



08.11.2006

4. Übung

Geometrische Datenverarbeitung WS 2006/07

Aufgabe 13: [H]

a) Für die Kontrollpunkte einer Bézierkurve $\mathbf{c} = B^n \mathbf{P}$ gelte $\mathbf{p}_1 = \dots = \mathbf{p}_{m-1} \neq \mathbf{p}_m$. Berechnen Sie

$$\lim_{t \rightarrow +0} \frac{\mathbf{c}'(t)}{\|\mathbf{c}'(t)\|}$$

und diskutieren Sie das Ergebnis.

b) Die *Krümmung* einer Kurve \mathbf{c} in \mathbb{R}^d berechnet sich nach der Formel

$$\kappa = \frac{\|\mathbf{c}'' \langle \mathbf{c}', \mathbf{c}' \rangle - \mathbf{c}' \langle \mathbf{c}', \mathbf{c}'' \rangle\|}{\|\mathbf{c}'\|^4}.$$

Sei $\mathbf{c} = B^n \mathbf{P}$ eine ebene Bézierkurve der Ordnung $n \geq 3$, deren erste drei Kontrollpunkte durch $\mathbf{p}_1 = [0, 0]$, $\mathbf{p}_2 = [1, 0]$, $\mathbf{p}_3 = [x, y]$ gegeben sind. Bestimmen Sie $\kappa(0)$ in Abhängigkeit von x und y .

Aufgabe 14: [H]

Der Übergang von Kontrollpunkten \mathbf{P} zu $\mathbf{P}_\ell, \mathbf{P}_r, \mathbf{P}_{a,b}$ für die Unterteilung

$$B^n(st)\mathbf{P} = B^n(t)\mathbf{P}_\ell, \quad B^n(s+t(1-s))\mathbf{P} = B^n(t)\mathbf{P}_r, \quad B^n(a+t(b-a))\mathbf{P} = B^n(t)\mathbf{P}_{a,b}$$

wird durch Matrizen $M_\ell(s), M_r(s), M_{a,b}(s)$ beschrieben, also

$$\mathbf{P}_\ell = M_\ell(s)\mathbf{P}, \quad \mathbf{P}_r = M_r(s)\mathbf{P}, \quad \mathbf{P}_{a,b} = M_{a,b}(s)\mathbf{P}.$$

a) Geben Sie für $s = 1/2$ die Matrix M_ℓ explizit an.

b) Drücken Sie M_r mittels M_ℓ aus.

c) Drücken Sie $M_{a,b}$ mittels M_ℓ und M_r aus.

Aufgabe 15: [M]

Sei $c = B^n P$ ein Polynom der Ordnung n und $\tilde{c} = B^n \tilde{P}$ das Segment von c , das dem Intervall $[a, b]$ entspricht, also $\tilde{c}(t) = c(a + th)$, $h = b - a$. Ferner sei \tilde{p} das Kontrollpolygon zu \tilde{c} .

a) Beweisen Sie die Abschätzung

$$\|\tilde{c} - \tilde{p}\| \leq \frac{h^2(n-1)}{8} \|\Delta^2 P\|_\infty.$$

b) Geben Sie eine Abschätzung für den Euklidischen Abstand zwischen einer Bézierkurve \mathbf{c} in \mathbb{R}^d und deren Kontrollpolygon \mathbf{p} an,

$$\max_{t \in [0,1]} \|\mathbf{c}(t) - \mathbf{p}(t)\|_2 \leq ?$$

Aufgabe 16: [P]

a) Schreiben Sie ein rekursives MATLAB-Programm

$$\text{BezPlot}(\mathbf{P}, \text{tol}),$$

das die ebene Bézierkurve \mathbf{c} mit Kontrollpunkten \mathbf{P} plottet. Dabei soll das Kontrollpolygon \mathbf{p} geplottet werden, wenn der Euklidische Abstand zwischen Kurve und Kontrollpolygon punktweise kleiner als eine vorgegebene Toleranz tol ist,

$$\max_{t \in [0,1]} \|\mathbf{c}(t) - \mathbf{p}(t)\|_2 \leq \text{tol}.$$

Anderenfalls soll die Bézierkurve an der Stelle $t_0 = 1/2$ unterteilt werden. Versuchen Sie, die entstehende Segmentierung der Kurve geeignet zu visualisieren (z.B. durch verschiedene Farben, Markierung der Segmentgrenzen, etc.).