald gibt es nur Baum- und Rückwärtskanten.
  - Die Menge aller Baumkanten bildet einen Wald, in dem jede Zusammenhangskomponente von  $G$  einen aufspannende Baum erzeugt.
  - $G$  ist genau dann kreisfrei, wenn es keine Rückwärtskanten gibt.

Beweis: Übung

# Elementare Graphalgorithmen

## ▪ DFS nochmal anders

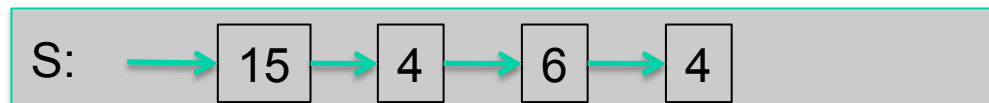
- Abstrakte Datentypen: Stack und Queue
  - Dynamische Datencontainer
  - Elemente können hinzugefügt oder weggenommen werden
  - Stack implementiert eine last-in-first-out (LIFO) Strategie
  - Queue implementiert eine first-in-first-out (FIFO) Strategie
  - Nur mittels vordefinierter Funktionen lassen sich Stack oder Queue manipulieren

# Elementare Graphalgorithmen

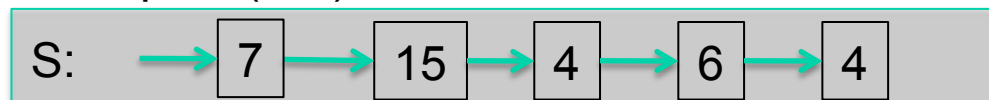
- DFS nochmal anders

– Sei  $S$  ein Stack. Dann gibt es 4 Operationen mit Laufzeit  $O(1)$ :

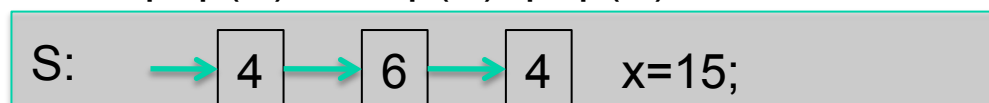
- `empty()` Ist der Stack leer?
- `push(S,x)` Füge das Element  $x$  zum Stack  $S$  hinzu
- `pop(S)` Entferne das zuletzt zu  $S$  hinzugefügte Element wieder.
- `x=top(S)` lese den Inhalt des zuletzt zu  $S$  hinzugefügten Elements



`push(S,7)`



`pop(S); x=top(S); pop(S);`



# Elementare Graphalgorithmen

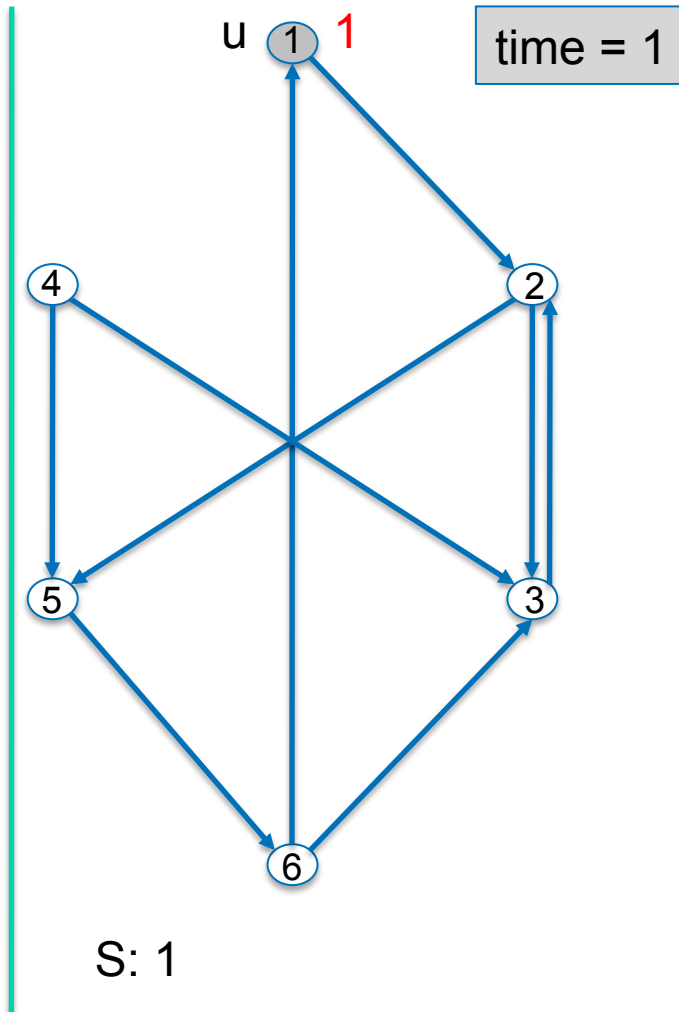


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.     u:=top(S);
4.     if color[u]==white then
5.         color[u] := gray; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v]==white push(S,v);
8.         else if color[u]==gray then
9.             color[u] := black; time:=time+1; f[u]:=time;
10.         pop(S);
11.         else if color[v]==black pop(S);



# Elementare Graphalgorithmen

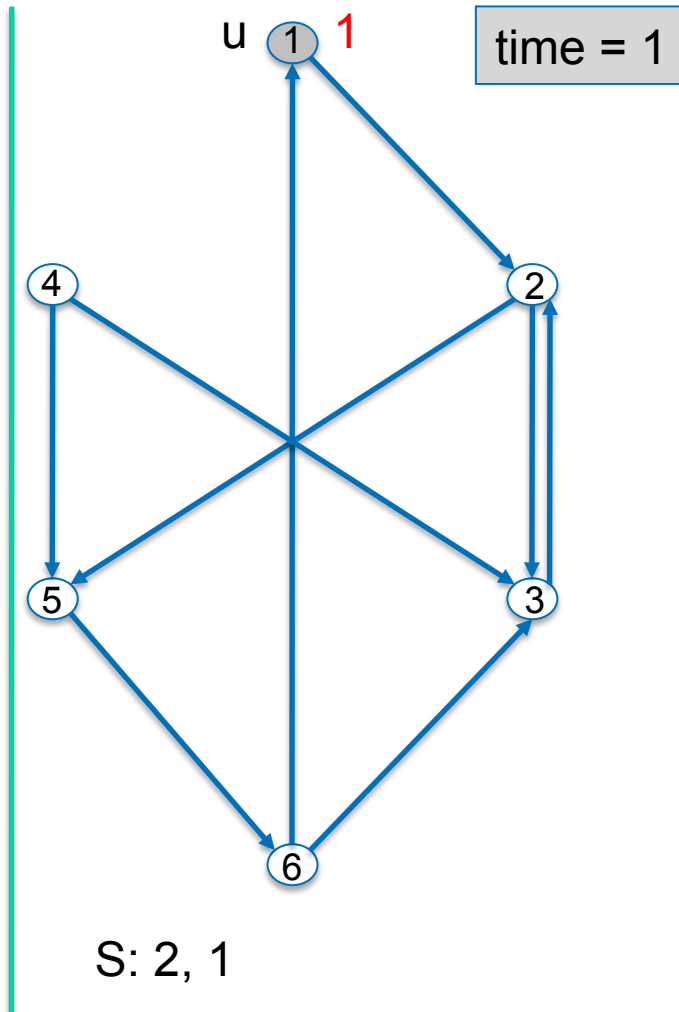


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.      $u := \text{top}(S)$ ;
4.     if color[u] == white then
5.         color[u] := gray; time := time + 1; d[u] := time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v] == white push(S,v);
8.         else if color[u] == gray then
9.             color[u] := black; time := time + 1; f[u] := time;
10.         pop(S);
11.         else if color[v] == black pop(S);



