



## Höhere Mathematik II

### Klausur 03.08.2009 mit Lösungshinweisen

Bitte alle Blätter mit Namen versehen, Name: \_\_\_\_\_  
fortlaufend numerieren und am Schluss Vorname: \_\_\_\_\_  
in die einmal gefalteten Aufgabenblätter Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_  
legen. Alle Ergebnisse sind zu begrün- Fachrichtung: \_\_\_\_\_  
den. Insbesondere werden Lösungswege bewertet.

Aufgabe	1	2	3	4	5	6	Gesamt	Note
mögl. Punktzahl	10	10	10	10	10	10	60	
err. Punktzahl								

- *Die Bearbeitungszeit beträgt 90 Minuten.*
- *Alle Blätter dürfen nur **einseitig** beschrieben werden.*
- *Lösungsschritte und Teilergebnisse sind ausreichend zu begründen.*
- *Alle Ergebnisse/Sätze, die nicht Inhalt der Vorlesung waren, müssen begründet werden!*
- *Als schriftliche Aufzeichnungen sind **4 handschriftliche DIN A4-Seiten** zugelassen. Diese sind zu nummerieren und mit dem **Namen** zu versehen.*
- *Sonstige Hilfsmittel sind nicht erlaubt.*
- *Mobiltelefone sind ausgeschaltet in einer Tasche zu verstauen.*
- **Viel Erfolg!**

**( 1) (10 Punkte)**

Entscheiden Sie, ob die folgenden Aussagen richtig oder falsch sind. Kreuzen Sie bitte **nur die richtigen** Aussagen an. Pro Teilaufgabe können Sie maximal 5 Punkte erhalten, wenn alle fünf Kästchen richtig beantwortet sind. Für jede falsche Antwort erhalten Sie einen Punkt Abzug. Sie können minimal 0 Punkte erhalten.

(a) Sei  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  ein zweimal stetig differenzierbares Vektorfeld,

$$F(x, y) = (F_1(x, y), F_2(x, y)).$$

- $\frac{\partial F_1}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial F_2}{\partial y}(x, y)$  für  $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \Rightarrow F$  hat ein Potential  $\varphi$  in  $\mathbb{R}^2$ .
- $\frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = \frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y)$  für  $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \Rightarrow F$  hat ein Potential  $\varphi$  in  $\mathbb{R}^2$ .
- $F$  hat ein Potential  $\varphi$  in  $\mathbb{R}^2 \Rightarrow \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = \frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y)$  für  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .
- $F$  hat ein Potential  $\varphi$  in  $\mathbb{R}^2 \Rightarrow F = \operatorname{div} \varphi$ .
- $F$  hat ein Potential  $\varphi$  in  $\mathbb{R}^2 \Rightarrow F = \operatorname{grad} \varphi$ .

(b) Betrachten Sie das Gleichungssystem

$$\begin{cases} x + y + z & = 1, \\ 2x + 3y - z & = 0, \\ x + z & = 0. \end{cases}$$

Welche der folgenden Mengen ist die Lösungsmenge des Systems:

- $\{(0, 0, 0)\}$ ,
- $\{(t, -t, 0) \mid t \in \mathbb{R}\}$ ,
- $\{(-1, 1, 1)\}$ ,
- $\{(1, 1, -1)\}$ ,
- $\{(2, 1, -2)\}$ .

**( 2) (10 Punkte)**

Sei  $f(x, y, z) = xy + zx + yz$ .

- (a) Berechnen Sie den Gradienten  $\nabla f$ . (3)
- (b) Berechnen Sie die Hessematrix  $H(f)$  von  $f$ . (3)
- (c) Hat  $f$  ein lokales Maximum oder Minimum? (4)

LÖSUNG:

(a)  $\frac{\partial f}{\partial x} = y + z, \frac{\partial f}{\partial y} = x + z, \frac{\partial f}{\partial z} = x + y \Rightarrow \nabla f = (y + z, x + z, x + y).$

(b) Es gilt

$$\nabla \frac{\partial f}{\partial x} = (0, 1, 1),$$

$$\nabla \frac{\partial f}{\partial y} = (1, 0, 1),$$

$$\nabla \frac{\partial f}{\partial z} = (1, 1, 0).$$

Es folgt, dass die Hessematrix

$$H(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist.}$$

(c) Aus der Gleichung  $\nabla f = (y + z, x + z, x + y) = (0, 0, 0)$  folgt  $z = -y$  und  $x = -z = y$  aber auch  $x = -y \Rightarrow x = y = z = 0$ . Das einzige Kandidat für ein lokales Extrema ist damit der Nullpunkt. Man sieht auch einfach, dass die Matrix  $H(f)$  indefinit ist, somit ist der Nullpunkt ein Sattelpunkt. Man kann das auch so sehen, dass  $f(0, 0, 0) = 0$  und für jede  $\varepsilon > 0$  gilt z.B.  $f(\varepsilon, \varepsilon, 0) = \varepsilon^2 > 0$  und  $f(-\varepsilon, \varepsilon, 0) = -\varepsilon < 0$  deswegen kann der Nullpunkt weder Maxima oder Minima sein.

