

§6 Eigenwerte und Eigenvektoren

(1) Sei V ein endlich-dimensionaler K -VR und $\varphi: V \rightarrow V$ ein K -linearer Endomorphismus.

a) Def: Ein Skalar $\lambda \in K$ heißt Eigenwert von φ , falls ex. $v \in V \setminus \{0\}$, so dass $\varphi(v) = \lambda \cdot v$.

Jeder von 0 verschiedene Vektor w , für den gilt $\varphi(w) = \lambda \cdot w$ heißt Eigenvektor zum Eigenwert λ .

Der Unterraum

$$V_\lambda := V_\lambda(\varphi) := \ker(\varphi - \lambda \cdot \text{id}_V) \\ = \{v \in V \mid \varphi(v) = \lambda v\}$$

heißt Eigenraum zum Eigenwert λ bzgl. φ .

Die Dimension $d_\lambda := \dim V_\lambda \geq 1$ heißt geometrische Vielfachheit von λ .

- Eine lineare Abb. φ heißt diagonalisierbar, falls es eine Basis von V gibt, die aus Eigenvektoren (zu verschiedenen Eigenwerten) besteht. [D.h. die zugehörige Matrix von φ bzgl. dieser Basis ist eine Diagonalmatrix.]

Bem: Eigenwerte linearer Abb. treten in der Physik auf als Eigenfrequenzen schwingfähiger Systeme.

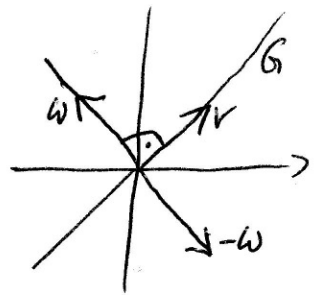
b) Bsp: Sei $V = \mathbb{R}^2$ und G eine Gerade durch O . Wähle Orthogonalbasis (v, w) von V , so dass $\text{lin}(v) = G$.

i) Sei σ die orthogonale Spiegelung an G ; d.h. $\sigma(v) = v$ und $\sigma(w) = -w$.

$\Rightarrow \begin{cases} v & \text{Eigenvektor zum EW } 1 \\ w & \text{Eigenvektor zum EW } -1 \end{cases}$

und

$[\sigma]_{(v,w)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ diagonalisierbar.

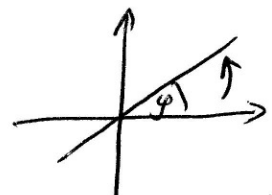


ii) Sei π die orthogonale Projektion auf G ; d.h. $\pi(v) = v$ und $\pi(w) = 0$.

$\Rightarrow [\pi]_{(v,w)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ diagonalisierbar

c) Bsp: Sei $\varphi \in (0, \pi)$ und φ die Drehung in \mathbb{R}^2 um den Winkel φ ; d.h.

$$[\varphi] = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}$$



Dann besitzt φ keinen Eigenwert (in \mathbb{R}).

Angenommen φ hat EW λ :

$$\Rightarrow \exists (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \begin{pmatrix} \cos \varphi - \lambda & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi - \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \cos \varphi - 1 & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi - 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

Weil $(x_1, x_2) \neq 0$, folgt, dass

$$0 = \det \begin{pmatrix} \cos \varphi - 1 & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi - 1 \end{pmatrix} \\ = (\cos \varphi - 1)^2 + \sin^2 \varphi$$

$$\Leftrightarrow \lambda^2 - 2\lambda \cos \varphi + 1 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \cos \varphi \pm \sqrt{\cos^2 \varphi - 1}$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = \pm 1 \quad \Leftrightarrow \varphi \in (0, \pi)$$

d) Bem: Es gilt

$$i) \lambda \text{ Eigenwert von } \varphi \Leftrightarrow \exists v \neq 0 : (\varphi - \lambda \cdot \text{id})(v) = 0 \\ \Leftrightarrow \ker(\varphi - \lambda \cdot \text{id}) \neq \{0\}$$

ii) v Eigenvektor von φ bzgl. EW λ

$$\Leftrightarrow v \neq 0 \ \& \ (\varphi - \lambda \cdot \text{id})(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow v \in \ker(\varphi - \lambda \cdot \text{id}) \setminus \{0\}$$

charakteristische Gleichung

e) Satz: Sei $\varphi \in \text{End}(V)$ [und $\dim_K V < \infty$]

Es gilt λ EW von $\varphi \Leftrightarrow \det(\varphi - \lambda \cdot \text{id}) = 0$.

