

LAP Kap 6

Zu Beweis Spaltenrang = Zeilenrang:

(12)

Gaußverfahren \Rightarrow Zeilenrang(A) = Zeilenrang(C),

wobei C in gestufter Form und $Ax=0 \Leftrightarrow Cx=0$

C gestuft $\Rightarrow r = \text{Zeilenrang}(C) =$

Spaltenrang(C) klar da gestuft.

Damit Dim-Formel für L_C liefert:

$$n = d(L_C) + r(C) = \text{defekt}(L_A) + r$$

$$Ax=0$$

$$\Leftrightarrow Cx=0$$

Dim-Formel für L_A liefert:

$$n = d(L_A) + \text{rang}(A) \Rightarrow \text{rang}(A) = r$$

$$= \text{Zeilenrang}(A) = \text{Rang beim Gaußverfahren} \quad \square$$

Korollar Für $A \in K^{m \times n}$ gilt

$$r(A) = r(A^T)$$

Beispiel (Rangbestimmung via Gauß)

$$A \in \mathbb{R}^{4 \times 3}, \quad A := \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \\ 4 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Wende Gauß auf A^T (Vorteil: direkte Basis von $\text{Span}(A^1, \dots, A^n)$)

$$\begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ -1 & -1 & -1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \rightarrow \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 4 & 4 \end{array} \rightarrow \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$\Rightarrow \text{Rang } A = 2$ mit Basis von $\text{Span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}\right\}$

gegeben durch $\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}\right\}$

denn $\text{Span}(\text{Zeilen})$ ändert sich nicht bei Gauß.

Die Matrix einer linearen Abbildung

Es sei $L \in L(V, W)$ $\dim V, \dim W < \infty$

$A = (v_1, \dots, v_n)$ Basis von V , $B = (w_1, \dots, w_m)$

Basis von W . Die Bilder $L(v_k) \in W$

können dann bzgl. der Basis B von W

entwickelt werden:

$$L(v_k) = \sum_{i=1}^m a_{ik} w_i \quad 1 \leq k \leq n.$$

Wir fassen a_{ik} ($1 \leq i \leq m$) spaltenweise
zu einer Matrix $A = (a_{ik}) \in \mathbb{K}^{m \times n}$

zusammen; diese wird mit ${}_B L_A$

berechnet. Die k -te Spalte von ${}_B L_A$

ist dann $\begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{mk} \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor

von Lv_k bzgl. B $\left[= (Lv_k)_B \right]$.

Beispiel ① : $V = W = \{a_0 + a_1 t + a_2 t^2 \mid a_0, a_1, a_2 \in \mathbb{K}\}$
 $= \mathbb{P}_2(\mathbb{K})$

$$L(p) := p', \quad \mathcal{A} = (1, t, t^2) = \mathcal{B}$$

$$\left. \begin{array}{l} L(1) = 0 = 0 \cdot 1 + 0 \cdot t + 0 \cdot t^2 \\ L(t) = 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot t + 0 \cdot t^2 \\ L(t^2) = 2t = 0 \cdot 1 + 2 \cdot t + 0 \cdot t^2 \end{array} \right\} \Rightarrow {}_{\mathcal{B}} L_{\mathcal{B}} = \begin{array}{c} \begin{matrix} & 1 & t & t^2 \end{matrix} \\ \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} 1 \\ t \\ t^2 \end{matrix} \end{array}$$

② Nullabbildung $\mathcal{O}: V \rightarrow W$ $\mathcal{O}(v) := 0 \quad \forall v \in V$

$$\Rightarrow {}_{\mathcal{B}} (\mathcal{O})_{\mathcal{A}} = \mathbf{0} \text{ Matrix} \quad \forall \text{ Basen } \mathcal{A}, \mathcal{B}$$

③ id: $V \rightarrow V$ mit $\mathcal{A} \neq \mathcal{B}$ Basen

$${}_{\mathcal{B}} (\text{id})_{\mathcal{B}} = E \quad (\text{Einheitsmatrix})$$

${}_{\mathcal{B}} (\text{id})_{\mathcal{A}} =$ Transformationsmatrix von \mathcal{A} nach \mathcal{B} von vorher.

