

Kapitel 7 Eigenvektoren undEigenwerteBeispiel und Wiederholung

Betrachte $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ linear mit

$$\varphi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} \frac{1}{4}x + \frac{3}{4}y \\ \frac{3}{4}x + \frac{1}{4}y \end{pmatrix}$$

Frage: Was ist $\varphi^{15} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \underbrace{\varphi \circ \dots \circ \varphi}_{15\text{-mal}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

oder $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$??!

ZB: $\varphi^2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \varphi \begin{pmatrix} \frac{1}{4}x + \frac{3}{4}y \\ \frac{3}{4}x + \frac{1}{4}y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{8}x + \frac{3}{8}y \\ \frac{3}{8}x + \frac{5}{8}y \end{pmatrix}$

Matrix-version: Basis $B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

Kanonisch $\rightarrow {}_B(\varphi)_B = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix}$

LAP Kap 7

zu Bsp

(2)

$$\Rightarrow {}_B(\varphi^2)_B = ({}_{\varphi} \circ \varphi)_B = {}_B(\varphi)_B \cdot {}_B(\varphi)_B$$

$$= {}_B(\varphi)_B^2 \quad \text{bzw allgemein: } {}_B(\varphi^n)_B = {}_B(\varphi)_B^n$$

Gesucht: ${}_B(\varphi)^{15}_B = {}_B(\varphi^{15})_B$

z.B. $\begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{8} & \frac{3}{8} \\ \frac{3}{8} & \frac{5}{8} \end{pmatrix}$

Trick: Wähle ~~be~~ eine bessere Basis!

$$\varphi \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\varphi \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \left(-\frac{1}{2}\right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Später: $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ Eigenvektor zum Eigenwert 1

und $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ist ein Eigenvektor zum Eigenwert $-\frac{1}{2}$

Mit $\tilde{B} := \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ gilt also

$$E_{\tilde{B}}(\varphi)_{\tilde{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

LAP Kap 7

3

zu Bsp: $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \varphi \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \varphi \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \varphi \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{1}{2}\right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

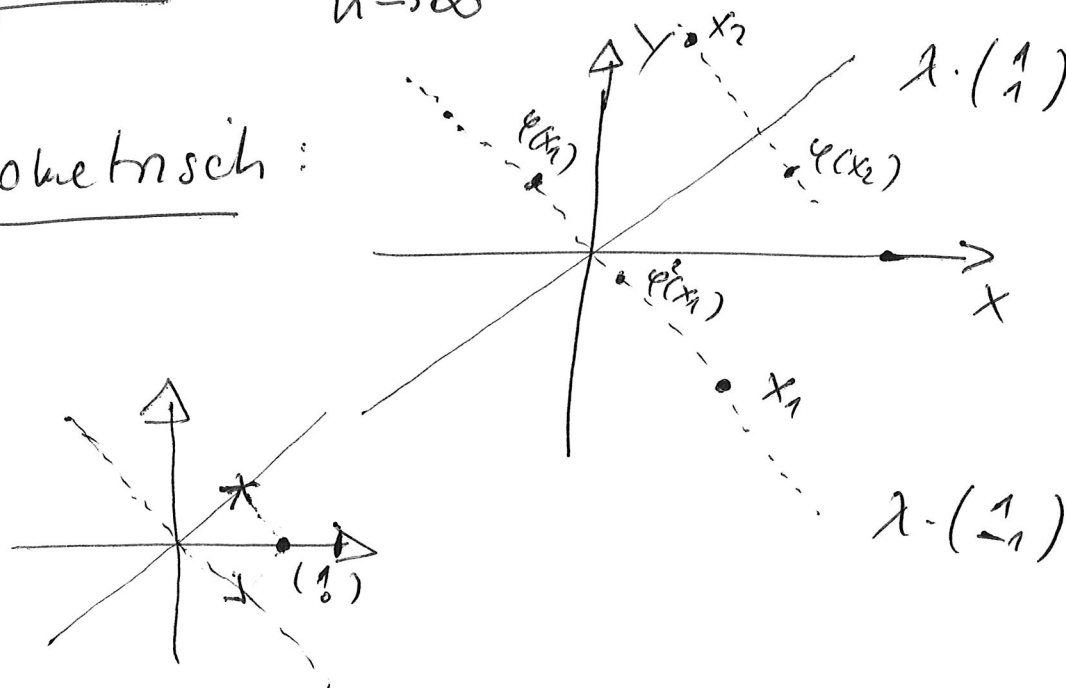
dh $\forall n \in \mathbb{N}$: $\varphi^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \cdot 1^n \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^n \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

insbesondere: $\varphi^{15} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \left(\frac{1}{2}\right)^{16} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{2} - \left(\frac{1}{2}\right)^{16} \\ \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{2}\right)^{16} \end{pmatrix}$$

außerdem: $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

geometrisch:



LAP Kap 7

(4)

zu Bsp: Wie kommt man auf 1 und $-\frac{1}{2}$?

und $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$?

