

Lineare Algebra II für Physiker

4. Übungsblatt



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

Fachbereich Mathematik
Prof. Dr. Martin Ziegler
Carsten Rösnick

SS 2012
28.05.2011

Abgabe des 4. Übungsblattes ist am **Mittwoch, den 06.06.12, bis 12 Uhr** (wie auf der Veranstaltungsseite beschrieben) in den jeweiligen Kästen in S2|15, 2. Etage.

Bewertet werden die Hausübungen; bei Aufgaben versehen mit einem (*) handelt es sich um *Bonusaufgaben*, durch die Sie sich zusätzliche Punkte erarbeiten können.

Gruppenübung

Aufgabe G1

Sei $\lambda \in \mathbb{R}$ ein Parameter. Berechnen Sie die Determinante der Matrix

$$A_\lambda := \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

in Abhängigkeit des Parameters λ . Für welche λ ist die Matrix A_λ invertierbar? Berechnen Sie gegebenenfalls die Inverse A_λ^{-1} über die adjunkte Matrix. Überprüfen Sie Ihr Ergebnis.

Aufgabe G2

(a) Sei $A = (a_{ij}) \in M_{n,n}(\mathbb{K})$. Die Spur von A ist über

$$\text{Spur}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

definiert. Zeigen Sie, dass für eine invertierbare Matrix $S \in M_{n,n}(\mathbb{K})$ gilt:

$$\text{Spur}(SAS^{-1}) = \text{Spur}(A)$$

(b) Sei $A = (a_{ij}) \in M_{2,2}(\mathbb{C})$ und $\lambda \in \mathbb{C}$. Zeigen Sie:

$$\text{Det}(A - \lambda \text{id}) = \lambda^2 - \lambda \text{Spur}(A) + \text{Det}(A).$$

Aufgabe G3 (Determinanten von Blockmatrizen)

Sei $n, m \in \mathbb{N}$ und seien $A \in M_{n,n}(\mathbb{K})$, $B \in M_{m,n}(\mathbb{K})$, $C \in M_{m,m}(\mathbb{K})$. Zeigen Sie, dass gilt:

$$\text{Det} \begin{pmatrix} A & \mathbf{0} \\ B & C \end{pmatrix} = \text{Det}(A) \cdot \text{Det}(C)$$

Aufgabe G4

Sei $\sigma = (134)(25)$ eine Permutation von 5 Elementen. Schreiben Sie σ als Produkt von Transpositionen und bestimmen Sie die Parität der Anzahl dieser Transpositionen¹, das Vorzeichen von σ und die Anzahl der Inversionen von σ sowie deren Parität.

¹ Parität: 1, falls es sich um eine gerade, und -1 , sofern es sich um eine ungerade Zahl handelt.

Hausübung

Aufgabe H1

(1.5+1.5 Punkte)

Sei $E_n = \{e_1, \dots, e_n\}$ die Standardbasis des \mathbb{R}^n und B eine *Orthonormalbasis* folgender Form:

$$B = \left\{ b_1 = \sum_{i=1}^n \beta_{i1} e_i, \dots, b_n = \sum_{i=1}^n \beta_{in} e_i \right\}$$

(a) Rechnen Sie zunächst im \mathbb{R}^2 nach, dass es sich bei

$$S_\varphi = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}, \quad \varphi \in [0, 2\pi)$$

um eine Basiswechselmatrix $S_\varphi = M_I^{E_n, B_\varphi}$ handelt.

Hinweis: Überlegen Sie sich, wie B_φ definiert sein muss und anschließend, was S_φ erfüllen muss, um eine Basiswechselmatrix zu sein.

(b) Geben Sie nun ganz allgemein die Basiswechselmatrizen $S = M_I^{E_n, B}$ und S^{-1} an.

Aufgabe H2

(1.5+0.5 Punkte)

Für $n \in \mathbb{N}$ und $0 \leq k \leq n-1$ seien $z_k = \exp(-2\pi i \cdot k/n)$ die Koeffizienten der *diskreten Fourier-Transformation*.

(a) Zeigen Sie, dass die Spalten der Matrix

$$\text{DFT}_n(z_0, \dots, z_{n-1}) = \frac{1}{\sqrt{n}} \cdot (z_k^\ell)_{0 \leq k, \ell \leq n-1}$$

paarweise *orthonormal* sind.

Hinweis: Erinnern Sie sich an die Summenformel für geometrische Reihen.

(b) Berechnen Sie $|\text{Det}(\text{DFT}_n(z_0, \dots, z_{n-1}))|$.

Hinweis: Sie können Blatt 3, Aufgabe H4 verwenden.

Aufgabe H3

(1.5+1+2(*) Punkte)

Gegeben sei die folgende (sog. *Vandermonde*-)Matrix:

$$V(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^{n-1} \\ 1 & x_3 & x_3^2 & \cdots & x_3^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

Wir wollen nun beweisen, dass die Determinante der Vandermonde-Matrix gegeben ist als

$$\text{Det}(V(x_1, \dots, x_n)) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i) \quad (1)$$

(a) Rechnen Sie zunächst nach, dass für alle Matrizen $A \in M_{n,n}(\mathbb{K})$, Skalare $\lambda \in \mathbb{K}$ und Indizes i, j gilt:

$$\text{Det}(A \cdot \tilde{S}_{II, i, j}^\lambda) = \text{Det}(A), \quad \text{Det}(S_{I, i}^\lambda \cdot A) = \lambda \text{Det}(A)$$

(b) Zeigen Sie Aussage (1) für $n = 1$. Berechnen Sie überdies

$$\left(\prod_{i=2}^n S_{I,i-1}^{x_i - x_1} \right) \cdot V(x_2, \dots, x_n)$$

Achtung: In der früheren Version dieses Blattes hieß es $S_{I,i}^{x_i - x_1}$ statt nun $S_{I,i-1}^{x_i - x_1}$. Die Matrizen waren so jedoch nicht kompatibel (falsche Dimensionen). Durch die Änderung haben wir nun $S_{I,i-1}^{x_i - x_1} \in M_{n-1, n-1}(\mathbb{K})$.

(*) Fügen Sie nun alles zusammen und folgern daraus die Aussage (1).

Aufgabe H4 (Determinanten von Blockmatrizen)

(1+0.5 Punkte)

Sei $n, m \in \mathbb{N}$ und seien $A \in M_{n,n}(\mathbb{K})$, $B \in M_{m,n}(\mathbb{K})$, $C \in M_{m,m}(\mathbb{K})$. Zeigen Sie:

(a) $\text{Det} \begin{pmatrix} \mathbf{0} & A \\ C & B \end{pmatrix} = (-1)^{mn} \cdot \text{Det}(A) \cdot \text{Det}(C)$

(b) Seien A und C invertierbar. Berechnen Sie $\text{Det} \left(\begin{pmatrix} \mathbf{0} & A \\ C & B \end{pmatrix}^{-1} \right)$.

Aufgabe H5

(1.5+1.5 Punkte)

(a) Bestimmen Sie die Anzahl der Inversionen der Transposition $\tau = (i j) \in S_n$.

(b) Es sei P_σ für $\sigma \in S_n$ eine Permutationsmatrix. Zeigen Sie, dass auch die transponierte Matrix P_σ^T wieder eine Permutationsmatrix $P_{\hat{\sigma}}$ ist, indem Sie eine Permutation $\hat{\sigma} \in S_n$ berechnen, so dass $P_\sigma^T = P_{\hat{\sigma}}$.