



# Analysis III

## Gewöhnliche Differentialgleichungen

### 4. Übung

#### Gruppenübungen

#### (G 1) (Reduktionsverfahren von d'Alembert)

(a) Sei  $I \subseteq \mathbb{R}$  ein Intervall und

$$A = \begin{pmatrix} a_{11}(t) & a_{12}(t) \\ a_{21}(t) & a_{22}(t) \end{pmatrix} : I \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$$

eine stetige Abbildung. Die Differentialgleichung  $y'(t) = A(t)y(t)$  besitze die spezielle Lösung  $\phi = \begin{pmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \end{pmatrix} : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ . Im Teilintervall  $J \subseteq I$  gelte  $\phi_1(t) \neq 0$  für alle  $t \in J$ . Zeigen Sie: Man erhält eine zweite Lösung  $\psi : J \rightarrow \mathbb{R}^2$  durch den Ansatz

$$\psi(t) = u(t) \begin{pmatrix} \phi_1(t) \\ \phi_2(t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ g(t) \end{pmatrix},$$

wobei  $u, g : J \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbare Funktionen sind, die den folgenden Differentialgleichungen genügen:

$$g' = \left( a_{22} - a_{12} \frac{\phi_2}{\phi_1} \right) g, \quad u' = \frac{a_{12}}{\phi_1} g.$$

(b) Nun betrachten wir für  $t > 0$  das folgende homogene Differentialgleichungssystem:

$$\begin{cases} y_1' = \frac{1}{t} y_1 - y_2 \\ y_2' = \frac{1}{t^2} y_1 + \frac{2}{t} y_2 \end{cases}$$

Schreiben Sie dieses System in Matrix-Form und geben Sie ein Fundamentalsystem an. Verwenden Sie dabei die Methode aus Teil (a).

#### (G 2)

(a) Es sei  $A : [0, \infty) \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  stetig mit  $\text{spur } A(t) \leq -\frac{1}{t+1}$  für  $t \in [0, \infty)$ , und sei  $Z$  ein Fundamentalsystem von  $y'(t) = A(t)y(t)$ . Zeigen Sie, dass dann

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \det Z(t) = 0$$

gilt.

- (b) Es sei  $A : [0, T] \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  stetig und  $X$  bzw.  $Y$  seien Fundamentalsysteme von  $x'(t) = A(t)x(t)$  bzw.  $y'(t) = -A^T(t)y(t)$  mit  $X(0) = Y(0) = Id$ . Zeigen Sie, dass dann

$$X(t) = (Y^T(t))^{-1}, \quad t \in [0, T],$$

gilt.

### (G 3)

Es seien  $A, B$  zwei  $n \times n$  Matrizen über  $\mathbb{C}$ . In der Vorlesung wurde die Matrix-Exponentialfunktion  $e^{tA} := \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} t^j A^j$  für beliebiges  $t \in \mathbb{R}$  definiert. Insbesondere gilt also  $e^{0A} := Id$ . Beweisen Sie nun die folgenden Aussagen:

- Es gilt  $e^{t(A+B)} = e^{tA}e^{tB}$  falls  $AB = BA$  gilt.
- $e^{(s+t)A} = e^{sA} \cdot e^{tA}$  für alle  $s, t \in \mathbb{R}$ ,
- $\frac{d}{dt}(e^{tA}) = Ae^{tA}$ .
- $(e^{tA})^{-1} = e^{-tA}$  für alle  $t \in \mathbb{R}$ .
- $e^{t \cdot \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)} = \text{diag}(e^{t\lambda_1}, \dots, e^{t\lambda_n})$  für alle  $t \in \mathbb{R}$ .
- $e^{tA + \lambda Id} = e^\lambda e^{tA}$  für  $t \in \mathbb{R}$  und  $\lambda \in \mathbb{C}$ .
- Aus  $e^{t(A+B)} = e^{tA}e^{tB}$  für alle  $t \in \mathbb{R}$ , folgt  $AB = BA$ .

## Hausübungen

### (H 1) (6 Punkte)

- (a) Entscheiden Sie, ob die Funktionen  $f, g, h$  linear unabhängig sind.

1.  $f(x) = \sin^2 x - \sin x$ ,  $g(x) = -1 + \sin x$ ,  $h(x) = \cos^2 x$ .

2.  $f(x) = (x^3, x^2, x)^T$ ,  $g(x) = (\sin^3 x, \sin x, 0)^T$ ,  $h(x) = e^x(1, 1, 1)^T$

- (b) Berechnen Sie für die Funktionen  $f, g, h$  aus (a) 2. die Wronski Determinante

$$\det \begin{pmatrix} f & g & h \end{pmatrix}$$

an der Stelle  $x = 0$ . Vergleichen Sie das Ergebnis mit Ihrem Ergebnis in (a). Ist das ein Widerspruch zu Bemerkung III.1.5 des Skripts?

### (H 2) (6 Punkte)

Berechnen Sie mit Hilfe von Aufgabe (G 1) ein Fundamentalsystem der Differentialgleichung

$$x' = (3t - 1)x + (t - 1)y$$

$$y' = -(t + 2)x + (t - 2)y$$

*Hinweis:* Eine Lösung des Systems ist von der Form  $(\phi(t), -\phi(t))$ .

### (H 3)

Bestimmen Sie alle Lösungen des Systems

$$x' = (3t - 1)x + (t - 1)y + te^{t^2}$$

$$y' = -(t + 2)x + (t - 2)y - e^{t^2}$$

*Hinweis:* Eine Lösung des homogenen Systems ist von der Form  $(\phi(t), -\phi(t))$ , eine andere ist gegeben durch  $((\frac{2}{9} - \frac{1}{3}t)e^{-3t+t^2}, (\frac{7}{9} + \frac{1}{3}t)e^{-3t+t^2})$ .