④ Drehung um Winkel α in \mathbb{R}^2 : \mathcal{D}_{α}

$$\text{Komplex: } (x_1 + ix_2) \mapsto e^{i\alpha} (x_1 + ix_2) = \dots$$

$$= (\cos(\alpha) + i \sin(\alpha)) (x_1 + ix_2) = (\cos(\alpha)x_1 - \sin(\alpha)x_2) \\ + i(\sin(\alpha)x_1 + \cos(\alpha)x_2)$$

$$\underline{\text{zu } D_\alpha:} \quad D_\alpha \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \cos \alpha - \sin(\alpha) x_2 \\ \sin(\alpha) x_1 + \cos(\alpha) x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

$$\text{d.h. } D_\alpha = L_A \text{ mit } A = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$$

$$= {}_{\mathcal{B}_0} (D_\alpha)_{\mathcal{B}_0} \text{ mit kanonischer Basis } \mathcal{B}_0 = (e_1, e_2)$$

$$\text{Kern}(D_\alpha) = \{0\} \Rightarrow D_\alpha \text{ injektiv} \Rightarrow \text{bijektiv} \\ \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\text{mit } (D_\alpha)^{-1} = D_{-\alpha}$$

⑤ Für $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$ gilt für $L_A \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$

mit den kanonischen Basen $\mathcal{B}_0 = (e_1, \dots, e_n)$

von \mathbb{K}^n und $\mathcal{B}_1 = (e_1, \dots, e_m)$ von \mathbb{K}^m gilt:

$$L_A(e_k) = A \cdot e_k = \begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{mk} \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^m a_{ik} e_i$$

$$\text{d.h. } {}_{\mathcal{B}_1} (L_A)_{\mathcal{B}_0} = A.$$

(Koordinatenvektor)

Satz Sei $L_1, L_2 \in L(V, W)$ mit Basen \mathcal{A} von V und \mathcal{B} von W . Dann gilt:

$$\textcircled{1} \quad (L_1(v))_{\mathcal{B}} = {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} \cdot (v)_{\mathcal{A}}$$

$$\textcircled{2} \quad {}_{\mathcal{B}}(\lambda_1 L_1 + \lambda_2 L_2)_{\mathcal{A}} = \lambda_1 {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} + \lambda_2 {}_{\mathcal{B}}(L_2)_{\mathcal{A}}, \text{ dh.}$$

 ${}_{\mathcal{B}}(\cdot)_{\mathcal{A}} : L(V, W) \rightarrow K^{\dim W \times \dim V}$ ist linear.
Beweis: zu $\textcircled{1}$ Sei $\mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$, $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_m)$

$$\text{und } v = \sum_{i=1}^n x_i v_i, \text{ dh. } (v)_{\mathcal{A}} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow L_1(v) = L_1\left(\sum_{i=1}^n x_i v_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i L_1(v_i)$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i \sum_{k=1}^m a_{ki} w_k = \sum_{k=1}^m \left(\sum_{i=1}^n a_{ki} x_i\right) w_k$$

$$\text{mit } {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} = (a_{ki}), \text{ dh. } (L_1(v))_{\mathcal{B}}$$

$$= \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^n a_{1i} x_i \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^n a_{mi} x_i \end{pmatrix} = {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} (v)_{\mathcal{A}}$$

zu $\textcircled{2}$: klar, weil alle Koeff. sich entsprechend addieren.

Satz ^(Verknüpfung) Seien U, V, W endl. dimensionale K -VR
und $L_1 \in L(U, V)$ sowie $L_2 \in L(V, W)$.

Dann ist $L_2 \circ L_1 : U \rightarrow W$ linear und

sind $\mathcal{A}, \mathcal{B}, \mathcal{C}$ Basen von U, V, W so gilt:

$${}_{\mathcal{C}}(L_2 \circ L_1)_{\mathcal{A}} = {}_{\mathcal{C}}(L_2)_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} \quad \text{Matrixmult.}$$

Beweis: zunächst gilt für $u_1, u_2 \in U$ und $\lambda_1, \lambda_2 \in K$

$$\begin{aligned} (L_2 \circ L_1)(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) &= L_2(L_1(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2)) \\ &= L_2(\lambda_1 L_1(u_1) + \lambda_2 L_1(u_2)) = \lambda_1 L_2(L_1(u_1)) + \lambda_2 L_2(L_1(u_2)) \\ &= \lambda_1 (L_2 \circ L_1)(u_1) + \lambda_2 (L_2 \circ L_1)(u_2) \Rightarrow L_2 \circ L_1 \text{ linear.} \end{aligned}$$

Für alle Matrizen A gilt $A \cdot e_k = A^k$ (k -te Spalte)