# Elementare Graphalgorithmen

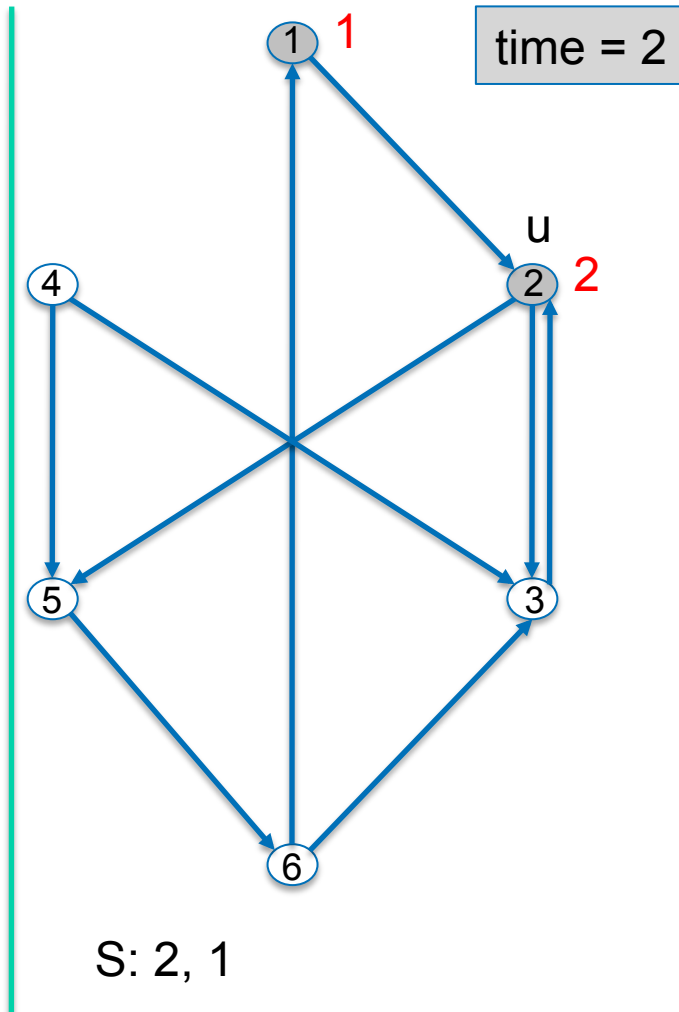


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.     u:=top(S);
4.     if color[u]==white then
5.         color[u] := gray; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v]==white push(S,v);
8.         else if color[u]==gray then
9.             color[u] := black; time:=time+1; f[u]:=time;
10.         pop(S);
11.     else if color[v]==black pop(S);



# Elementare Graphalgorithmen



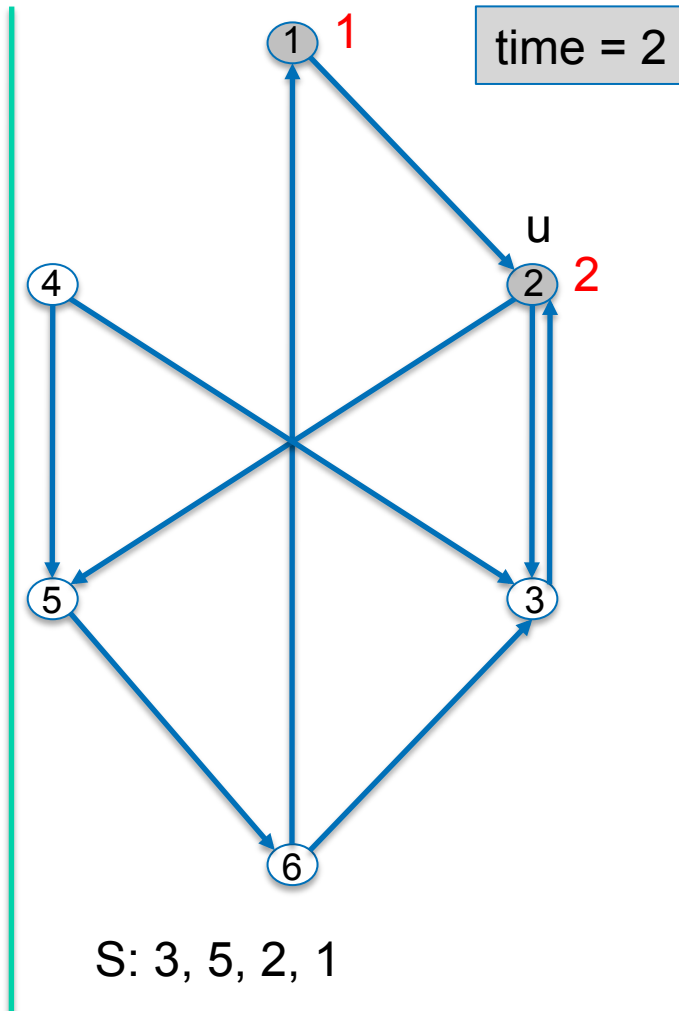
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

---

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.      $u := \text{top}(S)$ ;
4.     if color[u] == white then
5.         color[u] := gray; time := time + 1; d[u] := time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v] == white push(S,v);
8.         else if color[u] == gray then
9.             color[u] := black; time := time + 1; f[u] := time;
10.         pop(S);
11.         else if color[v] == black pop(S);



# Elementare Graphalgorithmen

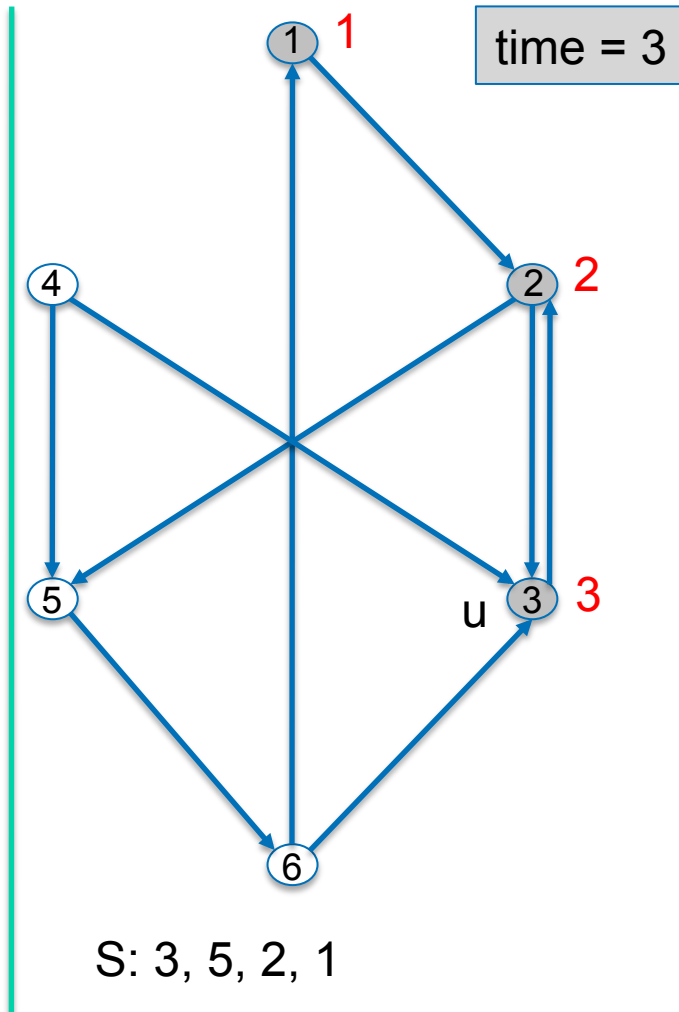


DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.      $u := \text{top}(S)$ ;
4.     if color[u] == white then
5.         color[u] := gray; time := time + 1; d[u] := time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v] == white push(S,v);
8.         else if color[u] == gray then
9.             color[u] := black; time := time + 1; f[u] := time;
10.         pop(S);
11.         else if color[v] == black pop(S);