Bew: λ ist kein EW von φ

$$\Leftrightarrow \ker(\varphi - \lambda \cdot \text{id}) = \{0\}$$

$$\Leftrightarrow \varphi - \lambda \cdot \text{id} \text{ injektiv}$$

$$\Leftrightarrow \varphi - \lambda \cdot \text{id} \text{ bijektiv} \Leftrightarrow \det(\varphi - \lambda \cdot \text{id}) \neq 0$$

4.6.d)
4.6.e)

□

φ Endo
 $\dim V < \infty$

f) Def: Sei $M \in K^{n \times n}$. Dann heißt $\lambda \in K$
Eigenwert von M , falls λ Eigenwert
von $\varphi_M: K^n \rightarrow K^n$

ist. Analog für die Eigenvektoren.

g) Bsp: i) Sei $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$.

$\Rightarrow \det(A - \lambda I_n) = \det \begin{pmatrix} -\lambda & 1 \\ -1 & -\lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 + 1 \neq 0$
für alle $\lambda \in \mathbb{R}$, d.h., A hat keinen EW
in \mathbb{R} [es gilt $A = [\varphi]$ für $\varphi = \frac{1}{2}$ im Bsp c].

ii) Sei $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$.

$\Rightarrow \det(A - \lambda I_n) = \lambda^2 + 1 = 0$

$\Leftrightarrow \lambda = i$ oder $\lambda = -i$

Lösen der linearen GLS

$$(A - iI_n)v = 0 \text{ bzw. } (A + iI_n)v = 0$$

führt zu den Eigenvektoren

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \quad (\text{zum EW } i)$$

und

$$v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} \quad (\text{zum EW } -i).$$

Die Vektoren (v_1, v_2) bilden eine Basis von \mathbb{C}
und A ist diagonalisierbar (über \mathbb{C}), d.h.,
in $\mathbb{C}^{2 \times 2}$ ist A ähnlich zu $\begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$.

(WA) Sei $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ eine Matrix mit reellen Ein-
trägen. Falls v Eigenvektor zum EW λ ,
dann ist auch \bar{v} Eigenvektor zum EW $\bar{\lambda}$.

(2) Sei V endlich-dim. K -VR und $\varphi \in \text{End}(V)$.

a) Satz: Seien $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ paarweise verschiedene EW von φ und v_1, \dots, v_r zugehörige Eigenvektoren. Dann ist (v_1, \dots, v_r) lin. unabhängig.

Bew: per Induktion nach $r \rightarrow \text{ÜA}$. //

Folgerung: Falls φ sogar $n = \dim_K V$ verschiedene EW hat, so ist φ auch diagonalisierbar.

b) Bem: Seien $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ verschiedene EW von φ mit den geometrischen Vielfachheiten d_1, \dots, d_r . Sei $(b_{i1}, \dots, b_{id_i})$ eine Basis des Eigenraums V_{λ_i} .

Dann ist

$$B = (b_{11}, \dots, b_{1d_1}, \dots, b_{r1}, \dots, b_{rd_r})$$

eine Basis von $V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_r}$. Falls gilt $d_1 + \dots + d_r = n$, dann gilt $V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_r} = V$

und φ ist diagonalisierbar:

$$[\varphi]_B = \left(\begin{array}{cccc|cc} \lambda_1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & \lambda_1 & & & \\ & & & & 0 & \\ & & & & & \vdots \\ & & & & & 0 \\ & & & & & & \lambda_r & \\ & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & \lambda_r \end{array} \right) \begin{array}{l} \} d_1 \\ \\ \\ \\ \\ \\ \} d_r \end{array}$$

(3) Sei K ein Körper.

a) Def: Eine Funktion $a: \mathbb{N} \rightarrow K: n \mapsto a_n$ mit der Eigenschaft, dass $\exists N \in \mathbb{N} \forall n > N: a_n = 0$ heißt Polynom mit Koeffizienten in K .

Notation: Wir schreiben solche eine Funktion

$$a = (a_0, a_1, \dots, a_N, 0, \dots)$$

als $a(t) = a_0 + a_1 t + \dots + a_N t^N$, wobei das Symbol t eine Unbestimmte und kein Element aus K ist.