Teste beide Seiten mit $e_k \in \mathcal{A} = (u_1, \dots, u_2)$

$${}_{\mathcal{C}}(L_2 \circ L_1)_{\mathcal{A}} \cdot e_k = {}_{\mathcal{C}}(L_2 \circ L_1)_{\mathcal{A}} (u_k)_{\mathcal{A}} \stackrel{①}{=} (L_2 \circ L_1(u_k))_{\mathcal{C}}$$

$${}_{\mathcal{C}}(L_2)_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} e_k = {}_{\mathcal{C}}(L_2)_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}(L_1)_{\mathcal{A}} (u_k)_{\mathcal{A}} \stackrel{①}{=} {}_{\mathcal{C}}(L_2)_{\mathcal{B}} (L_1 u_k)_{\mathcal{B}}$$

$$\stackrel{①}{=} (L_2(L_1(u_k)))_{\mathcal{C}} = (L_2 \circ L_1(u_k))_{\mathcal{C}} \Rightarrow \text{Beh.} \quad \square$$

Korollar (Basiswechsel)

Es seien $\mathcal{A}, \mathcal{A}'$ Basen von V , $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ Basen von W
 und $L \in L(V, W)$. Dann gilt:

$${}_{\mathcal{B}'}(L)_{\mathcal{A}'} = {}_{\mathcal{B}'}(\text{id})_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}(L)_{\mathcal{A}} \cdot (\text{id})_{\mathcal{A}'}_{\mathcal{A}}$$

Im Spezialfall $V=W$ und $\mathcal{A}=\mathcal{B}$ und $\mathcal{A}'=\mathcal{B}'$

$$\text{gilt: } {}_{\mathcal{B}}(L)_{\mathcal{B}} = {}_{\mathcal{B}}(\text{id})_{\mathcal{B}'} \cdot {}_{\mathcal{B}'}(L)_{\mathcal{B}'} \cdot (\text{id})_{\mathcal{B}'}_{\mathcal{B}}$$

$$= \left[{}_{\mathcal{B}'}(\text{id})_{\mathcal{B}} \right]^{-1} \cdot {}_{\mathcal{B}'}(L)_{\mathcal{B}'} \cdot (\text{id})_{\mathcal{B}'}_{\mathcal{B}}$$

Beweis: ${}_{\mathcal{B}'}(L)_{\mathcal{A}'} = {}_{\mathcal{B}'}(\text{id}_W \circ L \circ \text{id}_V)_{\mathcal{A}'}$

Satz $= {}_{\mathcal{B}'}(\text{id})_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}(L)_{\mathcal{A}} \cdot (\text{id})_{\mathcal{A}'}_{\mathcal{A}} =, \text{ Beh. } \square$

Definition (ähnlich) Zwei Matrizen $A, B \in K^{n \times n}$

heißen ähnlich, falls es eine invertierbare
 Matrix $S \in K^{n \times n}$ gibt mit $A = S^{-1} B \cdot S$.

Satz und Definition (Det(L), Spur(L))

Es sei V ein endl. dimensionaler \mathbb{K} -VR und $V \in L(V, V)$. Dann ist die Determinante und die Spur von L definiert durch

$$\det(L) := (\text{KZ}) \det({}_B(L)_B) \text{ und}$$

$$\text{Spur}(L) := \text{Spur}_B({}_B(L)_B) \text{ f\"ur eine}$$

Basis B von V . Die Definition h"angt nicht von der speziellen Wahl von B ab.

Beweis: Seien A und B Basen von V .

$$\Rightarrow \det_B(L)_B = \det \begin{bmatrix} (\text{id})_B^{-1} & & \\ & (L)_A & \\ & & (\text{id})_B \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{mult.} &= \det({}_A(\text{id})_B^{-1}) \cdot \det_A(L)_A \cdot \det_A(\text{id})_B \\ &= \underbrace{\det({}_A(\text{id})_B^{-1})}_{= \det({}_A(\text{id})_B)^{-1}} \cdot \det_A(L)_A \cdot \det_A(\text{id})_B \end{aligned}$$

$$= \det_A(L)_A \cdot \text{Spur}_B(L)_B = \text{Spur} \begin{bmatrix} (\text{id})_B^{-1} & & \\ & (L)_A & \\ & & (\text{id})_B \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{Spur}(AB) &= \text{Spur}(BA) \\ &= \text{Spur} \begin{bmatrix} (\text{id})_B & & \\ & \underbrace{(\text{id})_B^{-1} (L)_A}_{= E} & \\ & & (\text{id})_B \end{bmatrix} = \text{Spur}_A(L)_A \quad \square \end{aligned}$$