# Elementare Graphalgorithmen



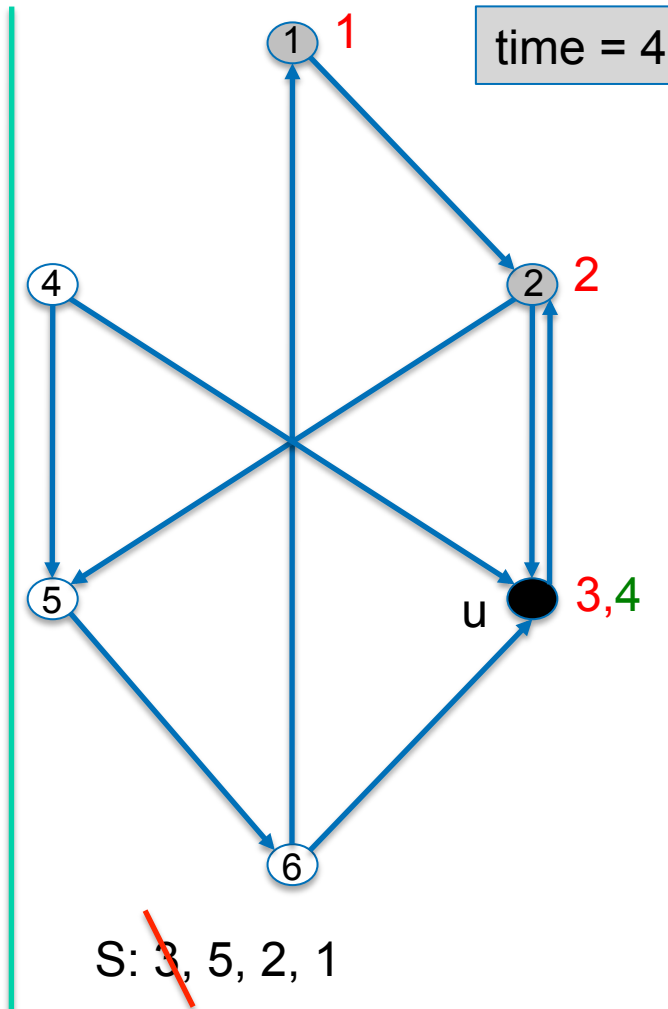
DFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3.     time := 0;  $S := \emptyset$ ;
4. **for each** node  $u \in V$  **do**
5.     if color[u] == white then DFS-Visit(u);

DFS-Visit(u)

1. push(S,u);
2. while not empty(S) do
3.     u:=top(S);
4.     if color[u]==white then
5.         color[u] := gray; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             if color[v]==white push(S,v);
8.         else if color[u]==gray then
9.             color[u] := black; time:=time+1; f[u]:=time;
10.             pop(S);
11.         else if color[v]==black pop(S);

u.s.w.



# Elementare Graphalgorithmen

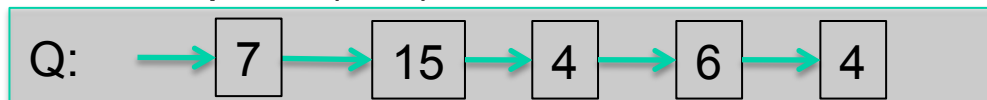
- BFS (Breadth-First-Search, Breitensuche)

– Sei Q ein Queue. Dann gibt es 4 Operationen mit Laufzeit  $O(1)$ :

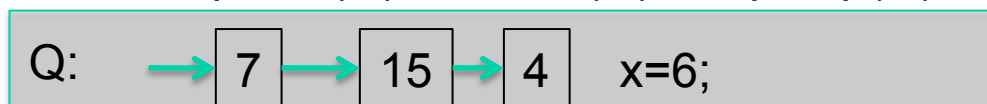
- `empty()` Ist die Queue leer?
- `enqueue(S,x)` Füge das Element x zur Queue Q hinzu
- `dequeue(S)` Entferne das zuerst in Q eingefügte Element wieder.
- `x=head(S)` lese den Inhalt des zuerst in Q eingefügten Elements



`enqueue(Q,7)`



`dequeue(Q); x=head(Q); dequeue(Q);`



# Elementare Graphalgorithmen

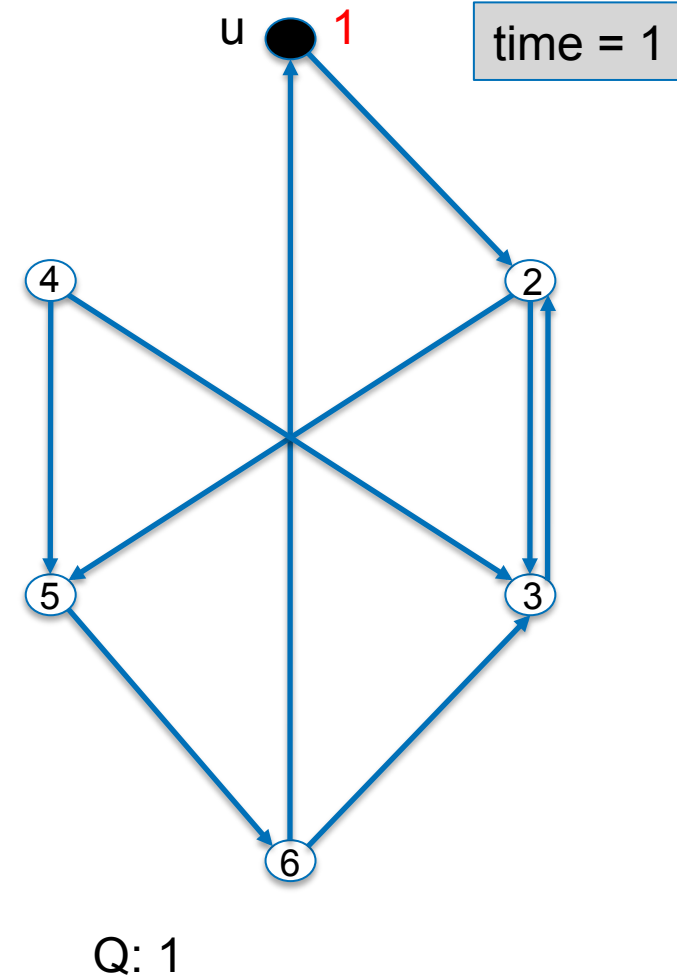


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.  $\text{time} := 0; Q := \emptyset;$
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit( $u$ );

BFS-Visit( $u$ )

1.  $\text{enqueue}(Q, u);$
2. **while** not empty( $Q$ ) **do**
3.      $u := \text{head}(Q);$
4.     **if**  $\text{color}[u] \neq \text{black}$  **then**
5.          $\text{color}[u] := \text{black}; \text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$   $\text{enqueue}(Q, v), \text{color}[v] := \text{gray}$
8.         **else if**  $\text{color}[u] == \text{black}$  **then**
9.              $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time};$
10.          $\text{dequeue}(Q);$



# Elementare Graphalgorithmen

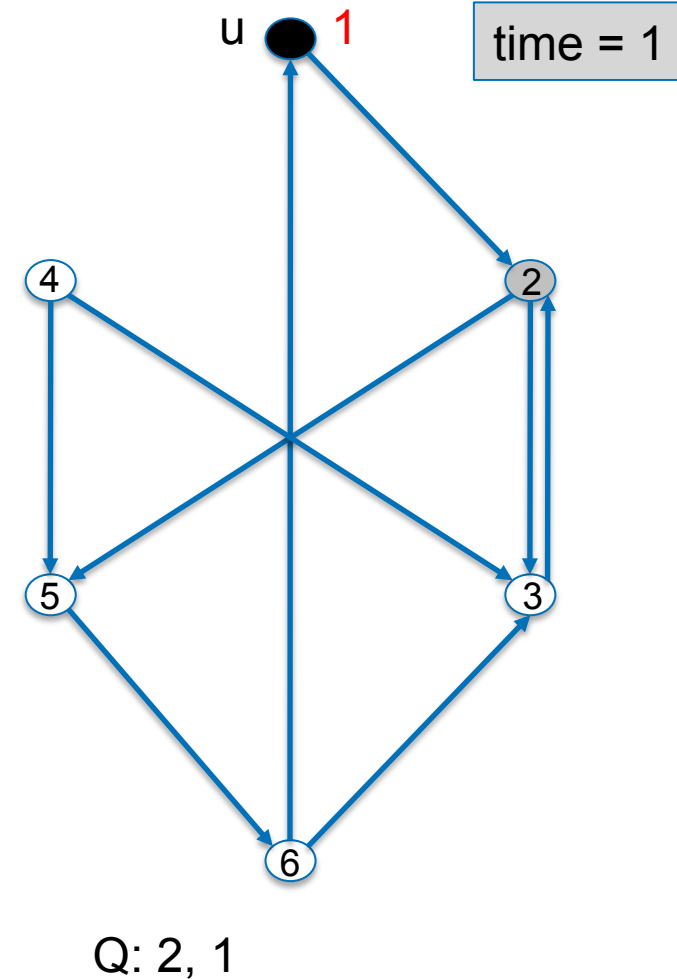


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.      $u := \text{head}(Q)$ ;
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

