

# Einführung in die Optimierung

## 11. Übungsblatt



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

Fachbereich Mathematik  
Prof. Dr. Marc Pfetsch  
Dipl.-Math. Oec. Andreas Tillmann

WS 2013/14  
23./24.01.2014

### Gruppenübung

#### Aufgabe G1 (Ellipsoide)

(a) Sei

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad a = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Zeichnen Sie das Ellipsoid  $\mathcal{E}(A, a) = \{x \in \mathbb{R}^n : (x - a)^T A^{-1}(x - a) \leq 1\}$ .

(b) Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch und positiv definit und  $a \in \mathbb{R}^n$ . Zeigen Sie, dass das Ellipsoid

$$\mathcal{E}(A, a) = \{x \in \mathbb{R}^n : (x - a)^T A^{-1}(x - a) \leq 1\}$$

das Bild der Einheitskugel  $\mathcal{B} = \{u \in \mathbb{R}^n : \|u\|_2 \leq 1\}$  unter der affinen Transformation  $f(u) = A^{\frac{1}{2}}u + a$  ist. Damit ergibt sich als äquivalente Darstellung von  $\mathcal{E}$ :

$$\mathcal{E}(A, a) = \{a + A^{\frac{1}{2}}u : \|u\|_2 \leq 1\}.$$

#### Aufgabe G2 (Größe der Ecken von Polyedern)

Seien  $P = \{x \in \mathbb{R}^4 : Ax \leq b, x \geq 0\}$  und  $Q = \{x \in \mathbb{R}^3 : Bx \leq d, x \geq 0\}$ , wobei

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, d = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Sei  $v = (v_1, v_2, v_3, v_4)$  eine beliebige Ecke von  $P$  und sei  $v_i, 1 \leq i \leq 4$ , eine beliebige Koordinate von  $v$ . Geben Sie obere Schranken für den Absolutbetrag des Zählers von  $v_i$ , für den Absolutbetrag des Nenners von  $v_i$  und für  $|v_i|$  an. Lösen Sie dieselbe Aufgabe für eine beliebige Ecke  $q = (q_1, q_2, q_3)$  von  $Q$ . Kann man diese Schranken verbessern?

#### Aufgabe G3 (Die Ellipsoidmethode)

(a) Betrachte das Polyeder  $\mathcal{P} = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$  mit

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -6 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} 4 \\ -9 \end{pmatrix}.$$

Wie viele Iterationen benötigt die Ellipsoidmethode höchstens, um zu entscheiden, ob  $\mathcal{P}^0$  leer ist oder nicht?

(b) In der ersten Iteration der Ellipsoidmethode seien  $a_1 = (0, 0)^T$  und  $A_1 = 2I$  gegeben. Sei  $x + y \leq -1$  eine der verletzten Ungleichungen. Bestimme  $a_2$  und  $A_2$  und stelle die Ellipsoide  $\mathcal{E}_1$  und  $\mathcal{E}_2$  sowie die Geraden  $g := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x + y = -1\}$  und  $g_t := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x + y = 0\}$  graphisch dar.

---

---

## Hausübung

---

### Aufgabe H1 (Ellipsoide)

- (a) Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch und positiv definit und seien  $0 \neq c \in \mathbb{R}^n$  und  $a \in \mathbb{R}^n$ . Bestimmen Sie die Lösung des Optimierungsproblems

$$\begin{aligned} \min \quad & c^T x \\ \text{s.t.} \quad & (x - a)^T A^{-1} (x - a) \leq 1. \end{aligned}$$

- (b) Zeigen Sie, dass Ellipsoide konvexe Mengen sind.

### Aufgabe H2 (Der Kettenbruchalgorithmus)

Wir betrachten folgendes Problem: Gegeben sei eine Zahl  $r \in \mathbb{R}$  und ein  $\varepsilon \in \mathbb{Q}$ ,  $0 < \varepsilon < 1$ . Gesucht sind ganze Zahlen  $p, q \in \mathbb{Z}$  mit

$$1 \leq q \leq \frac{1}{\varepsilon} \quad \text{und} \quad \left| r - \frac{p}{q} \right| < \frac{\varepsilon}{q}.$$

Auf den ersten Blick ist nicht einzusehen, dass solch eine rationale Zahl  $p/q$  immer existiert, aber genau dies ist der Fall. Mehr noch, eine solche Zahl kann sogar in polynomialer Zeit bestimmt werden; dazu dient der folgende Algorithmus (vgl. Blatt 10, G2 & G3):

Input:  $r \in \mathbb{R}$ ,  $\varepsilon \in \mathbb{Q} \cap (0, 1)$ .

Output:  $p, q \in \mathbb{Z}$  mit  $1 \leq q \leq \frac{1}{\varepsilon}$  und  $\left| r - \frac{p}{q} \right| < \frac{\varepsilon}{q}$ .

- (1) Initialisierung: Setze  $i := 0$ ,  $r_0 := r$ ,  $a_0 := \lfloor r \rfloor$ ,  $p_{-2} := 0$ ,  $p_{-1} := 1$ ,  $q_{-2} := 1$  und  $q_{-1} := 0$ .
- (2) Iteriere folgende Schritte:
- (3) Setze  $p_i := a_i p_{i-1} + p_{i-2}$  und  $q_i := a_i q_{i-1} + q_{i-2}$
- (4) Falls  $q_i > \frac{1}{\varepsilon}$  **STOP** (gib  $p = p_{i-1}$  und  $q = q_{i-1}$  aus).
- (5) Falls  $r_i = a_i$  **STOP** (gib  $p = p_i$  und  $q = q_i$  aus).
- (6) Setze  $r_{i+1} := \frac{1}{r_i - a_i}$  und  $a_{i+1} := \lfloor r_{i+1} \rfloor$
- (7) Setze  $i := i + 1$  und gehe zu (3).

Approximieren Sie den Wert  $\sqrt{3} = 1.7320508\dots$  mit einer Genauigkeit von  $\varepsilon = 0.01$  durch eine rationale Zahl, d.h., finden Sie

$$p, q \in \mathbb{N} \text{ mit } \left| \sqrt{3} - \frac{p}{q} \right| < \frac{0.01}{q}, \quad 1 \leq q \leq 100.$$

### Aufgabe H3 (Die Ellipsoidmethode)

Bestimmen Sie mit Hilfe der Ellipsoidmethode einen Punkt des Polytopes  $\mathcal{P} := \{x \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x_i \leq 2, i = 1, 2\}$ . Beginnen Sie mit  $R = 3$  für  $\mathcal{E}_0$ . Irrationale Zahlen sollen mit Hilfe des Algorithmus aus Aufgabe H2 gerundet werden (Genauigkeit  $\varepsilon = 0.01$ ). Sie dürfen für diese Aufgabe annehmen, dass dies keine weiteren Auswirkungen auf die Korrektheit der Ellipsoidmethode hat.