$K[t] = \{a_0 + a_1 t + \dots + a_N t^N \mid a_i \in K, N \in \mathbb{N}\}$
ist die Menge aller Polynome mit Koeff. in K in der Unbestimmten t .

b) Proposition: Mit der komponentenweisen Addition und der komponentenweisen Skalarmultiplikation ist $K[t]$ ein K -VR mit Basis $(1, t, t^2, \dots)$. Insbesondere ist $K[t]$ ein unendlich-dim. K -VR.

Def: Zusätzlich kann man eine Polynommultiplikation definieren:

$$\begin{aligned} & (a_0 + a_1 t + \dots + a_N t^N) \cdot (b_0 + b_1 t + \dots + b_M t^M) \\ &= a_0 b_0 + (a_0 b_1 + a_1 b_0) t + \dots + \left(\sum_{i+j=k} a_i b_j \right) t^k \\ & \quad + \dots + a_N b_M t^{N+M} \end{aligned}$$

Satz: $(K[t], +, \cdot)$ ist eine kommutative K -Algebra,

d.h. $(K[t], +, \cdot)$ ist ein K -VR

\leftarrow skalar
 \leftarrow Polynommult.
 $(K[t], +, \cdot)$ ist ein kommutativer Ring

\cdot es gibt ein multiplikatives Neutralelement: 1

\cdot es gilt $(\lambda \cdot a) \cdot b = \lambda(a \cdot b) \quad \forall \lambda \in K, a, b \in K[t]$

Bem: Ein weiteres Bsp. für eine K -Algebra ist $K^{n \times n}$.

c) Def: Sei $a: \mathbb{N} \rightarrow K: n \mapsto a_n$ ein Polynom.

Falls $a=0$, setze $\deg(a) = -\infty$.

Für $a \neq 0$ sei $\deg(a) = \min\{N \in \mathbb{N} \mid \forall n > N: a_n = 0\}$.

Die Zahl $\deg(a) \in \mathbb{N} \cup \{-\infty\}$ heißt Grad von a .

Lemma: Seien $a, b \in K[t]$. Dann gilt

i) $\deg(a+b) \leq \max(\deg(a), \deg(b))$

ii) $\deg(a \cdot b) = \deg(a) + \deg(b)$.

Folgerung: $a, b \in K[t] \setminus \{0\} \Rightarrow a \cdot b \neq 0$,
d.h., der Ring $K[t]$ ist nullteilerfrei.

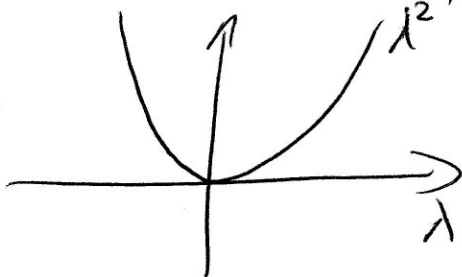
Bem: Man kann auch eine Polynomdivision (mit Rest) definieren. \rightarrow (uA)

d) Def: Zu einem Polynom $a = a_0 + a_1 t + \dots + a_n t^n \in K[t]$ kann man die Auswertungsabbildung

$$\tilde{a}: K \rightarrow K: \lambda \mapsto a_0 + a_1 \lambda + \dots + a_n \lambda^n$$

betrachten [auch: Polynomfunktion zu a]

Bsp: i) $K = \mathbb{R}$, $a = t^2$, $\tilde{a} = (\lambda \mapsto \lambda^2)$



Normalparabel

$$\text{ii) } K = \mathbb{F}_2, a = t^2, \tilde{a} = \begin{cases} 0 \mapsto 0 \\ 1 \mapsto 1 \end{cases}, \\ b = t, \tilde{b} = \begin{cases} 0 \mapsto 0 \\ 1 \mapsto 1 \end{cases}, \\ \text{d.h. } \tilde{a} = \tilde{b}, \text{ obwohl } a \neq b.$$

Bem: Man kann auch Auswertungsabb. in anderen K -Algebren betrachten!

Def: Die Zahl $\lambda \in K$ heißt Nullstelle von $a = a_0 + a_1 t + \dots + a_N t^N \in K[t]$, falls gilt $\tilde{a}(\lambda) = a_0 + a_1 \lambda + \dots + a_N \lambda^N = 0$.

Proposition: Ist $a \in K[t]$ ein Polynom vom Grad $d \geq 1$ mit einer Nullstelle $\lambda \in K$, so ex. eindeutig bestimmtes Polynom $b \in K[t]$ mit $\deg b = d-1$ und $a = (t-\lambda) \cdot b$.