Lösen des LGS: $\varphi(v) = \lambda \cdot v$, d.h.

mit B kanonischer Basis löse

$$\left(\begin{matrix} \varphi \\ B \end{matrix} - \lambda E \right) \cdot (v)_B = 0 \quad (*)$$

(*) hat natürlich $\forall \lambda$ immer die Lösung

$(v)_B = 0$, die ist nicht interessant

\leadsto nur interessant Lsg $(v)_B \neq 0$

Had' Hat also (*) für λ eine nichttriviale

Lösung $\Rightarrow \det \left(\begin{matrix} \varphi \\ B \end{matrix} - \lambda E \right) = 0$

In unserem Fall:

$$0 \stackrel{!}{=} \det \begin{pmatrix} \frac{1}{4} - \lambda & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} - \lambda \end{pmatrix} = \left(\frac{1}{4} - \lambda \right)^2 - \frac{9}{16}$$

$$= \lambda^2 - \frac{1}{2}\lambda - \frac{1}{2} \quad \text{Lsg } \lambda_{1,2} = \frac{1}{4} \pm \frac{3}{4}$$

1948

1949

1950

1951

1952

1953

1954

1955

1956

1957

1958

1959

1960

LAP Kap 7

⑥

\Rightarrow Löse (*) für $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_2 = -\frac{1}{2}$

$$\underline{\lambda_1 = 1} : \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & -\frac{3}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\stackrel{\text{Gauß}}{=} \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} & \frac{3}{4} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow (v_1)_B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ ist EV.}$$

$$\underline{\lambda_2 = -\frac{1}{2}} \quad \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{3}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{3}{4} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \Rightarrow (v_2)_B = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ ist EV.}$$

Definition (Eigenvektoren und Eigenwerte)

① Es sei V ein K -VR und $\varphi: V \rightarrow V$ linear.

Ein Element $\lambda \in K$ heißt Eigenwert von φ , wenn es $v \in V \setminus \{0\}$ ($v \neq 0$) gibt mit $\varphi(v) = \lambda \cdot v$, und jeder Vektor $v \neq 0$, der diese Gleichung erfüllt, heißt Eigenvektor von φ zum Eigenwert λ .

Der Unterraum $V_\lambda := V_\lambda(\varphi) := \text{Kern}(\varphi - \lambda \text{id}_V)$
 $= \{v \in V \mid \varphi(v) = \lambda \cdot v\}$ heißt Eigenraum
 von φ zum Eigenwert λ

(Beachte V_λ ist als Kern immer ein Unterraum)

Die Dimension d_λ von V_λ , $d_\lambda := \dim V_\lambda$,
 heißt geometrische Vielfachheit des
Eigenwerts λ .

zu Def EW/EV. Damit ist $\lambda \in \mathbb{K}$ genau

dann ein Eigenwert von φ , falls $V_\lambda(\varphi) \neq \{0\}$
d.h. falls $d_\lambda \geq 1$ gilt.

In diesem Fall ist $V_\lambda(\varphi) \setminus \{0\}$ die Menge
aller Eigenvektoren zum Eigenwert λ .

Die Abbildung φ heißt diagonalisierbar,

wenn V eine Basis B aus Eigenvektoren
von φ besitzt, d.h. wenn es eine Basis B
gibt derart, dass $[B(\varphi)_B]$ Diagonalgestalt
hat.

② Für $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ betrachten wir

$\varphi_A: L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^n)$ definiert durch $\varphi_A(x) := A \cdot x$

Ein Element $\lambda \in \mathbb{K}$ heißt Eigenwert von A ,

wenn $\lambda \in \mathbb{K}$ ein Eigenwert von φ_A ist, d.h.

wenn $x \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}$ existiert mit

$$A \cdot x = \lambda \cdot x$$

Zu Def EW/EV : Entsprechend heißt

$$\text{Kern}(\varphi_A - \lambda \text{id}_{K^n}) = \{ x \in K^n \mid Ax = \lambda x \}$$

der Eigenraum von A zum Eigenwert λ

Alle weiteren Aussagen/Definitionen übertragen sich analog auf Matrizen, etwa:

$A \in K^{n \times n}$ heißt diagonalisierbar, falls φ_A diagonalisierbar ist.

