## Numerik für Maschinenbauer und Mechaniker Übung 10, Lösungsvorschlag

## Gruppenübung

**G 28** Gegeben sei die Zerlegung PA = LR mit

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \qquad R = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Führen Sie die folgenden Aufgabenstellungen ohne explizite Berechnung von A durch.

- a) In welcher Reihenfolge wurden die Zeilenvertauschungen vorgenommen?
- **b)** Berechnen Sie die Determinante von A.
- c) Lösen Sie das Gleichungssystem  $Ax = (1, 2, 3)^T$ .
- a) Zeilenvertauschungen aus P: Zuerst wurde die erste und die zweite Zeile vertauscht (2, 1, 3). Darauf die zweite und die dritte (2, 3, 1).

b)

$$A = P^{-1}LR$$
  
 
$$\Rightarrow \det(A) = \det(P^{-1})\det(L)\det(R) = 1 \cdot 1 \cdot 36 = 36$$

**c**)

$$Ax = b \Leftrightarrow PAx = Pb$$
  
 $\Leftrightarrow LRx = Pb$ 

Wir lösen daher Lz = Pb, Rx = z. Es folgt

$$z = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 7/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}.$$

**G 29** Lösen Sie das Gleichungssystem Ax = b für

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 3 & 1 \\ 8 & 5 & 2 \\ 9 & 7 & 4 \end{pmatrix} , \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} ,$$

durch Anwendung des Gauß-Algorithmus mit Spaltenpivotisierung. Interpretieren Sie das Ergebnis als Zerlegung der Form PA = LR.

1	6	3	1	1	Zeilentausch I gegen III
2	8	5	2	2	
3	9*	7	4	3	* = Spaltenpivot
3	9	7	4	3	
2	8	5	2	2	$II = II - \frac{8}{9}I$
1	6	3	1	1	$I\!I\!I = I\!I\!I - \frac{2}{3}I$
3	9	7	4	3	
2	8	$-\frac{11}{0}$	$-\frac{14}{9}$	$-\frac{2}{3}$	Zeilentausch II gegen III
1	8 92 3	$(-\frac{5}{3})^*$	$-rac{14}{9} \ -rac{5}{3}$	$-\overset{\circ}{1}$	* = Spaltenpivot
3	9	7	4	3	
1	$\frac{2}{2}$	$-\frac{5}{2}$	$-\frac{5}{3}$	-1	
2	വ ഞ്ഞ  ഇ	$-\frac{11}{9}$	$-\frac{14}{9}$	$-\frac{2}{3}$	$I\!I\!I = I\!I\!I - \frac{11}{15}I\!I$
3	9	7	4	3	$\Rightarrow x_1 = (3 - 4x_3 - 7x_2) : 9 = -\frac{1}{5}$
1	$\frac{2}{3}$	$-\frac{5}{3}$	$-\frac{5}{3}$	-1	$\Rightarrow x_2 = (-1 - (-\frac{5}{3})x_3) : (-\frac{5}{3}) = \frac{4}{5}$
2	2 38 9	$\frac{11}{15}$	$-\frac{1}{3}$	$\frac{1}{15}$	$\Rightarrow x_3 = \frac{1}{15} : (-\frac{1}{3}) = -\frac{1}{5}$

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{2}{3} & 1 & 0 \\ \frac{8}{9} & \frac{11}{15} & 1 \end{pmatrix}, \quad R = \begin{pmatrix} 9 & 7 & 4 \\ 0 & -\frac{5}{3} & -\frac{5}{3} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}.$$

## G 30 Gegeben sei das Schema:

Es wird behauptet, dieses Schema könnte aus der Anwendung des Gauß-Algorithmus mit Restmatrixpivotsuche, angewandt auf eine invertierbare Matrix  $A \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ , entstanden sein. Überprüfen Sie die Behauptung, ohne A zu rekonstruieren, und geben Sie gegebenenfalls alle Einträge an, die dieser Behauptung widersprechen. Bitte begründen Sie Ihre Antwort!

- a) Wir müssen die folgenden beiden Bedingungen überprüfen:
  - 1)  $|a_{kk}^{(k)}| \ge |a_{kl}^{(k)}|$  für l > k. (Wäre das nicht so, so hätte man noch ein Spaltentausch in Schritt k durchführen können.)
  - 2)  $|l_{kj}| \leq 1$  für k = 2, ..., n, j = 1, ..., k-1. (Würde für einen Multiplikator  $l_{kj} > 1$  gelten, so hätte man im Schritt k einen Zeilentausch vornehmen können.)

**zu 1)** 
$$k = 1$$
:  $8 \ge 4 = |a_{12}|$ ,  $8 \ge 2 = |a_{13}|$ ,  $8 \ge 1 = |a_{14}|$   $k = 2$ :  $2 \ge 1 = |a_{23}|$   $2 \ge 2 = |a_{24}|$ 

$$k = 3:$$
  $1 \ge 1 = |a_{34}|$ 

Die erste Bedingung ist also erfüllt.

