

Die Mantelfläche  $M$  des Behälters berechnet sich zu:

$M(b, h) = b \cdot h$  und das Volumen zu  $V(r, h) = \pi r^2 \cdot h$ .  
 Gegeben sind die Messwerte  $b_0 = 20 \text{ cm}$ ,  $h_0 = 5 \text{ cm}$ . Der aus dem  
 Umfang  $L_0$  berechnete Radius  $r_0 = \frac{b_0}{2\pi} = \frac{10}{\pi} \text{ cm}$ .

Somit ergeben sich für die Mantelfläche und das Volumen die  
 Werte:

$$M(b_0, h_0) = b_0 \cdot h_0 = 100 \text{ cm}^2$$

$$V(r_0, h_0) = \pi r_0^2 \cdot h_0 = \pi \cdot \frac{100}{\pi^2} \cdot 5 \text{ cm}^3 = \frac{500}{\pi} \text{ cm}^3$$

Die Messfehler sind nach Voraussetzung:

$$\Delta b = |b - b_0| = 0,2 \text{ cm}$$

$$\Delta h = |h - h_0| = 0,2 \text{ cm}$$

Für den Radius  $r$  berechnen wir eine ungefähre Fehlerabschätzung  $s_r$ :

$$\text{Es gilt } r(b) = \frac{b}{2\pi}, \text{ also } \frac{dr}{db}(b_0) = \frac{1}{2\pi}$$

$$\text{Somit ist } s_r \approx \frac{1}{2\pi} \cdot 0,2 \text{ cm} = \frac{1}{10\pi} \text{ cm}$$

Für die Fehlerabschätzung  $s_M$ ,  $s_V$  der Mantelfläche und Volumen  
 ergibt sich:

$$\begin{aligned} s_M &\approx \frac{\partial M}{\partial b}(b_0, h_0) \cdot 0,2 \text{ cm} + \frac{\partial M}{\partial h}(b_0, h_0) \cdot 0,2 \text{ cm} = \\ &= (h_0 + b_0) \cdot 0,2 \text{ cm} = 25 \text{ cm} \cdot 0,2 \text{ cm} = 5 \text{ cm}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} s_V &\approx \frac{\partial V}{\partial r}(r_0, h_0) \cdot s_r + \frac{\partial V}{\partial h}(r_0, h_0) \cdot 0,2 \text{ cm} \\ &= 2\pi r_0 h_0 \cdot s_r + \pi r_0^2 \cdot 0,2 \text{ cm} \\ &= 2\pi \cdot \frac{10}{\pi} \cdot 5 \cdot \frac{1}{10\pi} \text{ cm}^3 + \pi \cdot \frac{100}{\pi^2} \cdot 0,2 \text{ cm}^3 = \frac{10}{\pi} \text{ cm}^3 + \frac{20}{\pi} \text{ cm}^3 \\ &= \frac{30}{\pi} \text{ cm}^3 \end{aligned}$$

Somit liegt der wahre Wert  $\pi$  der Mantelfläche  $M$  und der wahre Wert  $V$  des Volumens in folgenden Intervallen.

$$M \in [100 \text{ cm}^2 - 5 \text{ cm}^2, 100 \text{ cm}^2 + 5 \text{ cm}^2] = [95 \text{ cm}^2, 105 \text{ cm}^2].$$

$$V \in \left[ \frac{500}{\pi} \text{ cm}^3 - \frac{30}{\pi} \text{ cm}^3, \frac{500}{\pi} \text{ cm}^3 + \frac{30}{\pi} \text{ cm}^3 \right] = \left[ \frac{470}{\pi} \text{ cm}^3, \frac{530}{\pi} \text{ cm}^3 \right]$$

H20:

$$i) \quad f_x \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = 2x_0 \quad f_y \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = 2y_0$$

ii) Mit Satz 7.5 berechnet sich der Anstieg von  $f$  an der Stelle  $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$  in Richtung  $v \in \mathbb{R}^2$  wie folgt:

$$\begin{aligned} d_v \left( f \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \right) &= \left( \text{grad} \left( f \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \right) \right)^T \cdot \vec{v} = f_x \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \cdot v_1 + f_y \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \cdot v_2 \\ &= 2x_0 v_1 + 2y_0 v_2 \end{aligned}$$

Für einen Vektor  $v$ , der senkrecht auf dem Gradienten steht, gilt somit

$$2x_0 v_1 + 2y_0 v_2 = 0.$$

b:  $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$   
 Nach Voraussetzung ist  $v_1^* = 1$ . Somit folgt  $v_2^* = -\frac{x_0}{y_0}$ .

$$\text{Normierung ergibt} \quad \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{v_1^*}{\sqrt{v_1^{*2} + v_2^{*2}}} \\ \frac{v_2^*}{\sqrt{v_1^{*2} + v_2^{*2}}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{y_0}{\sqrt{x_0^2 + y_0^2}} \\ -\frac{x_0}{\sqrt{x_0^2 + y_0^2}} \end{pmatrix}$$

Für alle  $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

#21

) Es sind

$$f_x(x, y) = 2y^2 \cos(2xy) + 1 \quad \Rightarrow \quad f_x(2, 0) = 1$$

$$f_y(x, y) = \sin(2xy) + 2xy \cos(2xy) \quad \Rightarrow \quad f_y(2, 0) = 0$$

$$g_x(x, y) = e^{xy} + xy e^{xy} \quad \Rightarrow \quad g_x(2, 0) = 1$$

$$g_y(x, y) = x^2 e^{xy} \quad \Rightarrow \quad g_y(2, 0) = 4$$

Für das Newton-Verfahren mit Startpunkt  $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

ergibt sich somit als erste Näherungslösung:

$$(x_1 - x_0) = \frac{1}{\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}} \cdot \det \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} = \frac{-8}{4} = -2$$

$$(y_1 - y_0) = \frac{1}{4} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \frac{0}{4} = 0$$

$$\Rightarrow x_1 = -2 + x_0 = -2 + 2 = 0$$

$$y_1 = 0 + y_0 = 0 + 0 = 0$$

Offensichtlich ist der Vektor  $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  eine Lösung des nichtlinearen GLS und somit erübrigen sich weitere Iterationen.

$$b) \quad f \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = -1$$

$$g \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = -1$$

weiterhin folgen:

$$f_x \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 1$$

$$f_y \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$g_x \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 1$$

$$g_y \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 1$$

Daraus ergeben sich folgende Näherungen:

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \approx (-1) + 1(x+1) + 0 = 0$$

$$g \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \approx (-1) + (x+1) + y = 0$$

Somit folgen

$$x = 0$$

$$\text{und } y = 0$$

Wir haben also mehrmals diese Lösung des GLSS gefunden.