**(3) (10 Punkte)**

Sei  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  das Vektorfeld

$$f(r, \theta, z) = (r^2 \cos \theta, r^2 \sin \theta, z).$$

(a) Berechnen Sie die Jacobimatrix  $J(f; (r, \theta, z))$  von  $f$ . (7)

(b) Berechnen Sie die Determinante von  $J(f; (r, \theta, z))$ . (3)

LÖSUNG:

(a) Es gilt

$$\begin{aligned} \frac{\partial f_1}{\partial r} &= 2r \cos \theta, & \frac{\partial f_1}{\partial \theta} &= -r^2 \sin \theta, & \frac{\partial f_1}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial f_2}{\partial r} &= 2r \sin \theta, & \frac{\partial f_2}{\partial \theta} &= r^2 \cos \theta, & \frac{\partial f_2}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial f_3}{\partial r} &= \frac{\partial f_3}{\partial \theta} = 0, & \frac{\partial f_3}{\partial z} &= 1. \end{aligned}$$

Damit ist die Jacobimatrix

$$J(f; (r, \theta)) = \begin{pmatrix} 2r \cos \theta & -r^2 \sin \theta & 0 \\ 2r \sin \theta & r^2 \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) Die Determinante von  $J(f; (r, \theta))$  ist einfach

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 2r \cos \theta & -r^2 \sin \theta & 0 \\ 2r \sin \theta & r^2 \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} &= 1 \cdot \begin{vmatrix} 2r \cos \theta & -r^2 \sin \theta \\ 2r \sin \theta & r^2 \cos \theta \end{vmatrix} \\ &= 2r \cos \theta \cdot r^2 \cos \theta + r^2 \sin \theta \cdot 2r \sin \theta \\ &= 2r^3 (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = 2r^3. \end{aligned}$$

**( 4 ) (10 Punkte)**

Finden Sie heraus welche der folgenden Vektorfelder in  $\mathbb{R}^2$  ein Potential besitzen und geben Sie dies in diesen Fällen an:

(a)  $f(x, y) = (2x, -2y)$ ,  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ , (3)

(b)  $g(x, y) = \begin{cases} \left( \frac{xy}{x^2+y^2}, \frac{y^2}{x^2+y^2} \right), & (x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \\ 0, & (x, y) = (0, 0), \end{cases}$  (4)

(c)  $h(x, y) = (\cos(\pi x) \cos(\pi y), -\sin(\pi x) \sin(\pi y))$ ,  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . (3)

LÖSUNG:

(a) Weil  $\mathbb{R}^2$  sternförmig ist und  $\frac{\partial}{\partial y}(x) = 0 = \frac{\partial}{\partial x}(y)$  gibt es ein Potential  $\varphi$ . Diese erfüllt dann  $\frac{\partial \varphi}{\partial x} = 2x \Rightarrow \varphi(x, y) = x^2 + c(y) \Rightarrow \frac{\partial \varphi}{\partial y} = c'(y) = -2y \Rightarrow c(y) = -y^2 + c$ , d.h.  $f$  hat ein Potential

$$\varphi(x, y) = x^2 - y^2 + c$$

für eine beliebige Konstante  $c$ .

(b) Es gilt

$$\begin{aligned} \frac{\partial g_1}{\partial y} &= x \frac{1 \cdot (x^2 + y^2) - y(2y)}{(x^2 + y^2)^2} = x \frac{x^2 - y^2}{(x^2 + y^2)^2} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x} &= \frac{-2xy^2}{(x^2 + y^2)^2} \end{aligned}$$

und weil  $\frac{\partial g_1}{\partial y} \neq \frac{\partial g_2}{\partial x}$  hat  $g$  kein Potential in  $\mathbb{R}^2$ .