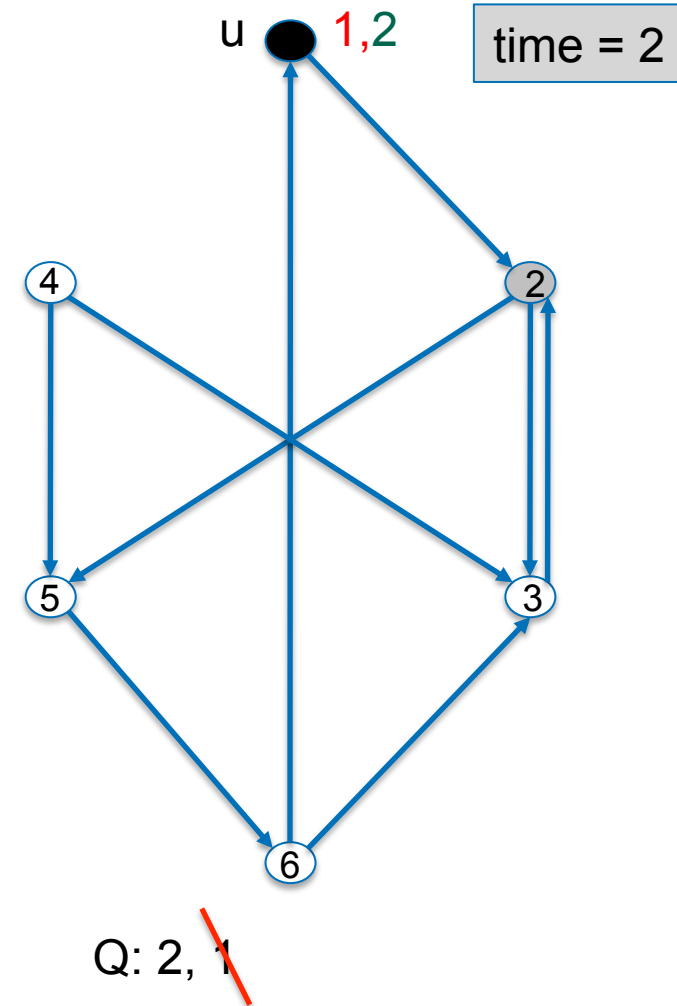


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.      $\text{color}[u] := \text{white};$
3.      $\text{time} := 0; Q := \emptyset;$
4.     **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit( $u$ );

BFS-Visit( $u$ )

1. enqueue( $Q, u$ );
2. **while** not empty( $Q$ ) **do**
3.      $u := \text{head}(Q);$
4.     **if**  $\text{color}[u] \neq \text{black}$  **then**
5.          $\text{color}[u] := \text{black}; \text{time} := \text{time} + 1; d[u] := \text{time};$
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if**  $\text{color}[v] == \text{white}$  enqueue( $Q, v$ ),  $\text{color}[v] := \text{gray}$
8.         **else if**  $\text{color}[v] == \text{black}$  **then**
9.              $\text{time} := \text{time} + 1; f[u] := \text{time};$
10.         dequeue( $Q$ );



# Elementare Graphalgorithmen

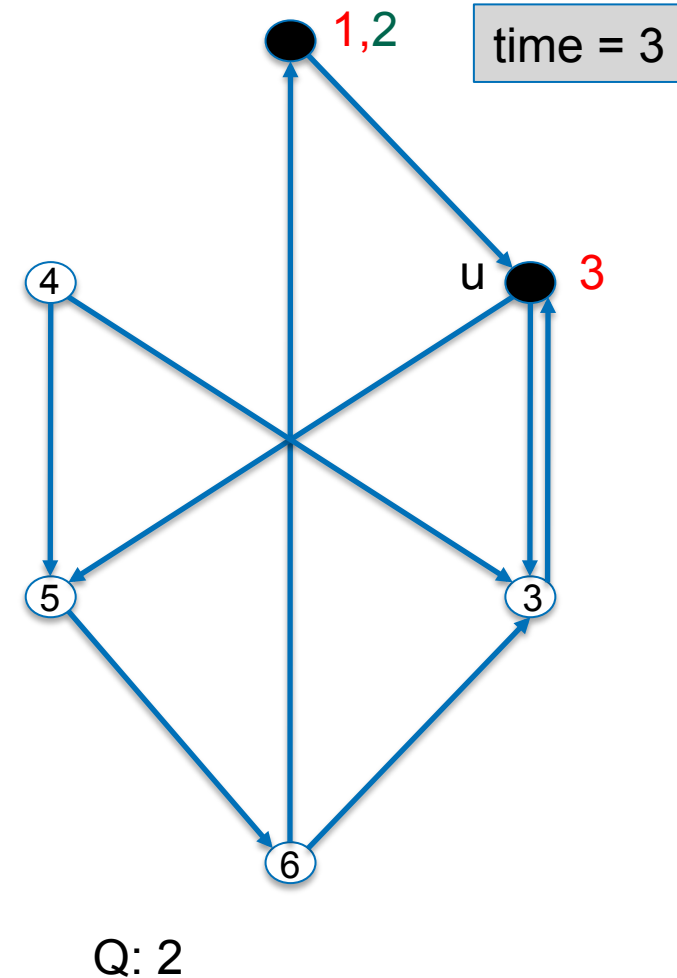


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.         **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.     **else if** color[u]==black **then**
9.         time:=time+1; f[u]:=time;
10.     dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

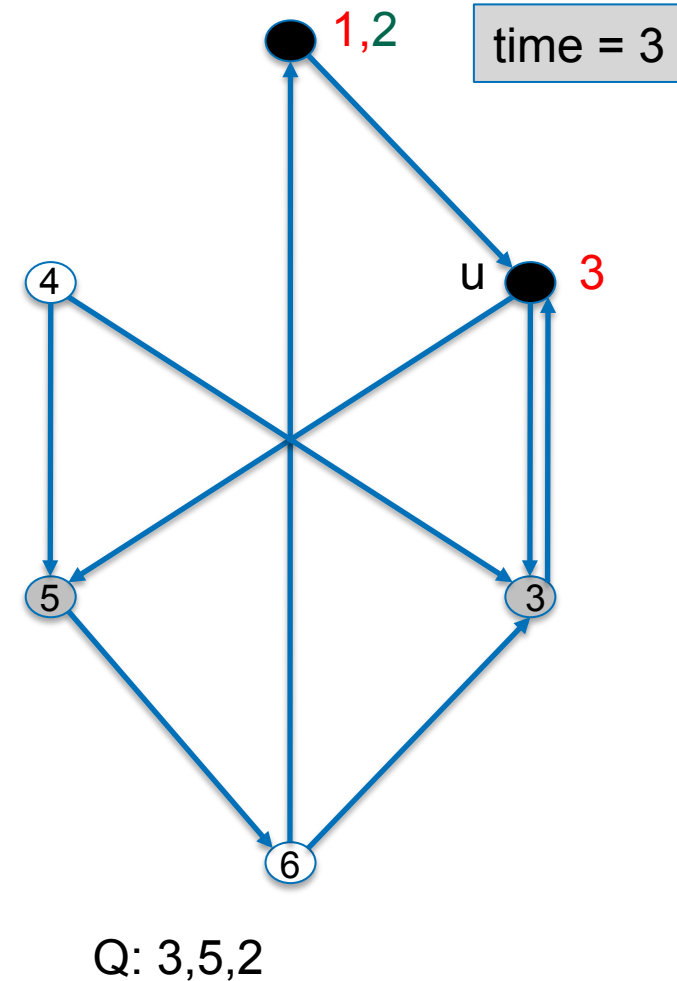


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.      $u := \text{head}(Q)$ ;
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