Bew: (iA)

Bem: Offenbar gilt auch die Umkehrung:

Falls $a = (t-\lambda) \cdot b$, dann ist λ Nullstelle von a .

Folgerung: Ein Polynom in $K[t]$ vom Grad d hat höchstens d Nullstellen in K .

Def: Seien $a \in K[t]$ und $\lambda \in K$, so dass $a = (t-\lambda)^s \cdot b$ für $s \geq 1$ und $b \in K[t]$ mit $\tilde{b}(\lambda) \neq 0$. Dann heißt s die Vielfachheit der Nullstelle λ von a , und λ heißt s -fache Nullstelle von a .

Bem i) Seien $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ die verschiedenen Nullstellen des Polynoms $a \in K[t]$ und Vielfachheiten s_1, \dots, s_r . Dann ex. eindeutig ein Polynom $b \in K[t]$ ohne Nullstellen, so dass

$$a = (t - \lambda_1)^{s_1} \dots (t - \lambda_r)^{s_r} \cdot b$$

ii) [Fundamentalsatz der Algebra]

Jedes Polynom $a \in \mathbb{C}[t]$ mit $\deg a \geq 1$ besitzt eine Nullstelle (d.h. der Körper \mathbb{C} ist algebraisch abgeschlossen).

(4) Sei $A \in K^{n \times n}$ eine quadratische Matrix.

a) Def: Die Determinante

$$\chi_A(t) = \det(A - t \cdot I_n) \in K[t]$$

heißt charakteristisches Polynom von A

Bsp i) [vgl. Bsp 1c] $K = \mathbb{R}$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \quad \varphi \in (0, \pi)$$

$$\chi_A = \det(A - t \cdot I_n) = \begin{vmatrix} \cos \varphi - t & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi - t \end{vmatrix}$$

$$= \cos^2 \varphi - 2 \cos \varphi t + t^2 + \sin^2 \varphi$$

$$= 1 - 2 \cos \varphi t + t^2$$

ii) K beliebig, $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \in K^{2 \times 2}$

$$\Rightarrow \chi_A(t) = \begin{vmatrix} a_{11} - t & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - t \end{vmatrix}$$

$$= t^2 - (a_{11} + a_{22})t + a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

$$= t^2 - \underbrace{(\text{tr } A)}_{} t + \det A$$

Spur von $A :=$ Summe der Diagonalelemente

Satz: $\chi_A(t) \in K[t]$ ist ein Polynom von Grad n .

Es gilt

$$\chi_A(t) = (-1)^n t^n + (-1)^{n-1} (\text{tr } A) t^{n-1} + \dots + \det A$$

Bew: Aus der Leibnizformel (4.7) folgt

$$\chi_A(t) = (a_{11} - t) \cdot (a_{22} - t) \cdot \dots \cdot (a_{nn} - t)$$

+ Produkte, in denen höchstens $n-2$
Faktoren $(a_{ii} - t)$ auftreten

$$= (-1)^n t^n + (-1)^{n-1} (\text{tr } A) t^{n-1} +$$

+ Terme niedrigeren Grades //

Bem: Wir hatten die Leibnizformel (und andere Eigenschaften der Determinante) nur für Matrizen mit Einträgen aus einem Körper bewiesen. Der Ring $K[t]$ ist (nach 3c) aber nullteilerfrei und daher ist $K[t]$ in seinem Quotientenkörper $K(t)$ einbettbar. Daher gelten alle Aussagen über Determinanten von Matrizen mit Koeffizienten in $K[t]$ entsprechend.

b) Bem: Aus 1. d) folgt:

Die Eigenwerte von A sind genau die Nullstellen des charakteristischen Polynoms χ_A .

Da $\deg \chi_A = n$, folgt (euent), dass A höchstens n Eigenwerte hat.

c) Def: Sei λ Eigenwert von A . Dann heißt die Vielfachheit der Nullstelle λ in $\chi_A(t) = \det(A - t \cdot I_n)$ die algebraische Vielfachheit des Eigenwerts λ .

Proposition: Für jeden Eigenwert λ von A ist die geometrische Vielfachheit d_λ stets kleiner oder gleich der algebraischen Vielfachheit.

Bew: (11A)

Bsp: $V = \mathbb{R}$, $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\chi_A(t) = \begin{vmatrix} 1-t & 2 \\ 0 & 1-t \end{vmatrix} = (1-t)^2$$

$\rightarrow 1$ ist einziger EW von A (mit der alg. Vielfachheit 2).