(c) Es gilt

$$\begin{aligned}\frac{\partial h_1}{\partial y} &= -\pi \cos(\pi x) \sin(\pi y) \\ \frac{\partial h_2}{\partial x} &= -\pi \cos(\pi x) \sin(\pi y)\end{aligned}$$

und weil die beide übereinstimmen und das Gebiet  $\mathbb{R}^2$  sternförmig ist gibt es ein Potential  $\psi$ . Diese muss erfüllen:  $\frac{\partial \psi}{\partial x} = \cos(\pi x) \cos(\pi y) \Rightarrow \psi(x, y) = \frac{1}{\pi} \sin(\pi x) \cos(\pi y) + c(y) \Rightarrow$

$$\begin{aligned}\frac{\partial \psi}{\partial y} &= -\sin(\pi x) \sin(\pi y) + c'(y) \\ &= -\sin(\pi x) \sin(\pi y)\end{aligned}$$

$\Rightarrow c'(y) = 0 \Rightarrow c(y) = c$  eine Konstante. Es folgt, dass  $h$  ein Potential

$$\psi(x, y) = \frac{1}{\pi} \sin(\pi x) \cos(\pi y) + c$$

mit einer beliebigen Konstanten  $c$  in  $\mathbb{R}^2$  hat.

### ( 5 ) (10 Punkte)

Die Einheitsscheibe rolle reibungsfrei auf der  $x$ -Achse. Ein Punkt des Randes beschreibt dabei eine Zykloide. Diese Kurve wird durch  $\gamma: (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\gamma(t) = (t - \sin t, 1 - \cos t)$  parametrisiert. Berechnen Sie die Länge der Kurve.

LÖSUNG:

Es gilt  $\dot{\gamma}(t) = (1 - \cos t, \sin t)$  und

$$\begin{aligned}|\dot{\gamma}(t)|^2 &= (1 - \cos t)^2 + \sin^2 t = 1 - 2\cos t + \cos^2 t + \sin^2 t \\ &= 2 - 2\cos t \\ &= 4 \sin^2 \frac{t}{2}\end{aligned}$$

es folgt, dass

$$\begin{aligned}l &= \int_0^{2\pi} |\dot{\gamma}(t)| dt \\&= 2 \int_0^{2\pi} \left| \sin \frac{t}{2} \right| dt \\&= 2 \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt \\&= 4 \left[ -\cos \frac{t}{2} \right]_0^{2\pi} \\&= 8.\end{aligned}$$

**(6) (10 Punkte)**

Sei

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

und  $f_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $x \mapsto Ax$  die zugehörige lineare Abbildung.

- (a) Geben Sie das Bild von  $f_A$  an. (2)
- (b) Geben Sie die Dimension des Bildes von  $f_A$ . (2)
- (c) Geben Sie ein Basis für das Bild von  $f_A$  an. (2)
- (d) Berechnen Sie den Kern von  $f_A$ . (2)
- (e) Geben Sie den Urbildvektor  $f_A^{-1}((0, 1, -1))$  von  $(0, 1, -1)$  an. (2)

LÖSUNG:

(a) Durch Definition ist das Bild von  $f$  die Menge

$$\begin{aligned}\text{Bild}(f) &= \{A\vec{x} \mid \vec{x} \in \mathbb{R}^3\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mid (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\&= \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 + x_3 \\ -x_2 + x_3 \end{pmatrix} \mid (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\&= \left\{ x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \right\}\end{aligned}$$

d.h. das Bild ist genau der Span von den Spaltenvektoren.

(b) Man sieht einfach, dass die Vektoren  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  linear unabhängig sind, z.B. durch Gaussverfahren:

$$\begin{pmatrix} v_1^T \\ v_2^T \\ v_3^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim r_3 \rightarrow r_3 - r_2 \\ \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Deswegen ist die Dimension vom Bild von  $f$  genau 3.

(c) Ein Basis für das Bild sind dann z.B. die Vektoren  $v_1, v_2, v_3$ .

(d) Wir wissen aus dem Dimensionssatz, dass Dimension von Kern + Dimension von Bild = 3 aber die Dimension vom Bild ist 3, deswegen ist die Dimension vom Kern von  $f$  null. D.h.  $\text{Kern}(f) = \{(0, 0, 0)\}$ .

(e) Weil der Kern null ist, ist die Abbildung  $f$  injektiv und aus der Definition von der darstellenden Matrix einer lineare Abbildung sieht man, dass  $f(e_2) = (0, 1, -1)$ , d.h. das Urbild von  $(0, 1, -1)$  ist genau

$$f^{-1}((0, 1, -1)) = (0, 1, 0).$$