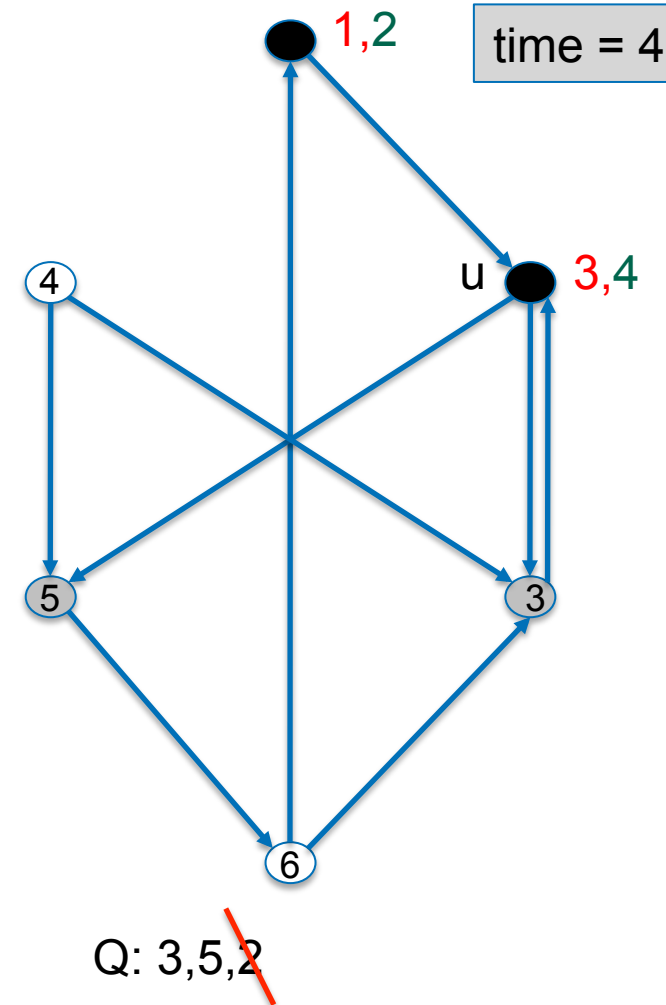


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);





# Elementare Graphalgorithmen

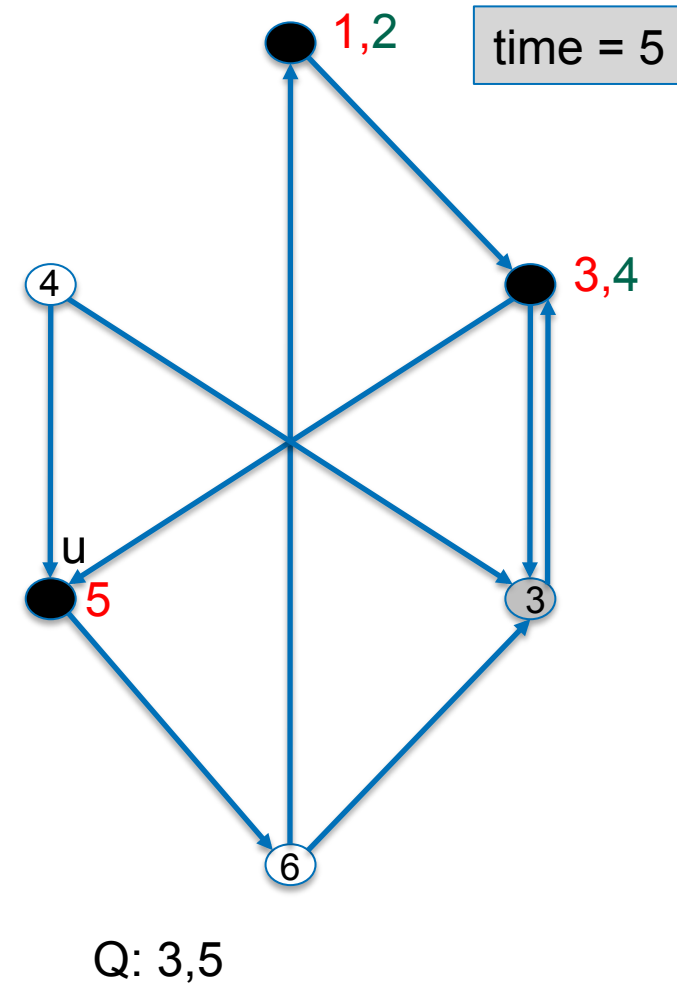


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0; Q:= $\emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.         **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.     **else if** color[u]==black **then**
9.         time:=time+1; f[u]:=time;
10.     dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

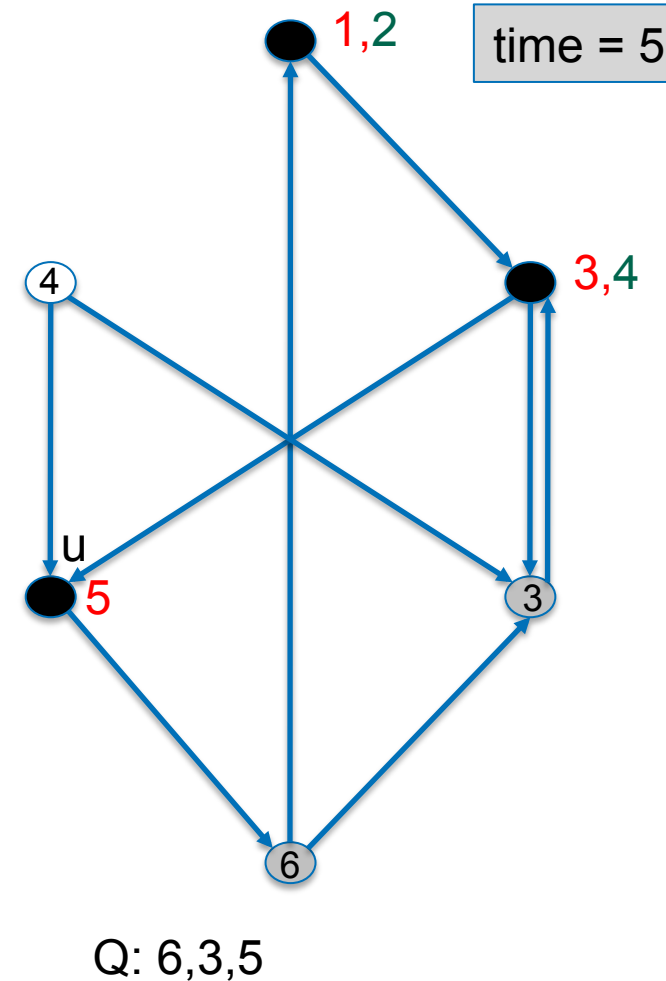


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.      $u := \text{head}(Q)$ ;
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.     **else if** color[u]==black **then**
9.         time:=time+1; f[u]:=time;
10.     dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

