

# LAP Kop 1

10

Zu Bsp (1) :  $\sum_{k=1}^n \lambda_k e_k = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\Leftrightarrow 0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_n$$

Außerdem gilt  $\text{Span}_{\mathbb{K}}(e_1, \dots, e_n) = \mathbb{K}^n$

Schreibweise:  $e_k$  heißt auch der  $k$ -te

Einheitsvektor in  $\mathbb{K}^n$ .

(2) Die Vektoren  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

sind linear abhängig, denn:

Gesucht  $\lambda_1, \dots, \lambda_4$  nicht alle Null mit

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1 + \lambda_2 \\ \lambda_2 + \lambda_4 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 \\ \lambda_1 + \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_4 = 0 \\ \lambda_3 + \lambda_4 = 0 \end{cases}$$

z.B. Lösung:  $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1, \lambda_4 = 1, \lambda_3 = -1$

# Kapitel 2 Matrizen und lineare Gleichungssysteme

Definition (Matrix  $K$ : , Matrizen )

① Ein rechteckiges Schema

$$A = (a_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

von Elementen  $a_{ij} \in K$  heißt eine  
 $m \times n$ -Matrix mit  $m$  Zeilenvektoren

$(a_{i1}, \dots, a_{in}) \quad i=1, \dots, m$  und

$n$  Spaltenvektoren

$$\begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix} \quad j=1, \dots, n$$

$K^{m \times n}$  bezeichne die Menge aller  $m \times n$ -Matrizen.

## LAP Kap 2

(2)

Zu Def Matrix: (2) In  $\mathbb{K}^{m \times n}$  definiert man

eine Addition durch für  $A = (a_{ij})$  und  $B = (b_{ij})$

$$\text{durch } A + B := (a_{ij} + b_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & \dots & a_{1n} + b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & \dots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}$$

und Skalarmultiplikation für  $\lambda \in \mathbb{K}$  durch

$$\lambda A := (\lambda \cdot a_{ij}) = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \dots & \lambda a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \dots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}$$

Satz  $\mathbb{K}^{m \times n}$  bildet einen  $\mathbb{K}$ -Vektorraum

mit der Nullmatrix  $O_{m \times n} = (0)_{ij}$  als

Nullvektor. Beweis wie  $\mathbb{K}^n$ .

Definition (Matrixoperationen)

(1) In  $\mathbb{K}^{m \times n}$  definiert man die zu  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$

$A = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{m \times n}$  transponierte Matrix

$$A^T := (a_{ji}) \in \mathbb{K}^{n \times m} \quad \left( \begin{array}{l} \text{Zeilen und Spalten} \\ \text{vertauschen} \end{array} \right)$$

zu Def Matr $\times$ opn: (2) In  $\mathbb{C}^{m \times n}$  definiert

man die zu  $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{m \times n}$  Konjugierte

Matrix  $\bar{A} := (\bar{a}_{ij}) \in \mathbb{C}^{m \times n}$

Die Matrix  $A^* := \bar{A}^T = (\bar{a}_{ji}) \in \mathbb{C}^{n \times m}$

heißt die zu  $A$  adjungierte Matrix.

(3) Ist  $m = n$ , so heißt  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$

quadratisch. Dabei heißt  $E = E_n = (\delta_{ij}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \ddots \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$

die  $n \times n$  Einheitsmatrix ( $\delta_{ij}$  Kronecker)

Für quadratisches  $A = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{n \times n}$  heißt

Spur  $A := \sum_{i=1}^n a_{ii}$  die Spur von  $A$ .

Beispiele (1)  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$

$$\Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$$

(2)  $A = \begin{pmatrix} 1+i & 1 \\ i & 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^{2 \times 2} \Rightarrow A^* = \begin{pmatrix} 1-i & -i \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$

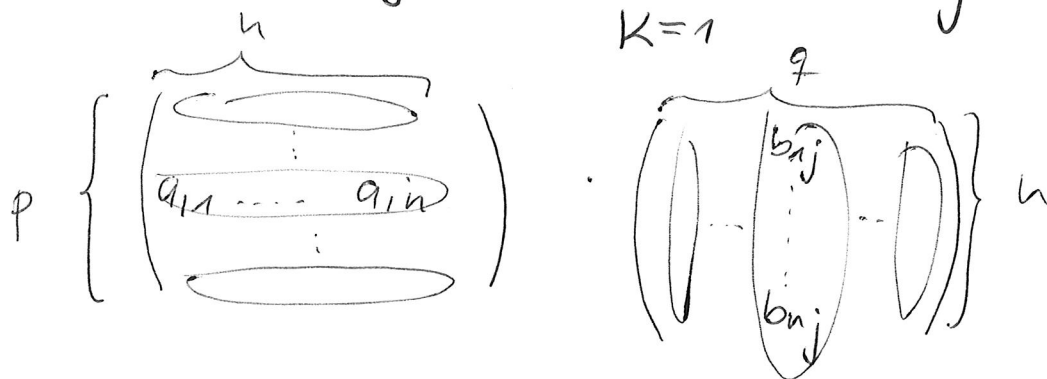
(3)  $\text{Spur} \begin{pmatrix} 1+i & 1 \\ i & -i \end{pmatrix} = 1$      $\text{Spur}(E_n) = n.$

