



## 9. Übung Differentialtopologie SS 2008

**Aufgabe 1.** Beschreiben Sie die Maurer–Cartan-Form  $\kappa_G \in \Omega^1(G, \mathfrak{g})$  folgender Lie-Gruppen explizit:

- (a)  $G = (\mathbb{R}^n, +)$  oder allgemeiner  $G = (V, +)$  für einen Vektorraum  $V$ .
- (b)  $G := (\mathbb{R}^\times, \cdot)$ .
- (c)  $G := \text{GL}_n(\mathbb{R})$ . ■

**Aufgabe 2.** Sei  $G$  eine Lie-Gruppe mit der Multiplikation  $m_G: G \times G \rightarrow G$  und der Inversion  $\eta_G: G \rightarrow G$ . Zeigen Sie:

- (1) Für  $g, h \in G$  und  $v \in T_g(G)$ ,  $w \in T_h(G)$ , gilt

$$T_{(g,h)}(m_G)(v, w) = T_g(\rho_h)v + T_h(\lambda_g)w =: v.h + g.w.$$

- (2)  $T_1(\eta_G)x = -x$  für  $x \in \mathfrak{g} = T_1(G)$ .
- (3)  $T(m_G): TG \times TG \cong T(G \times G) \rightarrow TG$  definiert auf  $TG$  die Struktur einer Lie-Gruppe. ( $T$  ist ein Funktor und macht als solcher aus Gruppen wieder Gruppen)
- (4) Die Projektion  $q: T(G) \rightarrow G$  ist ein surjektiver Homomorphismus von Lie-Gruppen. Was ist sein Kern? Der Nullschnitt  $\sigma: G \rightarrow TG, g \mapsto 0_g$  ist ein Homomorphismus mit  $q \circ \sigma = \text{id}_G$ . ■

**Aufgabe 3.** Sei  $G$  eine Lie-Gruppe,  $J \subseteq \mathbb{R}$  ein Intervall und  $\gamma: J \rightarrow G$  eine differenzierbare Kurve in  $G$ . Zeigen Sie, dass die Relation

$$\gamma^* \kappa_G = \xi \cdot dt \quad \text{in} \quad \Omega^1(J, \mathfrak{g}) = C^\infty(J, \mathfrak{g}) \cdot dt$$

äquivalent ist zur “linearen Differentialgleichung”

$$\gamma'(t) = \gamma(t) \cdot \xi(t). \quad \blacksquare$$

**Aufgabe 4.** (Flüsse linksinvarianter Vektorfelder) Sei  $G$  eine Lie-Gruppe und  $x_l \in \mathcal{V}(G)$  das linksinvariante Vektorfeld mit  $x_l(\mathbf{1}) = x$ . Zeigen Sie:

- (a)  $\Phi_{st}^X = \Phi_t^{sX}$  für jedes Vektorfeld  $X \in \mathcal{V}(M)$  ( $M$  eine Mannigfaltigkeit).
- (b)  $\gamma_x: \mathbb{R} \rightarrow G, \gamma_x(t) := \exp_G(tx) := \Phi_1^{tx}(\mathbf{1})$ , ist ein Gruppenhomomorphismus.
- (c) Die lokalen Flussabbildungen  $\Phi_t^{x_l}$  vertauschen mit allen Linksmultiplikationen  $\lambda_g$ .
- (d)  $\Phi_t^{x_l}(g) = g \exp_G(tx)$  ist der Fluß von  $x_l$ . ■

**Aufgabe 5.** (Abgeleitete Wirkung) Sei  $\sigma: G \times M \rightarrow M$  eine glatte Wirkung der Lie-Gruppe  $G$  auf der Mannigfaltigkeit  $M$  und  $x \in \mathfrak{g}$ . Zeigen Sie, dass  $\dot{\sigma}(x)$  genau dann in dem Punkt  $m \in M$  verschwindet, wenn  $m$  unter der Wirkung der Einparametergruppe  $\exp_G(\mathbb{R}x)$  fest bleibt. ■

**Aufgabe 6.** (Abgeleitete Wirkung) Sei  $G = \mathrm{SO}_3(\mathbb{R})$  und  $M = \mathbb{S}^2$ . Dann wird durch  $\sigma(g, v) := gv$  eine glatte Linkswirkung definiert. Bestimmen Sie die abgeleitete Wirkung  $\dot{\sigma}: \mathfrak{g} = \{x \in M_3(\mathbb{R}) : x^\top = -x\} \rightarrow \mathcal{V}(\mathbb{S}^2)$ . Interpretieren Sie die Nullstellen der Vektorfelder  $\dot{\sigma}(x)$  geometrisch. Was wissen Sie über die Geometrie der Wirkung von Elementen von  $\mathrm{SO}_3(\mathbb{R})$  bzw. ihrer Einparametergruppen auf  $\mathbb{R}^3$  bzw.  $\mathbb{S}^2$ ? ■

**Aufgabe 7.** (Abgeleitete Wirkung) Sei  $G = \mathrm{GL}_n(\mathbb{R})$  und  $M = \mathbb{S}^{n-1}$ . Zeigen Sie:

(a) Durch

$$\sigma: G \times M \rightarrow M, \quad \sigma(g, v) := g.v := \frac{gv}{\|gv\|}$$

wird eine glatte Linkswirkung definiert ( $\|\cdot\|$  steht für die euklidische Norm auf  $\mathbb{R}^n$ ). Interpretieren Sie die Formel geometrisch.

(b) Was bedeutet es, dass  $v \in \mathbb{S}^{n-1}$  ein Fixpunkt von  $g \in G$  ist?

(c) Ist  $x = x^\top \in \mathbf{L}(G) = M_n(\mathbb{R})$ , so besitzt die Einparametergruppe  $\exp_G(tx)$  einen Fixpunkt in  $\mathbb{S}^{n-1}$ . Man kann sogar zeigen, dass für jedes  $v \in \mathbb{S}^{n-1}$  die Kurve  $\exp_G(tx).v$  für  $t \rightarrow \infty$  gegen einen Fixpunkt konvergiert. Wie macht man das? ■