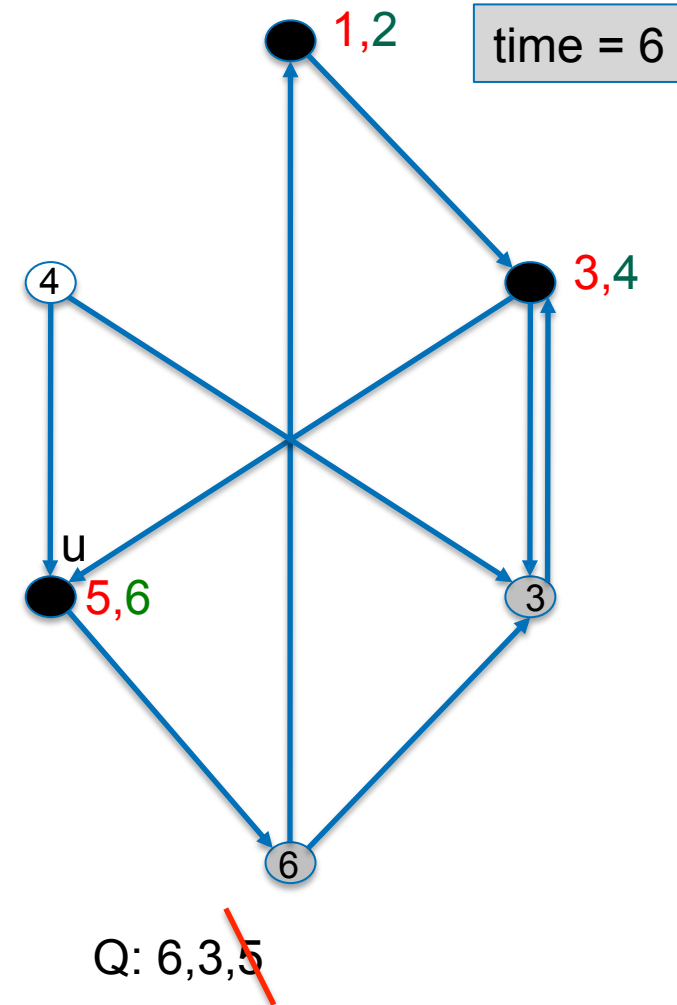


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0; Q:= $\emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

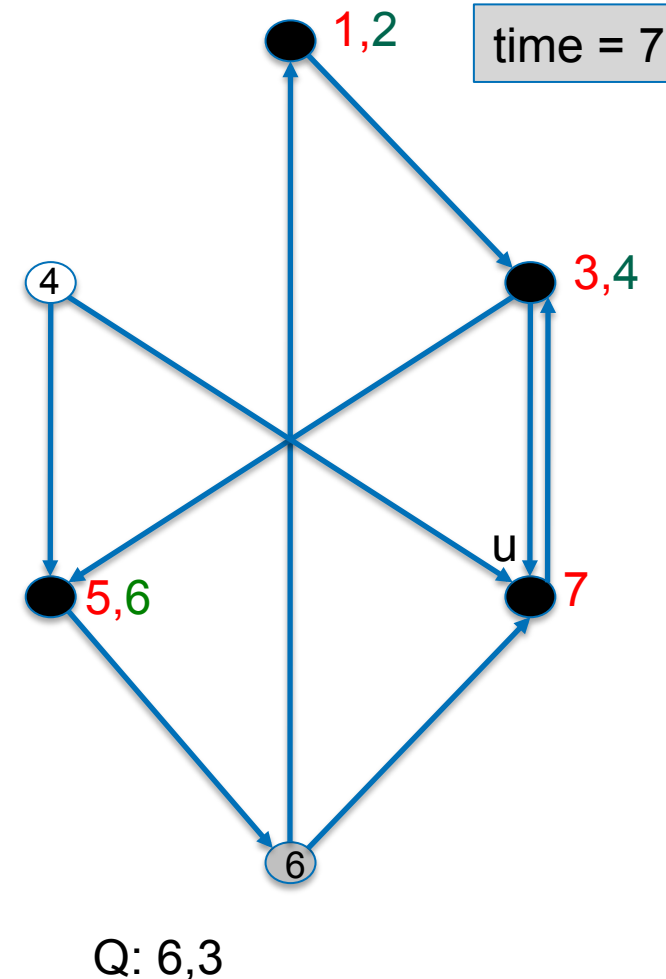


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0; Q:= $\emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.     **else if** color[u]==black **then**
9.         time:=time+1; f[u]:=time;
10.     dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

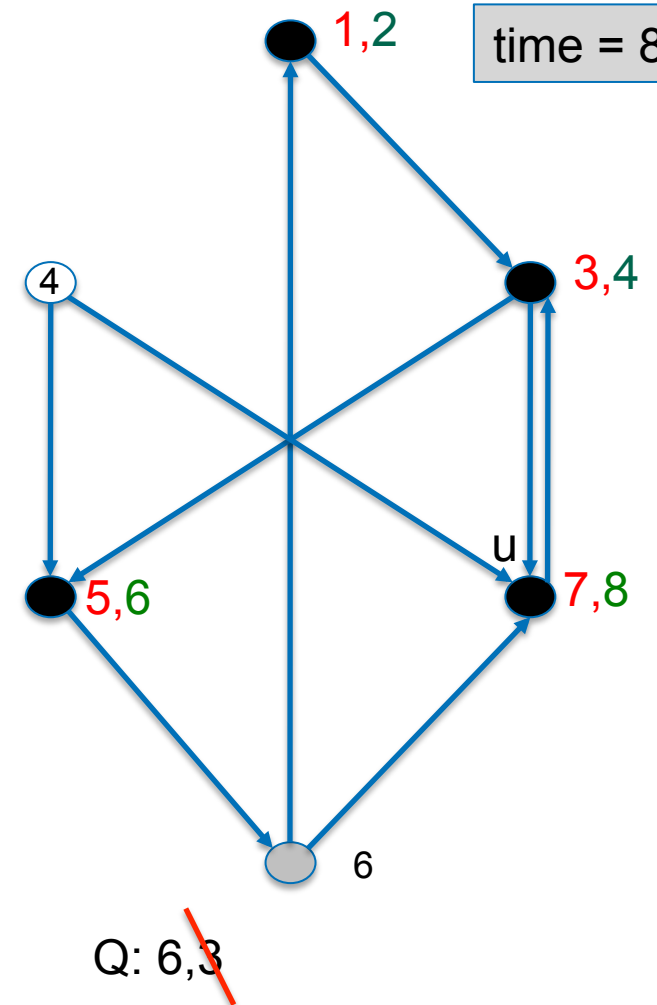


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0; Q:= $\emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.     u:=head(Q);
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

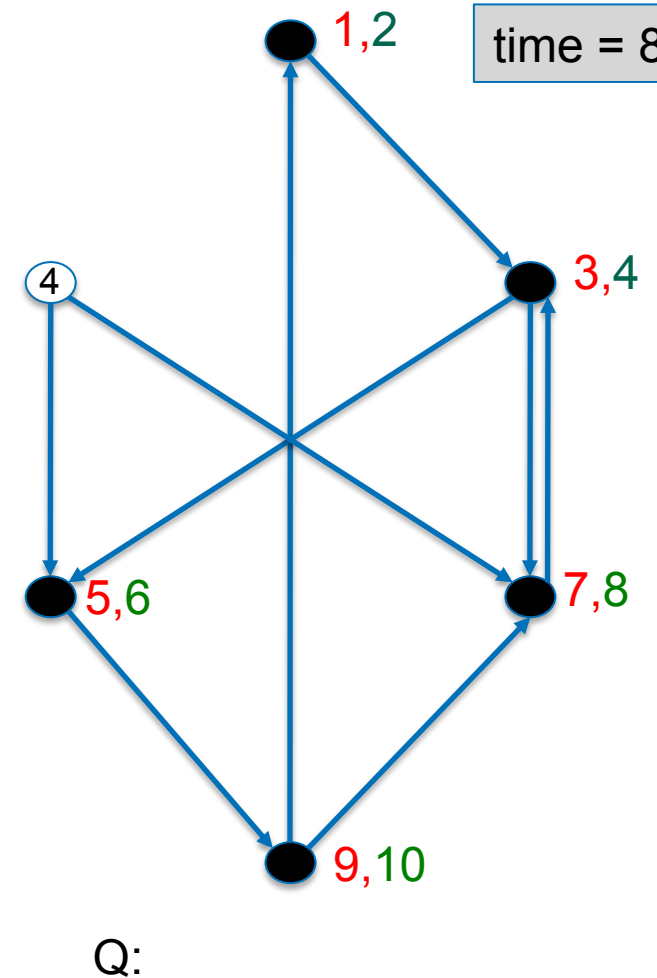


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white;
3. time := 0;  $Q := \emptyset$ ;
4. **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u)

1. enqueue(Q,u);
2. **while** not empty(Q) **do**
3.      $u := \text{head}(Q)$ ;
4.     **if** color[u]  $\neq$  black **then**
5.         color[u] := black; time:=time+1; d[u]:=time;
6.         **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
7.             **if** color[v]==white enqueue(Q,v),color[v]:=gray
8.         **else if** color[u]==black **then**
9.             time:=time+1; f[u]:=time;
10.         dequeue(Q);