Um die Eigenvektoren von A zum EW 1 zu bestimmen, betrachten wir das lineare GLS

$$(A - 1 \cdot I_n)v = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} v = 0$$

$$\Rightarrow v \in \text{Lin} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow d_1 = 1.$$

D.h. es kommt vor, dass die geom. Vielfachheit echt kleiner ist als die alg. Vielfachheit.

d) Satz: Die Matrix $A \in K^{n \times n}$ ist diagonalisierbar über K genau dann, wenn $\chi_A \in K[t]$ in Linearfaktoren zerfällt, d.h.

$$\chi_A(t) = (t - \lambda_1)^{e_1} \cdot \dots \cdot (t - \lambda_r)^{e_r},$$

und falls für jeden EW λ_i die algebraische Vielfachheit mit der geometrischen übereinstimmt.

Bew: Seien $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ die verschiedenen EW von A . Ist A diagonalisierbar und sind d_1, \dots, d_r die geometrischen Vielfachheiten der EW, so ex.

$S \in GL_n K$, so dass

$$A' := S^{-1}AS = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_1 \end{matrix}} & & & & \\ & & & & 0 \\ & & & & & & & & \\ & 0 & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \boxed{\begin{matrix} \lambda_r & 0 \\ 0 & \lambda_r \end{matrix}} \end{pmatrix}$$

$\left. \begin{matrix} \boxed{\dots} \\ \boxed{\dots} \end{matrix} \right\} d_1$
 $\left. \dots \right\} d_r$

Dabei sind die Spalten von S Eigenvektoren zu den jeweils entsprechenden EW.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \chi_A(t) &= \det(A - tI_n) = \det(S^{-1}AS - tI_n) \\ &= \det(S(A' - tI_n)S^{-1}) = \det(A' - tI_n) \\ &= \chi_{A'}(t) = \prod_{i=1}^r (\lambda_i - t)^{d_i} \end{aligned}$$

Ähnliche Matrizen haben dasselbe char. Polynom.

Es gilt $d_i = e_i \quad \forall i$.

Umgekehrt zerfällt $\chi_A(t) = (\lambda_1 - t)^{e_1} \dots (\lambda_r - t)^{e_r}$ in Linearfaktoren und $e_i = d_i \quad \forall i$.

$$\Rightarrow n = \deg \chi_A = e_1 + \dots + e_r = d_1 + \dots + d_r$$

$\Rightarrow A$ ist diagonalisierbar.

26)

□

Folgerung: Eine Matrix $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ ist diagonalisierbar genau dann, wenn für jeden EW $\lambda_i \in \mathbb{C}$ die geom. und die alg. Vielfachheit übereinstimmen.

Bew.: χ_A zerfällt über \mathbb{C} in Linearfaktoren. □

Folgerung: Jede komplexe Matrix hat einen EW.

(5) a) Unter 3d) hatten wir ein Polynom

$$a = a_0 + a_1 t + \dots + a_n t^n \in K[t]$$

die Auswertungsabb.

$$\tilde{a}: K \rightarrow K: \lambda \mapsto a_0 + a_1 \lambda + \dots + a_n \lambda^n$$

zugeordnet.

Jetzt betrachten wir eine zweite Auswertungsabb.

$$\tilde{a}: K^{n \times n} \rightarrow K^{n \times n}: M \mapsto a_0 I_n + a_1 M + \dots + a_n M^n.$$

Bem: i) Die Abb. $\Phi_M: K[t] \rightarrow K^{n \times n}; a \mapsto \tilde{a}(M)$

ist ein K -Algebra-Homomorphismus.

ii) Man kann ebenso eine Auswertungsabb. in $\text{End}_K V$ betrachten für bel. K -VR V .

b) Bsp: $a = t^2 - 2t + 1 \in \mathbb{R}[t], M = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$
 $= (t-1)^2$

$$\tilde{a}(M) = (M - I_n)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Bem: Der Ring $K[t]$ ist nullteilerfrei, aber der Ring $K^{n \times n}$ ist dies nicht (für $n \geq 2$).

• Es gilt $\forall \lambda \in K$:

$$\tilde{a}(\lambda I_n) = \tilde{a}(\lambda) I_n.$$

D.h. falls λ Nullstelle von a , so gilt

$$\tilde{a}(\lambda I_n) = 0.$$

c) Satz (Cayley-Hamilton)

Sei $M \in K^{n \times n}$. Dann gilt $\tilde{\chi}_M(M) = 0$.

d) Wdh Sei $A \in K^{n \times n}$ eine quadratische Matrix.

