



## Mathematik I für BI, WIBI, MaWi und GEO, Übung 4

### Gruppenübung

**G 10** Entscheiden und begründen Sie, welche der folgenden Aussagen wahr und welche falsch sind.

- 1)  $\vec{a} \times (\vec{a} \times \vec{a}) = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a} \in \mathbb{R}^3$
- 2)  $(\vec{a} \cdot \vec{a}) \cdot \vec{a} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a} \in \mathbb{R}^3$
- 3)  $a \cdot (a \cdot a) = \vec{0} \Leftrightarrow a = 0$  für alle  $a \in \mathbb{C}$
- 4)  $\vec{a} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  oder  $\vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 5)  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  oder  $\vec{c} \times \vec{d} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d} \in \mathbb{R}^3$
- 6)  $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{b} \times \vec{a}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$

**G 11** Gegeben seien die Vektoren

$$\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{c}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ \alpha \end{pmatrix}$$

und

$$\vec{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{c}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix}.$$

Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  bilden die beiden Tripel  $\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1$  und  $\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2$  Rechtssysteme? Beachten Sie dabei die angegebene Reihenfolge der Vektoren.

Geben Sie nun für das jeweils gewonnene  $\alpha$  für jedes Tripel eine Reihenfolge der Vektoren an, so dass die Vektoren ein Linkssystem bilden.

Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  sind die Volumeninhalte des von den Vektoren aufgespannten Spats minimal?

**G 12** Gegeben sei eine Ebene  $E$  durch die Punkte

$$P = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, Q = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, R = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

und eine punktförmige Lichtquelle in  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  sende Lichtstrahlen in Richtung der

Vektoren  $\begin{pmatrix} -1 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix}$  aus. Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  treffen die Strahlen die Ebene  $E$  und wo

ist der Auftreffpunkt?

Bestimmen Sie zur Beantwortung dieser Fragen die Hessesche Normalform von  $E$ , indem Sie den Normalenvektor von  $E$  der Länge 1 berechnen. Benutzen Sie dazu das Kreuzprodukt.

### Hausübung

**H 10** Entscheiden Sie, welche der folgenden Aussagen wahr und welche falsch sind.

- 1)  $a \in \mathbb{C} \Rightarrow a \cdot \bar{a} \in \mathbb{R}$
- 2)  $a \in \mathbb{C}$  und  $a \neq 0 \Rightarrow \frac{a}{\bar{a}} \in \mathbb{R}$
- 3)  $(\vec{a} + \vec{b}) \times (\vec{a} - \vec{b}) = \vec{0} \Rightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 4)  $(a + b) \cdot (a - b) = 0 \Rightarrow a \cdot b = 0$  für alle  $a, b \in \mathbb{R}$
- 5)  $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b}) = 0 \Rightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 6)  $(a + bi) \cdot (a - bi) = 0 \Rightarrow a \cdot b = 0$  für alle  $a, b \in \mathbb{R}$

**H 11** Gegeben seien die Vektoren

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} \alpha \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} \beta \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

mit  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ . Weiterhin gelte  $5\alpha - 2\beta = 5$ .

Für welche  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  bildet das Tripel ein Rechtssystem? Beachten Sie die angegebene Reihenfolge der Vektoren.

Geben Sie für die gewonnenen  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  eine Reihenfolge der Vektoren an, so dass die Vektoren ein Linkssystem bilden.

Für welche  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  ist der Volumeninhalt des von den Vektoren aufgespannten Spats minimal?

