

# Funktionalanalysis

## 3. Übungsblatt (mit Lösungshinweisen)



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

Fachbereich Mathematik  
Prof. Dr. Burkhard Kümmerer  
Andreas Gärtner

Wintersemester 2012/2013  
01./02. November 2012

### Gruppenübung

#### Aufgabe G9 (Quotientenabbildung)

Seien  $E, F$  normierte Räume,  $T : E \rightarrow F$  linear und  $H \subseteq E$  ein abgeschlossener Teilraum, sodass  $H \subseteq \ker T$ . Dann kann man  $\tilde{T} : E/H \rightarrow F$  kanonisch definieren und es ist  $\|T\| = \|\tilde{T}\|$ .

**Lösungshinweise:** Definiert man  $\tilde{T}([x]) := T(x)$ , dann ist  $\tilde{T}$  wohldefiniert, da für  $[x_1] = [x_2]$  ein  $h \in H$  existiert, so dass  $x_1 = x_2 + h$  ist und  $\tilde{T}([x_1]) = T(x_1) = T(x_2 + h) = T(x_2) = \tilde{T}([x_2])$ . Außerdem ist  $\|\tilde{T}\| = \|T\|$ , denn aus der Kontraktivität der Quotientenabbildung folgt, dass  $\|T\| \leq \|\tilde{T}\|$  ist, und  $\|\tilde{T}\| \leq \|T\|$  folgt aus

$$\|\tilde{T}([x])\| = \|T(x)\| = \|T(x+h)\| \leq \|T\| \|x+h\| \quad \forall h \in H.$$

#### Aufgabe G10 (Isomorphismen)

Zeigen Sie: Ist  $T : E \rightarrow F$  linear und bijektiv, sodass  $\|T\|_{\text{Op}} \leq 1$  und  $\|T^{-1}\|_{\text{Op}} \leq 1$ , dann ist  $T$  isometrisch, d.h.  $\|Tx\| = \|x\|$  für alle  $x \in E$ .

**Lösungshinweise:** Es gilt:

$$\|x\| = \|T^{-1}(T(x))\| \leq \|T^{-1}\| \|T(x)\| \leq \|T(x)\| \leq \|T\| \|x\| \leq \|x\|.$$

#### Aufgabe G11 (Multiplikationsoperatoren)

Sei  $E := \mathcal{C}([0,1])$ ,  $g \in E$  und  $M_g : \mathcal{C}([0,1]) \ni f \mapsto g \cdot f \in \mathcal{C}([0,1])$ . Bestimmen Sie die Operatornorm  $\|M_g\|_{\text{Op}}$  für den Fall, dass

- (a)  $E$  mit der Supremumsnorm  $\|\cdot\|_{\infty}$  versehen wird.
- (b)  $E$  mit der  $L^1$ -Norm  $\|\cdot\|_1$  versehen wird.

Was vermuten Sie für die anderen  $p$ -Normen?

**Lösungshinweise:** In beiden Fällen erhalten wir  $\|M_g\|_{\text{Op}} = \|g\|_{\infty}$ :

- (a) Im ersten Fall erhalten wir mit  $\|\mathbb{1}\|_{\infty} = 1$ :

$$\begin{aligned} \|M_g f\|_{\infty} &= \|g \cdot f\|_{\infty} = \|g\|_{\infty} \cdot \|f\|_{\infty} \Rightarrow \|M_g\|_{\text{Op}} \leq \|g\|_{\infty}, \\ \|M_g \mathbb{1}\|_{\infty} &= \|g\|_{\infty} = \|g\|_{\infty} \cdot \|\mathbb{1}\|_{\infty} \Rightarrow \|M_g\|_{\text{Op}} \geq \|g\|_{\infty}. \end{aligned}$$