### Definition (Matrizenmultiplikation)

Für  $A = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{p \times n}$  und  $B = (b_{ij}) \in \mathbb{K}^{n \times q}$

definiert man  $C = (c_{ij}) = A \cdot B \in \mathbb{K}^{p \times q}$

$$\text{durch } c_{ij} := \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$$



Bem: (1)  $C = A \cdot B$  ist nur definiert,

wenn # Spalten von  $A =$  # Zeilen von  $B$

↖ Anzahl ↗

(2) Für die  $j$ -te Spalte von  $A \cdot B$ ,  $\begin{pmatrix} c_{1j} \\ \vdots \\ c_{pj} \end{pmatrix}$  gilt:

$$\begin{pmatrix} c_{1j} \\ \vdots \\ c_{pj} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{k=1}^n a_{1k} b_{kj} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^n a_{pk} b_{kj} \end{pmatrix} = \sum_{k=1}^n b_{kj} \begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{pk} \end{pmatrix}, \text{ d.h.}$$

↖  $k$ -te Spalte von  $A$

die  $j$ -te Spalte von  $A \cdot B$  ist eine Linearkombination der Spalten von  $A$  mit Koeffizienten  $b_{kj}$ .

Beispiele: (1)  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$   $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$

$$A \cdot B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}, \quad A \cdot B = \begin{pmatrix} 6 & 6 \\ 15 & 15 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

$$B \cdot A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}, \quad B \cdot A = \begin{pmatrix} 5 & 7 & 9 \\ 5 & 7 & 9 \\ 5 & 7 & 9 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

(Im Allgemeinen höchstens eines der Produkte  $A \cdot B$  oder  $B \cdot A$  definiert)

Beispiele (2)  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \text{ dh. } \neq$$

auch für quad. Matrizen ist  $AB \neq BA$  i. A.

(3)  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ dh.}$

$$A \cdot B = 0 \not\Rightarrow A=0 \text{ oder } B=0.$$

Satz (Rechenregeln für die Matrizenmult.)

(1) Für  $A \in \mathbb{K}^{p \times m}$ ,  $B \in \mathbb{K}^{m \times n}$ ,  $C \in \mathbb{K}^{n \times q}$

gilt  $A \cdot (B \cdot C) = (A \cdot B) \cdot C$  in  $\mathbb{K}^{p \times q}$

(2) Für  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$  um gilt:

$$E_m \cdot A = A = A \cdot E_n$$

(3) Für  $A \in \mathbb{K}^{p \times m}$ ,  $B, C \in \mathbb{K}^{m \times q}$  gilt

$$A \cdot (B + C) = AB + AC \text{ und}$$

zu Rechenregeln Matr. mult:

zu ③: für  $A, B \in \mathbb{K}^{p \times m}$ ,  $C \in \mathbb{K}^{m \times q}$

$$\text{gilt } (A+B) \cdot C = AC + BC.$$

④ Für  $A \in \mathbb{K}^{p \times m}$ ,  $B \in \mathbb{K}^{m \times q}$  gilt

$$(A \cdot B)^T = B^T \cdot A^T, \quad (A \cdot B)^* = B^* \cdot A^*$$

⑤ Für  $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$  gilt:

$$\text{Spur}(A \cdot B) = \text{Spur}(B \cdot A).$$

Beweis: zu ①: Sei  $A \cdot (B \cdot C) = (d_{ij})$

und  $(A \cdot B) \cdot C = (\tilde{d}_{ij}) \in \mathbb{K}^{p \times q}$ . Dann

$$d_{ij} = \sum_{k=1}^m a_{ik} \left( \sum_{\ell=1}^n b_{k\ell} c_{\ell j} \right)$$

$$= \sum_{k=1}^m \sum_{\ell=1}^n a_{ik} b_{k\ell} c_{\ell j} = \sum_{\ell=1}^n c_{\ell j} \underbrace{\left( \sum_{k=1}^m a_{ik} b_{k\ell} \right)}_{(A \cdot B)_{i\ell}}$$

$$= \tilde{d}_{ij}$$



Zu Beweis Rechenregeln (2): Sei  $A = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{m \times n}$

und  $(b_{ij}) = E_m \cdot A$ ,  $(c_{ij}) = A \cdot E_n \in \mathbb{K}^{m \times n}$

$$\Rightarrow b_{ij} = \sum_{k=1}^m \delta_{ik} a_{kj} = a_{ij} \quad \text{sowie}$$

↑  
Kronecker

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} \delta_{kj} = a_{ij}$$

(3) ist einfach und (4)+(5) Übung.

## Lineare Gleichungssysteme (LGS)

Sei  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$  und  $B \in \mathbb{K}^{m \times 1}$  ( $\cong \mathbb{K}^m$ )

Wir betrachten das inhomogene lineare

Gleichungssystem ( $A = (a_{ij})$   $B = (b_i)$ )

$$(L) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$