**H 12** Wie heißt die Hesse-Normalform der Schnittgeraden  $g$  der Ebenen

$$E_1 : 3x - 2y + z - 5 = 0,$$

$$E_2 : 2x - y + 4z + 2 = 0?$$

# Mathematik I für BI, WIBI, MaWi und GEO

## Übung 4, Lösungsvorschlag

### Gruppenübung

**G 10** Entscheiden und begründen Sie, welche der folgenden Aussagen wahr und welche falsch sind.

- 1)  $\vec{a} \times (\vec{a} \times \vec{a}) = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a} \in \mathbb{R}^3$
- 2)  $(\vec{a} \cdot \vec{a}) \cdot \vec{a} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a} \in \mathbb{R}^3$
- 3)  $a \cdot (a \cdot a) = \vec{0} \Leftrightarrow a = 0$  für alle  $a \in \mathbb{C}$
- 4)  $\vec{a} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  oder  $\vec{a} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 5)  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  oder  $\vec{c} \times \vec{d} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d} \in \mathbb{R}^3$
- 6)  $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{b} \times \vec{a}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$

1) *Falsch.*

$\Rightarrow$ : Betrachte  $\vec{a} = (1 \ 0 \ 0)^T$ . Dann ist  $\vec{a} \times (\vec{a} \times \vec{a}) = \vec{0}$  und  $\vec{a} \neq \vec{0}$ . Widerspruch!

2) *Wahr.*

$\Leftarrow$ : Aus  $\vec{a} = \vec{0}$  folgt  $(\vec{a} \cdot \vec{a}) \cdot \vec{a} = \vec{0} \cdot \vec{0} = 0$ .

$\Rightarrow$ : Aus  $(\vec{a} \cdot \vec{a}) \cdot \vec{a} = (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) \cdot \vec{a} = \vec{0}$  folgt  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) \cdot a_1 = 0$  und  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) \cdot a_2 = 0$  und  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) \cdot a_3 = 0$ . Angenommen es gilt  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) \neq 0$ , dann müssen  $a_1 = 0$  und  $a_2 = 0$  und  $a_3 = 0$  sein. Damit gilt aber auch  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) = 0$  im Widerspruch zur Annahme. Somit war die Annahme falsch und es ist  $(a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) = 0$ . Die einzig möglichen Lösungen dieser Gleichung sind  $a_1 = 0$  und  $a_2 = 0$  und  $a_3 = 0$ . D.h. es ist  $\vec{a} = \vec{0}$ .

3) *Wahr.*

$\Rightarrow$ : Aus  $a \cdot (a \cdot a) = 0$  folgt  $a \cdot a = 0$  oder  $a = 0$ . Das impliziert  $a = 0$  oder  $a = 0$  oder  $a = 0$ , also  $a = 0$ .

$\Leftarrow$ : Sei  $a = 0$ . Dann ist  $a^3 = 0$ .

4) *Falsch.*

$\Rightarrow$ : Seien  $\vec{a} = (1 \ 0 \ 0)^T, \vec{b} = (0 \ 1 \ 0)$ . Dann sind  $\vec{a} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = (1 \ 0 \ 0)(0 \ 0 \ 1)^T = 0$ , aber  $\vec{a} \times \vec{b} \neq \vec{0}$  und  $\vec{a} \neq \vec{0}$ .

5) *Falsch.*

$\Rightarrow$ : Seien  $\vec{a} \times \vec{b} = (1 \ 0 \ 0)^T$  und  $\vec{c} \times \vec{d} = (0 \ 1 \ 0)^T$ . Dann ist  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = (1 \ 0 \ 0) \cdot (0 \ 1 \ 0)^T = 0$  jedoch  $\vec{a} \times \vec{b} \neq \vec{0}$  und  $\vec{c} \times \vec{d} \neq \vec{0}$ .

6) *Falsch.*

$\Rightarrow$ : Seien  $\vec{a} = (1 \ 0 \ 0)^T$  und  $\vec{b} = (0 \ 1 \ 0)^T$ . Dann sind  $\vec{a} \times \vec{b} = (0 \ 0 \ 1)^T$  und  $\vec{b} \times \vec{a} = (0 \ 0 \ -1)^T$ .

**G 11** Gegeben seien die Vektoren

$$\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{c}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ \alpha \end{pmatrix}$$

und

$$\vec{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{c}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix}.$$

Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  bilden die beiden Tripel  $\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1$  und  $a_2, \vec{b}_2, c_2$  Rechtssysteme? Beachten Sie dabei die angegebene Reihenfolge der Vektoren.