(b) Im zweiten Fall folgt  $\|M_g\|_{\text{Op}} \leq \|g\|_{\infty}$  aus:

$$\|M_g f\|_1 = \|g \cdot f\|_1 = \int_0^1 |g \cdot f| d\lambda \leq \|g\|_{\infty} \cdot \int_0^1 |f| d\lambda = \|g\|_{\infty} \cdot \|f\|_1.$$

Sei  $\varepsilon > 0$  und  $t_0 \in [0, 1]$ , so dass die stetige Funktion  $g$  dort ihr Betrags-Maximum annimmt, d.h.  $|g(t_0)| = \|g\|_{\infty}$ . Dann existieren ein Intervall  $I_{\varepsilon} \subseteq [0, 1]$  mit  $t_0 \in I_{\varepsilon}$ , so dass  $|g(t)| > |g(t_0)| - \varepsilon$  für  $t \in I_{\varepsilon}$ , und eine stetige Funktion  $f_{\varepsilon} \in E$ , so dass  $\|f_{\varepsilon}\|_1 = 1$  ist und  $f_{\varepsilon}(t) = 0$  für  $t \notin I_{\varepsilon}$ . Nun gilt:

$$\|M_g f_{\varepsilon}\|_1 = \int_0^1 |g| \cdot |f_{\varepsilon}| d\lambda = \int_{I_{\varepsilon}} |g| \cdot |f_{\varepsilon}| d\lambda > \int_{I_{\varepsilon}} (|g(t_0)| - \varepsilon) \cdot |f_{\varepsilon}| d\lambda = (|g(t_0)| - \varepsilon).$$

Also ist  $\|M_g\|_{\text{Op}} \geq (\|g\|_{\infty} - \varepsilon)$  für alle  $\varepsilon > 0$ .

### Aufgabe G12 (Unendlich große Matrizen)

Gegeben sei  $(a_{j,k})_{j,k \in \mathbb{N}}$  mit  $a_{j,k} \in \mathbb{C}$  und  $M := \sup\{|a_{j,k}| : j, k \in \mathbb{N}\} < \infty$ .

Für  $x = (x_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \ell^1(\mathbb{N})$  definiere  $Ax := y$  mit  $y = (y_j)_{j \in \mathbb{N}}$ ,  $y_j := \sum_{k=1}^{\infty} a_{j,k} x_k$ .

- (a) Zeigen Sie, dass  $A : \ell^1(\mathbb{N}) \rightarrow \ell^{\infty}(\mathbb{N})$  eine stetige lineare Abbildung ist.  
 (b) Berechnen Sie die Operatornorm von  $A$ .

### Lösungshinweise:

(a) Linearität nachrechnen! Dass  $\|A\|_{\text{Op}} \leq M$  ist und damit die Stetigkeit von  $A$ , folgt aus:

$$|(Ax)_j| = \left| \sum_{k=1}^{\infty} a_{j,k} x_k \right| \leq \sum_{k=1}^{\infty} |a_{j,k}| |x_k| \leq M \cdot \|x\|_1 \quad \forall j \in \mathbb{N}.$$

(b) Sei  $(a_{j_n, k_n})_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge mit  $\lim_{n \rightarrow \infty} |a_{j_n, k_n}| = M$ . Definiere  $(x^{(n)})_{n \in \mathbb{N}} \subseteq \ell^1(\mathbb{N})$  durch

$$x_j^{(n)} := \begin{cases} 1, & \text{für } j = k_n, \\ 0, & \text{sonst.} \end{cases}$$

Dann ist  $\lim_{n \rightarrow \infty} \|Ax^{(n)}\|_{\infty} \geq \lim_{n \rightarrow \infty} |a_{j_n, k_n}| = M$ . Also gilt auch  $\|A\|_{\text{Op}} \geq M$ .