**zu 2)** Alle  $l_{kj}$  erfüllen  $|l_{kj}| \leq 1$  und somit auch die zweite Bedingung.

Das angegebene Schema könnte also durchaus das Resultat eines Gauss-Algorithmus mit Restmatrixpivotsuche sein.

b) An der Numerierung der Zeilen und Spalten sieht man, dass Zeilen und Spalten auf die gleiche Weise vertauscht wurden, es gilt also  $Q = P^T$ . Dieses gleichmäßige Vertauschen erhält aber die Symmetrie, d.h. A ist genau dann symmetrisch, wenn  $B = PAP^T$  symmetrisch ist.

Wird der Gauss-Algorithmus bei einer summetrischen Matrix ohne Vertauschung durchgeführt, dann gilt für die Multiplikatoren in der Matrix L, wegen  $B = B^T$ :

$$l_{ik} = \frac{b_{ik}^{(k)}}{b_{kk}^{(k)}} = \frac{b_{ki}^{(k)}}{b_{kk}^{(k)}} = \frac{r_{ki}}{r_{kk}}$$

Also:

$$l_{ik} \cdot r_{kk} = r_{ki}$$
 für  $i > k$ 

Diese Bedingung überprüfen wir nun:

$$k = 1 : l_{21} \cdot r_{11} = \frac{1}{2} \cdot 8 = 4 = r_{12}$$

$$l_{31} \cdot r_{11} = \frac{1}{4} \cdot 8 = 2 = r_{13}$$

$$l_{41} \cdot r_{11} = \frac{1}{8} \cdot 8 = 1 = r_{14}$$

$$k = 2 : l_{32} \cdot r_{22} = \frac{1}{2} \cdot 2 = 1 = r_{23}$$

$$l_{42} \cdot r_{22} = 1 \cdot 2 = 2 = r_{24}$$

$$k = 3 : l_{43} \cdot r_{33} = 1 \cdot (-1) = -1 = r_{34}$$

Also ist LR symmetrisch und daher auch  $A = P^T LRP$ . Eine symmetrische Matrix ist genau dann positiv definit, wenn alle Eigenwerte positiv sind. Die Determinante einer Matrix ist das Produkt ihrer Eigenwerte:

$$\det(A) = \det(P^T L R P)$$

$$= \underbrace{\det P^T}_{= \det P} \cdot \underbrace{\det L}_{\cdot} \cdot \det R \cdot \det P$$

$$= \underbrace{(\det P)^2}_{=1} \cdot \det R$$

$$= r_{11} \cdot r_{22} \cdot r_{33} \cdot r_{44}$$

$$= 8 \cdot 2 \cdot (-1) \cdot 1$$

$$= -16$$

Somit ist das Produkt der Eigenwerte negativ, es gibt also mindestens einen negativen Eigenwert. Die Matrix ist daher nicht positiv definit.

- **G 31** Eine Matrix  $R \in \mathbb{R}^{n,n}$  heißt obere Dreiecksmatrix, wenn  $r_{ij} = 0$  für i > j. Zeigen Sie:
  - a) Das Produkt zweier oberer (unterer) Dreiecksmatrizen ist wieder eine obere (untere) Dreiecksmatrix.
  - b) Für die Determinante einer oberen Dreiecksmatrix  $R \in \mathbb{R}^{n,n}$  gilt det  $R = r_{11} \cdots r_{nn} = \prod_{i=1}^n r_{jj}$ .

j=1**Hinweis:** Verwenden Sie den Entwicklungssatz für Determinanten.

a) Es seien  $R = (r_{ij})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathbb{R}^{n,n}$  und  $\tilde{R} = (\tilde{r}_{ij})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathbb{R}^{n,n}$  zwei obere Dreiecksmatrizen und  $A = R\tilde{R}$  deren Produkt. Dann gilt für i > j

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^{n} r_{ik} \tilde{r}_{kj} = \sum_{k=1}^{j} \underbrace{r_{ik}}_{=0} \tilde{r}_{kj} + \sum_{k=j+1}^{n} r_{ik} \underbrace{\tilde{r}_{kj}}_{=0} = 0.$$

b) Die Determinante von R kann nach dem Entwicklungssatz für Determinaten in der Form

$$\det R = \det \begin{pmatrix} r_{11} & r_{12} & r_{13} & \cdots & r_{1n} \\ 0 & r_{22} & r_{23} & \cdots \\ 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & \cdots & 0 & r_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= r_{11} \det \begin{pmatrix} r_{22} & r_{23} & \cdots & r_{2n} \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & \cdots & 0 & r_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= r_{11} r_{22} \det \begin{pmatrix} r_{33} & \cdots & r_{3n} \\ & \ddots & \vdots \\ 0 & & r_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= \cdots = \prod_{i=1}^{n} r_{ii}.$$

dargestellt werden.