Geben Sie nun für das jeweils gewonnene  $\alpha$  für jedes Tripel eine Reihenfolge der Vektoren an, so dass die Vektoren ein Linkssystem bilden.

Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  sind die Volumeninhalte des von den Vektoren aufgespannten Spats minimal?

- 1) Nach Skript Seite 47 bilden  $\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1$  genau dann ein Rechtssystem, wenn  $\det(\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1) > 0$  ist. Nun ist

$$\det(\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1) = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} = \alpha.$$

D.h. das Vektorentripel bildet ein Rechtssystem, wenn  $\alpha > 0$  gilt.

Für ein Linkssystem muß die Determinante eines Vektorentripels kleiner als 0 sein. Wegen (siehe Skript Seite 42)

$$\det(\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1) = -\det(\vec{b}_1, \vec{a}_1, \vec{c}_1) = \alpha,$$

bildet das Vektorentripel  $\vec{b}_1, \vec{a}_1, \vec{c}_1$  mit  $\alpha > 0$  ein Linkssystem.

$$V(\alpha) = |(\vec{a}_1 \times \vec{b}_1) \cdot \vec{c}_1| = |\det(\vec{a}_1, \vec{b}_1, \vec{c}_1)| = |\alpha|.$$

Offensichtlich wird der Volumeninhalt des Spats minimal, wenn  $\alpha = 0$  gilt, dann gilt  $V(\alpha) = 0$ . Es handelt sich demnach um ein Rechteck.

- 2) Nach Skript Seite 47 bilden  $\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2$  genau dann ein Rechtssystem, wenn  $\det(\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2) > 0$  ist. Nun ist

$$\det(\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2) = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & \alpha & 0 \\ 1 & 1 & \alpha \end{pmatrix} = \alpha^2 + 1 - \alpha = \left(\alpha - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4} > 0.$$

D.h. das Vektorentripel bildet ein Rechtssystem für alle  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

Für ein Linkssystem muß die Determinante eines Vektorentripels kleiner als 0 sein. Wegen (siehe Skript Seite 42)

$$\det(\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2) = -\det(\vec{b}_2, \vec{a}_2, \vec{c}_2) = \left(\alpha - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4},$$

bildet das Vektorentripel  $\vec{b}_2, \vec{a}_2, \vec{c}_2$  für alle  $\alpha \in \mathbb{R}$  ein Linkssystem.

$$V(\alpha) = |(\vec{a}_2 \times \vec{b}_2) \cdot \vec{c}_2| = |\det(\vec{a}_2, \vec{b}_2, \vec{c}_2)| = \left|\left(\alpha - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4}\right| = \left(\alpha - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4}.$$

Offensichtlich wird der Volumeninhalt des Spats minimal, wenn  $\alpha = \frac{1}{2}$  gilt, dann ist  $V(\alpha) = \frac{3}{4}$ .

**G 12** Gegeben sei eine Ebene  $E$  durch die Punkte

$$P = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, Q = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, R = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

und eine punktförmige Lichtquelle in  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  sende Lichtstrahlen in Richtung der

Vektoren  $\begin{pmatrix} -1 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix}$  aus. Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  treffen die Strahlen die Ebene  $E$  und wo ist der Auftreffpunkt?

Bestimmen Sie zur Beantwortung dieser Fragen die Hessesche Normalform von  $E$ , indem Sie den Normalenvektor von  $E$  der Länge 1 berechnen. Benutzen Sie dazu das Kreuzprodukt.