### Aufgabe G13 (Integraloperatoren)

Sei  $k : [a, b] \times [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$  eine stetige Abbildung. Definiere eine Abbildung  $T$  als

$$(Tf)(x) := \int_a^b k(x, y) f(y) dy \quad \text{für } f \in (\mathcal{C}([a, b]), \|\cdot\|_{\infty}).$$

- (a) Zeigen Sie, dass  $T : (\mathcal{C}([a, b]), \|\cdot\|_{\infty}) \rightarrow (\mathcal{C}([a, b]), \|\cdot\|_{\infty})$  ein stetiger Operator ist.  
 (b) Bestimmen Sie eine obere Schranke für  $\|T\|_{\text{Op}}$ .

- (c) Berechnen Sie  $\|T\|_{\text{op}}$  für den Fall, dass  $k(x, y) \neq 0$  für alle  $x, y \in [a, b]$  ist.  
 (d) Erläutern Sie die Analogie zu Aufgabe G12.

**Lösungshinweise:**

- (a) Es gilt

$$|(Tf)(x)| \leq \int_a^b |k(x, y)f(y)| \, dy \leq \|f\|_{\infty} \cdot \int_a^b |k(x, y)| \, dy.$$

Da  $x \mapsto \int_a^b |k(x, y)| \, dy$  stetig ist, existiert das Maximum auf  $[a, b]$  und  $T$  ist beschränkt.

- (b) Aus (a) folgt  $\|T\|_{\text{op}} \leq \sup_{x \in [a, b]} \int_a^b |k(x, y)| \, dy$ .

- (c) Die Abbildung  $x \mapsto \int_a^b |k(x, y)| \, dy$  ist stetig und nimmt auf  $[a, b]$  ihr Maximum in einem Punkt  $x_0 \in [a, b]$  an. Wir definieren eine Funktion  $f \in \mathcal{C}([a, b])$  durch  $f(y) := \frac{|k(x_0, y)|}{k(x_0, y)}$ .  
 Dann ist  $\|f\|_{\infty} = 1$  und es gilt:

$$Tf(x_0) = \int_a^b k(x_0, y) \frac{|k(x_0, y)|}{k(x_0, y)} \, dy = \int_a^b |k(x_0, y)| \, dy = \sup_{x \in [a, b]} \int_a^b |k(x, y)| \, dy.$$

Also ist  $\|T\|_{\text{op}} \geq \sup_{x \in [a, b]} \int_a^b |k(x, y)| \, dy$ .

- (d) Dies ist so etwas wie eine "kontinuierliche Version" der Aufgabe G12 bzw. man kann  $(k(x, y))_{x, y \in \mathbb{R}}$  als eine Art "kontinuierliche Matrix" lesen.

**Hausübung**

**Aufgabe H8** (Grundraumtransformation) (1 Punkt)

Gegeben sei eine stetige Funktion  $h : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ . Wir definieren den Operator  $T_h$  auf  $\mathcal{C}([0, 1])$  durch:

$$T_h(u) := u \circ h.$$

- (a) Zeigen Sie, dass  $T_h : (\mathcal{C}([0, 1]), \|\cdot\|_{\infty}) \rightarrow (\mathcal{C}([0, 1]), \|\cdot\|_{\infty})$  eine beschränkte lineare Abbildung ist.  
 (b) Bestimmen Sie die Operatornorm von  $T_h$ .  
 (c) Zeigen Sie die beiden folgenden Aussagen:  
 (i)  $h$  ist injektiv genau dann, wenn  $T_h$  surjektiv ist.  
 (ii)  $h$  ist surjektiv genau dann, wenn  $T_h$  injektiv ist.  
 (d) Bestimmen Sie den Kern von  $T_h$ .  
 (e) Zeigen Sie: Bezüglich der punktweisen Multiplikation von Funktionen ist  $(\mathcal{C}([0, 1]), \|\cdot\|_{\infty})$  eine Banachalgebra und  $T_h$  ist ein Algebra-Homomorphismus.  
 Setzen Sie dieses Ergebnis in Verbindung mit Ihrer Bestimmung von Kern  $T_h$ .

Bemerkung: Die Abbildung  $h$  wird auch als *Grundraumtransformation* bezeichnet.