In (4.5) wurde gezeigt, dass

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij}), \text{ wobei}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \text{ und}$$

$$A_{ij} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}_{ij}$$

$\overset{\uparrow}{K}^{(n-1) \times (n-1)}$

Setze $a'_{ij} := (-1)^{i+j} \det(A_{ij})$.

Def: Die Matrix

$$\text{adj}(A) := (a'_{ij})_{ij} \in K^{n \times n}$$

heißt Adjungierte von A

Satz: $(\text{adj } A)^T A = (\det(A)) \cdot I_n$.

e) Beweis des Satzes von Cayley-Hamilton:

• Es gilt

$$(*) \text{adj}(A - tI_n)^T \cdot (A - tI_n) \stackrel{d)}{=} \det(A - tI_n) \cdot I_n$$

• Die Koeffizienten (aus $K[t]$) der Matrix $\text{adj}(A - tI_n)$ sind Polynome in t vom Grad $\leq n-1$.

D.h. es existieren Matrizen $B_0, \dots, B_{n-1} \in K^{n \times n}$, so dass

$$\text{adj}(A - tI_n)^T = B_0 + B_1 t + \dots + B_{n-1} t^{n-1}$$

• Dieses Polynom mit Koeffizienten in $K^{n \times n}$ setzen wir in $(*)$ ein; per Koeffizientenvergleich erhalten wir

$$(**) \begin{cases} B_0 A & = a_0 I_n \\ B_1 A - B_0 & = a_1 I_n \\ B_2 A - B_1 & = a_2 I_n \\ \vdots & \vdots \\ B_{n-1} A - B_{n-2} & = a_{n-1} I_n \\ & - B_{n-1} = (-1)^n I_n, \end{cases}$$

wobei $\chi_A = \det(A - tI_n) = a_0 + a_1 t + \dots + (-1)^n t^n$

Multiplizieren der ersten Gleichung in (***) mit I_n , der zweiten mit A , usw., der $(n+1)$ -ten mit A^n ergibt

$$0 = \tilde{\chi}_A(A)$$

□

*) Satz/Def: Für jede Matrix $A \in K^{n \times n}$ ex. genau ein Polynom μ_A minimalen Grades mit Leitkoeffizient 1, für das gilt

$$\tilde{\mu}_A = 0.$$

Das Polynom $\mu_A \in K[t]$ heißt Minimalpolynom von A .

Bew: Nach e) gilt $\tilde{\chi}_A(A) = 0$ und χ_A hat den Leitkoeffizienten $(-1)^n$. Also ex. ein Polynom mit Leitkoeffizient 1, das A annulliert.

Hieraus folgt dann die Existenz eines Polynoms mit denselben Eigenschaften und minimalen Grades.

Ang. es ex. zwei Polynome $\mu, \nu \in K[t]$ mit

$\mu = \mu_0 + \mu_1 t + \dots + t^d$ und $\nu = \nu_0 + \nu_1 t + \dots + t^d$,
 d minimal, mit

$$\hat{\mu}(A) = 0 = \hat{\nu}(A) \Rightarrow (\hat{\mu-\nu})(A) = 0$$

und $\deg \mu - \nu < d$ \hookrightarrow zur Minimalität von d .

□

Bem: Die Existenz annullierender Polynome zu linearen Abb. ist nur in endlich-dim. VR gesichert.

g) Satz: Ähnliche Matrizen haben dasselbe Minimalpolynom.

Satz: Sei $A \in K^{n \times n}$. Dann haben χ_A und μ_A dieselben Nullstellen.

Bew: (UA)

4) Bsp: $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \chi_A = \begin{vmatrix} 1-t & 1 & 1 \\ -1 & 3-t & 1 \\ 0 & 0 & 2-t \end{vmatrix} = (2-t) \cdot \begin{vmatrix} 1-t & 1 \\ -1 & 3-t \end{vmatrix} = (2-t)^3$$

$$\Rightarrow \deg \mu_A \leq 3 \Rightarrow \mu_A \in \{t-2, (t-2)^2\}$$

$$\hat{(t-2)}(A) = A - 2I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq 0$$

$$\hat{(t-2)^2}(A) = (A - 2I_3)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \mu_A = (t-2)^2$$