Satz (charakteristische Gleichung)

① Für $\varphi \in L(V, V)$ mit $\dim V < \infty$ gilt:

$$\lambda \text{ ist EW von } \varphi \iff \det(\varphi - \lambda \text{id}) = 0$$

② Für $A \in K^{n \times n}$ gilt:

$$\lambda \text{ ist EW von } A \iff \det(A - \lambda E) = 0$$

Die letzte Formel heißt auch charakteristische Gleichung.

Beweis charak. Gl : zu ① :Sei λ EW von $\varphi \iff \text{Kern}(\varphi - \lambda \text{id}) \neq \{0\}$ $\iff (\varphi - \lambda \text{id})$ nicht injektiv $\iff (\varphi - \lambda \text{id})$ nicht bijektiv $\dim V < \infty$

Dini Formel

 $\iff \det(\varphi - \lambda \text{id}) = 0$ zu ② : λ EW von A $\iff (A - \lambda E)$ ist nicht invertierbar
wie ① $\iff \det(A - \lambda E) = 0$

□

Beispiele : ① $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $\varphi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ 0 \end{pmatrix}$. $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ kanonisch

$$\begin{aligned} 0 &\stackrel{!}{=} \det(\varphi - \lambda \text{id}) = \det \left[\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \right] \\ &= \det \left[\begin{pmatrix} -\lambda & 1 \\ 0 & -\lambda \end{pmatrix} \right] = \lambda^2 \end{aligned}$$

zu Bsp ①: $\Rightarrow \lambda = 0$ ist der einzige

Eigenwert von φ . Berechne EV:

$$V_0(\varphi) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid \varphi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x \in \mathbb{R} \right\} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$\Rightarrow d_0(\varphi) = 1$ mit Eigenvektor $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \Delta$ φ ist nicht diagonalisierbar

② $A := \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix}$ (Bsp vom Anfang)

Charak. Gl: $0 = \det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} \frac{1}{4} - \lambda & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} - \lambda \end{vmatrix}$

$= \lambda^2 - \frac{1}{2}\lambda - \frac{1}{2}$ mit ^{EW} ~~EW~~ $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -\frac{1}{2}$

und ~~E~~ $V_1(A) = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), V_{-\frac{1}{2}}(A) = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$

Die EV v_1 und v_2 sind linear unabhängig

$\Rightarrow (v_1, v_2)$ ist eine Basis aus EV

$\Rightarrow A$ ist diagonalisierbar

Also gilt für $\varphi_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $\varphi_A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} := A \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

, die durch die Matrix A bzgl. der
kanonischen Basis $\mathcal{B}_0 = (e_1, e_2)$ gegeben

Abbildung, ${}_{\mathcal{B}}(\varphi_A)_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} =: A'$

mit $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ (diagonalisierbar)

Mit Hilfe der Transformationsmatrix

$$S := {}_{\mathcal{B}_0}(\text{id})_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

gilt daher $A' = {}_{\mathcal{B}}(\varphi_A)_{\mathcal{B}}$

$$= {}_{\mathcal{B}}(\text{id})_{\mathcal{B}_0} {}_{\mathcal{B}_0}(\varphi_A)_{\mathcal{B}_0} {}_{\mathcal{B}_0}(\text{id})_{\mathcal{B}} = S^{-1} A S$$

dh. A ist diagonalisierbar

$\iff A$ ist ähnlich zu einer
Diagonalmatrix.

Bsp (3)

$K = \mathbb{R}$

$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ -1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + 1$$

hat keine reelle Nullstelle \Rightarrow keine EW.Bsp (4)

$K = \mathbb{C}$

$A := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

Charakt Gl: $0 = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ -1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + 1 = (\lambda - i)(\lambda + i)$

 \Rightarrow Eigenwerte $\lambda_1 = i$ und $\lambda_2 = -i$ \Rightarrow Lösen der LGS liefert Eigenvektoren

$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$ zum EW $+i$ und $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix}$

zum EW $-i$ mit $V_{\pm i}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ \pm i \end{pmatrix} \right\}$

 v_1 und v_2 sind linear unabh. über \mathbb{C}

$\Rightarrow B' := \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} \right\}$ Basis von \mathbb{C}^2

und mit $S := {}_{B_0}(\text{id})_{B'}$ = $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix}$ $B_0 = (e_1, e_2)$

gilt $S^{-1} A S = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$ diagonalisierbar