**Lösungshinweise:**

- (a) Rechne Linearität nach und ...
- (b) ... verwende Aufgabe H7, um  $\|T_h\|_{\text{Op}} = \|T_h(\mathbb{1})\|_{\infty} = \|\mathbb{1}\|_{\infty} = 1$  zu erhalten.
- (c) Sei  $h$  zunächst nicht injektiv. Dann existieren  $x, y \in [0, 1]$  mit  $x \neq y$  und  $h(x) = h(y)$ . Es folgt  $T_h(u)(x) = T_h(u)(y)$  für alle  $u \in \mathcal{C}([0, 1])$ . Da nicht jedes  $u \in \mathcal{C}([0, 1])$  diese Eigenschaft besitzt, ist  $T_h$  nicht surjektiv.

Sei  $h$  nun injektiv. Dann ist  $h$  streng monoton und die Inverse  $h^{-1}$  auf  $\text{ran } h$  ist stetig. Für  $u \in \mathcal{C}([0, 1])$  können wir damit  $u \circ h^{-1}$  zu einer stetigen Funktion  $\tilde{u}$  auf  $[0, 1]$  fortsetzen und es gilt

$$T_h(\tilde{u}) = \tilde{u} \circ h = u \circ h^{-1} \circ h = u \quad \forall u \in \mathcal{C}([0, 1]).$$

Sei  $h$  zunächst nicht surjektiv. Dann ist  $h_{\min} := \min_{x \in [0, 1]} h(x) > 0$  oder  $h_{\max} := \max_{x \in [0, 1]} h(x) < 1$ .

Seien  $u, v \in \mathcal{C}([0, 1])$  mit  $u(x) = v(x)$  für alle  $x \in [h_{\min}, h_{\max}]$  und  $u(x_0) \neq v(x_0)$  für ein  $x_0 \notin [h_{\min}, h_{\max}]$ . Dann ist  $T_h(u) = u \circ h = v \circ h = T_h(v)$ , aber  $u \neq v$ .

Sei  $h$  nun surjektiv. Dann gibt es für alle  $y \in [0, 1]$  ein  $x \in [0, 1]$  mit  $y = h(x)$  und es folgt

$$u(y) = u \circ h(x) = T_h(u)(x) = T_h(v)(x) = v \circ h(x) = v(y),$$

falls  $T_h$  die Funktionen  $u$  und  $v$  auf dieselbe Funktion abbildet. Also impliziert  $T_h(u) = T_h(v)$ , dass  $u = v$  ist.

- (d) Mit der Notation aus (c) ist  $u \in \ker T_h$  genau dann, wenn  $u(x) = 0$  ist für alle  $x \in [h_{\min}, h_{\max}]$ . Für surjektives  $h$  ist also  $\ker T_h = \{0\}$ .
- (e)  $\ker T_h$  ist damit ein abgeschlossenes Ideal.

**Aufgabe H9** (Wann ist die Einheitskugel kompakt?) (1 Punkt)

- (a) Sei  $(E, \|\cdot\|)$  normierter Raum und  $H \subset E$  ein echter abgeschlossener Teilraum. Zeigen Sie: Für  $\varepsilon > 0$  existiert ein Element  $x \in E$  mit  $\|x\| = 1$  und  $\|x - h\| > 1 - \varepsilon$  für alle  $h \in H$ .

*Hinweis:* Machen Sie sich zunächst die Aussage in  $\mathbb{R}^2$  oder  $\mathbb{C}^n$  mit der euklidischen Norm klar. Dann verstehen Sie die folgende Strategie:

Für ein Element  $z \notin H$  finden Sie ein Element  $h \in H$  sodass  $\|z - h\|$  möglichst klein wird und betrachten Sie  $x := \frac{z-h}{\|z-h\|}$ .

- (b) Zeigen Sie nun: Ist der normierte Raum  $(E, \|\cdot\|)$  nicht endlich-dimensional, so ist die Einheitskugel nicht kompakt.