# Elementare Graphalgorithmen

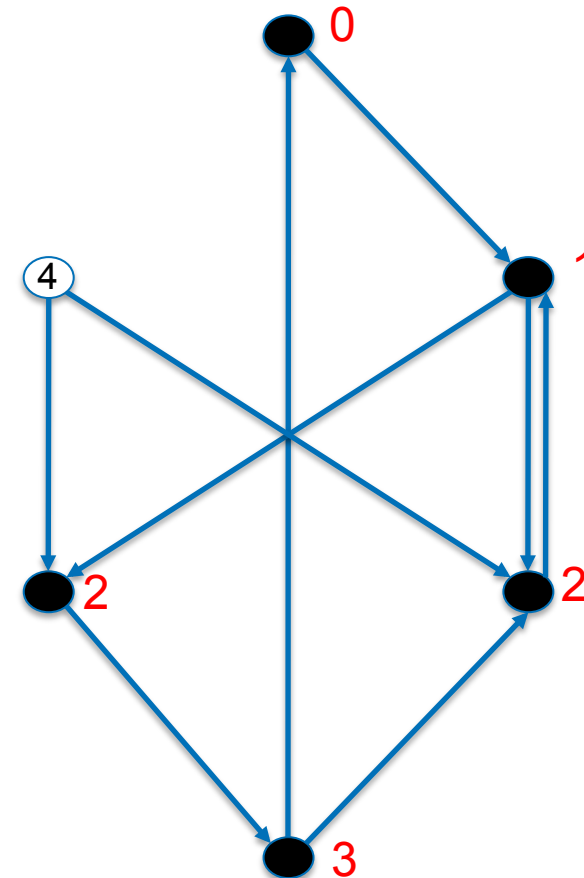


BFS(G)

1. **for each** node  $u \in V$  **do**
2.     color[u] := white; dist[u] :=  $\infty$ ;
3.     Q :=  $\emptyset$ ;
4.     **choose an arbitrary** node  $u \in V$  **and do**
5.     BFS-Visit(u);

BFS-Visit(u), Variante

1. enqueue(Q,u); dist(u):=0;
2. while not empty(Q) do
3.     u:=head(Q);
4.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
5.     if color[v]==white
6.         color[v]:=gray;
7.         enqueue(Q,v);
8.         dist(v):=dist(u)+1;
9.          $\pi[v]:=u$ ;
10.     color[u] := black;
11.     dequeue(Q);



Q:

## Breitensuche, Eigenschaften

- BFS bildet Grundlage vieler Algorithmen
- Ziel kann es z.B. sein, bei gegebenen Graph  $G=(V,E)$  von einer Quelle  $s \in V$  alle Knoten  $v \in V$  zu finden, die von  $s$  aus erreichbar sind. Dabei ist ein Knoten  $v$  von  $s$  aus erreichbar, wenn es einen Weg von  $s$  nach  $v$  gibt.
- Die BFS errechnet für alle Knoten  $v$  den Abstand  $\delta(s,v)$  von  $s$  zu  $v$ . Dabei ist der Abstand die minimale Anzahl von Kanten auf einem Weg von  $s$  zu  $v$ .
- Die BFS bestimmt alle Knoten mit Abstand  $<k$  vor den Kanten mit Abstand  $k$ . Daher der Name Breitensuche.
- Laufzeit:  $O(|V| + |E|)$



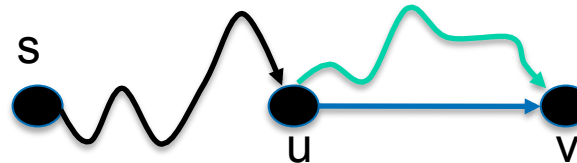
## Breitensuche, Eigenschaften

- Sei  $\delta(s,v)$  die kürzeste-Wege Entfernung von  $s$  nach  $v$ , also die minimale Anzahl von Kanten, über die man laufen muss, um von  $s$  nach  $v$  zu kommen. Wenn es keinen Weg von  $s$  nach  $v$  gibt, sei  $\delta(s,v) = \infty$ . **BFS berechnet für alle Knoten  $v \in V$  die kürzeste Wegeentfernung von  $s$  nach  $v$ .**

- Beweis:

- Lemma bfs1: Sei  $G=(V,E)$  ein gerichteter oder ungerichteter Graph und sei  $s \in V$  sei ein beliebiger Knoten. Dann gilt für jede Kante  $(u,v) \in E$ :

$$\delta(s,v) \leq \delta(s,u) + 1$$



Beweis: wenn  $u$  nicht von  $s$  erreichbar, ist  $\delta(s,u) = \infty$ . Damit klar.

Wenn  $u$  erreichbar ist, ist es auch  $v$ . Der Weg von  $s$  nach  $v$  kann nicht länger sein, als der Weg von  $s$  nach  $u$  plus die Kante  $(u,v)$ . ✓

# Elementare Graphalgorithmen

- Beweis (Forts.):
  - Lemma bfs2: Sei  $G=(V,E)$  ein Graph. Sei BFS auf  $G$  mit Startknoten  $s$  gelaufen. Dann gilt für jeden Knoten  $v$ :

$$\text{dist}[v] \geq \delta(s,v)$$

```
BFS-Visit(u), Variante
1. enqueue(Q,u); dist(u):=0;
2. while not empty(Q) do
3.     u:=head(Q);
4.     for each node v ∈ adj[u] do
5.         if color[v]==white
6.             color[v]:=gray;
7.             enqueue(Q,v);
8.             dist(v):=dist(u)+1;
9.             π[v]:=u;
10.    color[u] := black;
11.    dequeue(Q);
```

Beweis: Induktion über Anzahl enqueue-Aufrufe in BFS-Visit

**Induktionsanfang:** Sei  $s$  soeben in  $Q$  platziert worden. Dann wird  $\text{dist}[s]=0$  gesetzt und auch nicht wieder verändert. Alle anderen Werte sind auf  $\infty$ . Auch gilt  $\delta(s,s)=0$ . ✓

**Induktionsvoraussetzung:** Für alle  $v \in V$ , die bereits entdeckt wurden, gilt:  $\text{dist}[v] \geq \delta(s,v)$

**Induktionsschluss:** Sei  $v$  von  $u$  aus entdeckt worden, Nach IV gilt:  $\text{dist}[u] \geq \delta(s,u)$ . Wegen Zeile 8 (BFS-Visit), gilt  $\text{dist}[v] = \text{dist}[u]+1 \geq \delta(s,u) + 1 \geq \delta(s,v)$ , wegen Lemma bfs1. Danach wird  $\text{dist}[v]$  nicht mehr verändert. ✓

# Elementare Graphalgorithmen

- Beweis (Forts.):
  - Lemma bfs3: Sei  $G=(V,E)$  ein Graph.  
Sei während BFS arbeitet:  $Q=<v_1, v_2, \dots, v_r>$   
Sei  $v_1$  head(Q). Dann gilt für  $i=1, 2, \dots, r-1$ :

$$\text{dist}[v_r] \leq \text{dist}[v_1]+1 \text{ und } \text{dist}[v_i] \leq \text{dist}[v_{i+1}]$$

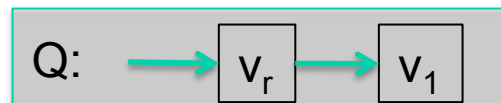
Beweis: Induktion über Anzahl Durchläufe der for-Schleife (insgesamt)

**Induktionsanfang:** Nach dem ersten Schleifendurchlauf ist

$v_1 = u = s$  und  $v_r = v$ . Damit  $\text{dist}[v_1]=0$  und  $\text{dist}[v_r]=1$ . ✓

BFS-Visit(u), Variante

1. enqueue(Q,u);  $\text{dist}(u):=0$ ;
2. while not empty(Q) do
3.      $u:=\text{head}(Q)$ ;
4.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
5.         if  $\text{color}[v]==\text{white}$
6.              $\text{color}[v]:=\text{gray}$ ;
7.             enqueue(Q,v);
8.              $\text{dist}(v):=\text{dist}(u)+1$ ;
9.              $\pi[v]:=u$ ;
10.      $\text{color}[u] := \text{black}$ ;
11.     dequeue(Q);



$$\text{dist}[v_r] = \text{dist}[v_1]+1$$

# Elementare Graphalgorithmen

- Beweis (Forts.):

- Lemma bfs3: Sei  $G=(V,E)$  ein Graph.  
Sei während BFS arbeitet:  $Q=\langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle$   
Sei  $v_1$  head(Q). Dann gilt für  $i=1, 2, \dots, r-1$ :

$$\text{dist}[v_r] \leq \text{dist}[v_1] + 1 \text{ und } \text{dist}[v_i] \leq \text{dist}[v_{i+1}]$$

Beweis: ...