Ein Normalenvektor  $\vec{a}$  von  $E$  der Länge 1 berechnet sich zu

$$\vec{a} = \frac{(Q - P) \times (R - P)}{|(Q - P) \times (R - P)|} = \frac{1}{\sqrt{26}} \begin{pmatrix} -3 \\ +4 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Die Gleichung der Ebene  $E$  ist gegeben durch die Gleichung  $\vec{a}\vec{x} - \vec{a}\vec{p} = 0$ , wobei  $p$  einen beliebigen Punkt von  $E$  darstellt. Wir berechnen  $\vec{a}\vec{P} = \frac{-2}{\sqrt{26}}$ . Die Hessesche Normalform der Ebene  $E$  lautet demnach

$$\frac{-3x + 4y - z + 2}{\sqrt{26}} = 0.$$

Für die Geradengleichung  $g_\alpha$  der Strahlen ergibt sich

$$g_\alpha = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -1 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \alpha x + y - \alpha = 0, z = 1 \}.$$

Um den Auftreffpunkt der Strahlen auf die Ebene zu bestimmen, ist es notwendig, das Gleichungssystem bestehend aus Ebenen- und Geradengleichung zu berechnen. Wir erhalten

$$\begin{aligned} -3x + 4y - z &= -2 \\ \alpha x + y &= \alpha \\ z &= 1 \end{aligned}$$

Nun setzen wir die dritte Gleichung in die beiden ersten ein und erhalten ein Gleichungssystem mit zwei Unbekannten.

$$\begin{aligned} -3x + 4y &= -1 \\ +\alpha x + y &= \alpha \end{aligned}$$

Dieses Gleichungssystem versuchen wir mit der Cramerschen Regel zu lösen. Das ist nur möglich, wenn  $\left| \begin{pmatrix} -3 & +4 \\ \alpha & 1 \end{pmatrix} \right| = -3 - 4\alpha \neq 0$  gilt, also für  $\alpha \neq -\frac{3}{4}$ . In diesem Falle erhalten wir als Komponenten für den Auftreffpunkt

$$x = \frac{\left| \begin{pmatrix} -1 & +4 \\ \alpha & 1 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} -3 & +4 \\ \alpha & 1 \end{pmatrix} \right|} = \frac{-1 - 4\alpha}{-3 - 4\alpha}$$

und

$$y = \frac{\left| \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ \alpha & \alpha \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ \alpha & 1 \end{pmatrix} \right|} = \frac{2\alpha}{3 + 4\alpha}$$

und  $z = 1$ .

Im Falle, dass  $\alpha = -\frac{3}{4}$  gilt, lässt sich das Gleichungssystem nicht lösen, wie man durch einfaches Einsetzen erkennen kann. D.h. in diesem Fall verläuft der Strahl parallel zu Ebene.

## Hausübung

**H 10** Entscheiden Sie, welche der folgenden Aussagen wahr und welche falsch sind.

- 1)  $a \in \mathbb{C} \Rightarrow a \cdot \bar{a} \in \mathbb{R}$
- 2)  $a \in \mathbb{C}$  und  $a \neq 0 \Rightarrow \frac{a}{a} \in \mathbb{R}$
- 3)  $(\vec{a} + \vec{b}) \times (\vec{a} - \vec{b}) = \vec{0} \Rightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 4)  $(a + b) \cdot (a - b) = 0 \Rightarrow a \cdot b = 0$  für alle  $a, b \in \mathbb{R}$
- 5)  $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b}) = 0 \Rightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  für alle  $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$
- 6)  $(a + bi) \cdot (a - bi) = 0 \Rightarrow a \cdot b = 0$  für alle  $a, b \in \mathbb{R}$

**H 11** Gegeben seien die Vektoren

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} \alpha \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} \beta \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

mit  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ . Weiterhin gelte  $5\alpha - 2\beta = 5$ .

Für welche  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  bildet das Tripel ein Rechtssystem? Beachten Sie die angegebene Reihenfolge der Vektoren.

Geben Sie für die gewonnenen  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  eine Reihenfolge der Vektoren an, so dass die Vektoren ein Linkssystem bilden.

Für welche  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  ist der Volumeninhalt des von den Vektoren aufgespannten Spats minimal?

**H 12** Wie heißt die Hesse-Normalform der Schnittgeraden  $g$  der Ebenen

$$E_1 : 3x - 2y + z - 5 = 0,$$

$$E_2 : 2x - y + 4z + 2 = 0?$$