**Lösungshinweise:**

- (a) Da  $H$  abgeschlossen ist, wird durch  $\|[x]\|_0 := \inf_{h \in H} \|x + h\|$  für  $[x] \in E/H$  eine Norm definiert. Für  $z \notin H$  ist also  $\|[z]\|_0 \geq 0$ .

Sei  $1 > \varepsilon > 0$ , dann gibt es ein  $h_\varepsilon \in H$ , so dass  $\|z - h_\varepsilon\| < \frac{1}{1-\varepsilon} \|[z]\|_0$  ist. Setze  $x := \frac{z-h_\varepsilon}{\|z-h_\varepsilon\|}$ , dann ist  $\|x\| = 1$  und für  $h \in H$  gilt:

$$\|x - h\| = \left\| \frac{z-h_\varepsilon}{\|z-h_\varepsilon\|} - h \right\| = \frac{1}{\|z-h_\varepsilon\|} \left\| z - \left( h_\varepsilon + \|z-h_\varepsilon\| \cdot h \right) \right\| \geq \frac{1}{\|z-h_\varepsilon\|} \|[z]\|_0 > 1 - \varepsilon.$$

- (b) Sei  $E$  unendlich-dimensional, dann wählen rekursiv wir eine Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq E$  wie folgt:  
 Sei  $x_1 \in E$  mit  $\|x_1\| = 1$  und für  $n \in \mathbb{N}$  sei  $H_n := \overline{\text{span}}\{x_1, \dots, x_n\}$ . Dann wähle ein nach Teil (a) existierendes  $x_{n+1} \in E$  mit  $\|x_{n+1}\| = 1$ , so dass  $\|x_{n+1} - h_n\| > \frac{1}{2}$  ist für alle  $h_n \in H_n$ .  
 Damit ist  $\|x_n - x_m\| > \frac{1}{2}$  für alle  $n, m \in \mathbb{N}$  mit  $n \neq m$  und  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  kann keine konvergente Teilfolge enthalten.

**Aufgabe H10 (Projektionen)**

(1 Punkt)

Sei  $(E, \|\cdot\|)$  normierter Raum und  $H \subset E$  ein endlich-dimensionaler Teilraum.

- (a) Zeigen Sie, dass für jedes  $x \in E$  ein  $h_x \in H$  existiert, so dass  $\|x - h_x\| = \inf_{h \in H} \|x - h\|$  ist.  
 (b) Ist das Element  $h_x \in H$  für  $x \in E$  eindeutig bestimmt?

**Lösungshinweise:**

- (a) Sei  $x \in E$  und  $(h_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $H$ , so dass  $\lim_{n \in \mathbb{N}} \|x - h_n\| = \inf_{h \in H} \|x - h\| =: d$  ist.  
 Also ist die Folge  $(x - h_n)_{n \in \mathbb{N}}$  beschränkt. Da  $\|h_n\| = \|x - h_n + x\| \leq \|x - h_n\| + \|x\|$  ist, gilt das auch für  $(h_n)_{n \in \mathbb{N}}$ . Da  $H$  endlich-dimensional ist, existiert eine konvergente Teilfolge  $(h_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$  mit Grenzwert  $h_0$  und es gilt:

$$\|x - h_0\| = \lim_{k \rightarrow \infty} \|x - h_{n_k} + h_{n_k} - h_0\| \leq \lim_{k \rightarrow \infty} \|x - h_{n_k}\| = \lim_{n \in \mathbb{N}} \|x - h_n\| = d.$$

- (b) Wir betrachten  $(\mathbb{R}^2, \|\cdot\|_1)$  und  $H := \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$ . Dann sind die Elemente in  $H$  mit minimalem Abstand zu  $x := \begin{pmatrix} -0.5 \\ 0.5 \end{pmatrix}$  gegeben durch die Menge  $\left\{\begin{pmatrix} -0.5 \\ 0.5 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} : 0 \leq t \leq 1\right\}$ .