**Induktionsvoraussetzung:** Für die ersten  $n$  Schleifendurchläufe gilt:

$$\text{dist}[v_{r(n)}] \leq \text{dist}[v_{1(n)}] + 1 \text{ und } \text{dist}[v_{i(n)}] \leq \text{dist}[v_{i(n)+1}]$$

nach dem jeweiligen Schleifendurchlauf.

BFS-Visit(u), Variante

1. enqueue(Q,u); **dist(u):=0;**
2. while not empty(Q) do
3.     **u:=head(Q);**
4.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
5.         if color[v]==white
6.             color[v]:=gray;
7.             **enqueue(Q,v);**
8.             **dist(v):=dist(u)+1;**
9.              $\pi[v]:=u;$
10.     **color[u] := black;**
11.     **dequeue(Q);**

SCH  
T

# Elementare Graphalgorithmen

## • Beweis (Forts.):

- Lemma bfs3: Sei  $G=(V,E)$  ein Graph. Sei während BFS arbeitet:  $Q=\langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle$  Sei  $v_1$  head(Q). Dann gilt für  $i=1, 2, \dots, r-1$ :

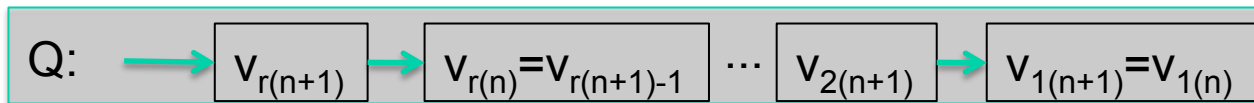
$$\text{dist}[v_r] \leq \text{dist}[v_1] + 1 \text{ und } \text{dist}[v_i] \leq \text{dist}[v_{i+1}]$$

```

BFS-Visit(u), Variante
1. enqueue(Q,u); dist(u):=0;
2. while not empty(Q) do
3.   u:=head(Q);
4.   for each node v ∈ adj[u] do
5.     if color[v]==white
6.       color[v]:=gray;
7.       enqueue(Q,v);
8.       dist(v):=dist(u)+1;
9.       π[v]:=u;
10.  color[u] := black;
11.  dequeue(Q);
    
```

Beweis: ...

**Induktionsschluss:** Wenn  $v_{r(n+1)}$  eingefügt wird, ist  $v_{r(n+1)}$  Nachfolger von  $v_1$ .



Zwischendurch dequeue? Nein -> klar. Ja? -> mit IV

Also:  $\text{dist}[v_{r(n+1)}] \leq \text{dist}[v_{1(n+1)}] + 1$ . Nach IV ist aber auch

$$\text{dist}[v_{r(n)}] \leq \text{dist}[v_{1(n)}] + 1 \leq \text{dist}[v_{1(n+1)}] + 1 (= \text{dist}[u] + 1 = \text{dist}[v]) = \text{dist}[v_{r(n+1)}]$$

IV:

Bei dequeue gilt  $\text{dist}[v_{r(n+1)}] \leq \text{dist}[v_1] + 1 \leq d[v_2] + 1$  ✓

# Elementare Graphalgorithmen

- Beweis (Forts.):
  - Lemma bfs3: Sei  $G=(V,E)$  ein Graph.  
Sei während BFS arbeitet:  $Q=\langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle$   
Sei  $v_1$  head(Q). Dann gilt für  $i=1, 2, \dots, r-1$ :

$$\text{dist}[v_r] \leq \text{dist}[v_1] + 1 \text{ und } \text{dist}[v_i] \leq \text{dist}[v_{i+1}]$$

Beweis (Zusammenfassung):

Induktion über Anzahl Durchläufe der for-Schleife (insgesamt)

**Induktionsanfang:** Nach dem ersten Schleifendurchlauf ist

$v_1 = u = s$  und  $v_r = v$ . Damit  $\text{dist}[v_1] = 0$  und  $\text{dist}[v_r] = 1$ . ✓

**Induktionsvoraussetzung:** Für die ersten  $n$  Schleifendurchläufe gilt:

$$\text{dist}[v_{r(n)}] \leq \text{dist}[v_{1(n)}] + 1 \text{ und } \text{dist}[v_{i(n)}] \leq \text{dist}[v_{i(n)+1}]$$

nach dem jeweiligen Schleifendurchlauf.

**Induktionsschluss:** Wenn  $v_{r(n+1)}$  eingefügt wird, ist  $v_{r(n+1)}$  Nachfolger von  $v_1$ .

Also:  $\text{dist}[v_{r(n+1)}] = \text{dist}[v_{1(n)}] + 1 \leq \text{dist}[v_{1(n+1)}] + 1$ . Nach IV ist aber auch

$$\text{dist}[v_{r(n)}] \leq \text{dist}[v_{1(n)}] + 1 \leq \text{dist}[v_{1(n+1)}] + 1 (= \text{dist}[u] + 1 = \text{dist}[v]) = \text{dist}[v_{r(n+1)}]$$

BFS-Visit(u), Variante

1. enqueue(Q,u); **dist(u):=0;**
2. while not empty(Q) do
3.     **u:=head(Q);**
4.     **for each** node  $v \in \text{adj}[u]$  **do**
5.         if color[v]==white
6.             color[v]:=gray;
7.             **enqueue(Q,v);**
8.             **dist(v):=dist(u)+1;**
9.              $\pi[v]:=u;$
10.     **color[u] := black;**
11.     **dequeue(Q);**

SCHLEIFE  
STAT

## Breitensuche, Eigenschaften

- Sei  $\delta(s,v)$  die kürzeste-Wege Entfernung von  $s$  nach  $v$ , also die minimale Anzahl von Kanten, über die man laufen muss, um von  $s$  nach  $v$  zu kommen. Wenn es keinen Weg von  $s$  nach  $v$  gibt, sei  $\delta(s,v) = \infty$ . **BFS berechnet für alle Knoten  $v \in V$  die kürzeste Wegeentfernung von  $s$  nach  $v$ .**
- Beweis:
  - 1) falls  $v$  nicht erreichbar ist, wird  $v$  nicht entdeckt und  $\text{dist}[v] = \infty$ .
  - 2) definiere  $V_k := \{v \in V : \delta(s,v) = k\}$ . Beweis über Induktion nach  $k$ .
    - Induktionsvoraussetzung: für alle Knoten mit  $\delta(s,v) < k$  gilt die Behauptung.
    - IA:  $k=0$ :  $V_0 = \{s\}$  und  $\text{dist}[s] = 0$ . ✓
    - IS:  $k-1 \rightarrow k$ : Sei  $v \in V_k$ . Wegen Lemma bfs3 gilt  $\text{dist}[v_i] \leq \text{dist}[v_{i+1}]$ , wenn  $v_i$  vor  $v_{i+1}$  in  $Q$  eingefügt wurde. Wegen Lemma bfs2 gilt  $\text{dist}[v] \geq \delta(s,v) = k$ . Deshalb muss  $v$  in  $Q$  eingefügt werden, nachdem alle  $u \in V_{k-1}$  in  $Q$  eingefügt wurden.  
Da  $\delta(s,v) = k$ , gibt es einen Weg der Länge  $k$  von  $s$  nach  $v$  und somit einen Knoten  $u \in V_{k-1}$ , so dass  $(u,v) \in E$ . nochmal IV anwenden ... ✓